

ΕΘΝΙΚΟ ΜΕΤΣΟΒΙΟ ΠΟΛΥΤΕΧΝΕΙΟ ΣΧΟΛΗ ΑΓΡΟΝΟΜΩΝ ΚΑΙ ΤΟΠΟΓΡΑΦΩΝ ΜΗΧΑΝΙΚΩΝ – ΜΗΧΑΝΙΚΩΝ ΓΕΩΠΛΗΡΟΦΟΡΙΚΗΣ ΤΟΜΕΑΣ ΤΟΠΟΓΡΑΦΙΑΣ ΕΡΓΑΣΤΗΡΙΟ ΓΕΩΔΑΙΣΙΑΣ

ΑΝΙΧΝΕΥΣΗ – ΠΡΟΣΔΙΟΡΙΣΜΟΣ ΤΩΝ ΠΑΡΑΜΟΡΦΩΣΕΩΝ ΚΑΙ ΕΚΤΙΜΗΣΗ ΤΩΝ ΕΚΛΕΠΤΥΝΣΕΩΝ ΤΡΙΩΝ ΚΙΟΝΩΝ ΤΟΥ ΝΑΟΥ ΤΟΥ ΟΛΥΜΠΙΟΥ ΔΙΟΣ



$\frac{\Delta I \Pi \Lambda \Omega MATIKH ΕΡΓΑΣΙΑ}{XΡΙΣΤΟΣ ΑΡΒΑΝΙΤΗΣ}$

<u>ΕΠΙΒΛΕΠΟΥΣΑ</u> ΕΛΙΣΑΒΕΤ ΤΕΛΕΙΩΝΗ

ΑΘΗΝΑ, ΙΟΥΝΙΟΣ 2021

ΕΥΧΑΡΙΣΤΙΕΣ

Με την ολοκλήρωση της παρούσας διπλωματικής εργασίας θα ήθελα να εκφράσω τις θερμές μου ευχαριστίες προς όλους όσους συνέβαλαν στην πραγματοποίησή της.

Αρχικά, θα ήθελα να ευχαριστήσω τους Λέκτορες της σχολής Αγρονόμων και Τοπογράφων Μηχανικών - Μηχανικών Γεωπληροφορικής του Ε.Μ.Π., Ελισάβετ Τελειώνη και Γιώργο Γεωργόπουλο, για την ανάθεση της συγκεκριμένης εργασίας αλλά και για την άριστη συνεργασία και την καθοριστική και συνεχή βοήθειά τους τόσο σε θεωρητικό όσο και εφαρμοσμένο επίπεδο καθ' όλη τη διάρκεια εκπόνησής της.

Επιπλέον, θα ήθελα να ευχαριστήσω την Εφορεία Αρχαιοτήτων Αθηνών και συγκεκριμένα την κυρία Ευρύκλεια Αλεξανδράκη, Πολιτικό Μηχανικό Ε.Μ.Π., για την χορήγηση της άδειας πραγματοποίησης των εργασιών στον χώρο του μνημείου, όπως επίσης την Αρχιφύλακα κυρία Σταυροπούλου, όλους τους φύλακες και το προσωπικό του μνημείου για την συνεργασία και τη διευκόλυνση κατά την διάρκεια της πραγματοποίησης των χώρο του μνημείου.

Τέλος, θα ήθελα να ευχαριστήσω τους συμφοιτητές και φίλους μου Νίκο Στάικο και Ευσταθία Διακουμή για την πολύτιμη βοήθειά τους.

ΠΙΝΑΚΑΣ ΠΕΡΙΕΧΟΜΕΝΩΝ

| ΚΕΦΑΛΑΙΟ 1 - ΕΙΣΑΓΩΓΗ |
|---|
| 1.1 Σκοπός της Διπλωματικής Εργασίας14 |
| 1.2 Δομή της Διπλωματικής Εργασίας1 |
| ΚΕΦΑΛΑΙΟ 2 - ΠΕΡΙΟΧΗ ΜΕΛΕΤΗΣ1 |
| 2.1 Γενικά1 |
| 2.2 Αρχιτεκτονική αρχαίων ελληνικών ναών1 |
| 2.2.1 Τύποι αρχαιοελληνικού ναού1 |
| 2.2.2 Στοιχεία κάτοψης αρχαιοελληνικού ναού20 |
| 2.2.3 Αρχιτεκτονικοί ρυθμοί2 |
| 2.2.4 Οπτικές εκλεπτύνσεις των αρχαίων ναών2! |
| 2.3 Ο αρχαιολογικός χώρος του Ολυμπιείου20 |
| 2.4 Ο ναός του Ολυμπίου Διός2 |
| ΚΕΦΑΛΑΙΟ 3 - ΓΕΩΔΑΙΤΙΚΟ ΔΙΚΤΥΟ ΟΡΙΖΟΝΤΙΟΥ ΕΛΕΓΧΟΥ |
| 3.1 Γενικά30 |
| 3.2 Αναγνώριση περιοχής |
| 3.2.1 Οι κίονες ενδιαφέροντος3 |
| 3.2.2 Επιλογή των κορυφών του δικτύου34 |
| 3.3 Εξοπλισμός |
| 3.4 Έλεγχοι |
| 3.5 Μέτρηση των στοιχείων του δικτύου3 |
| 3.6 Προσανατολισμός του δικτύου3! |
| 3.7 Συνόρθωση παρατηρήσεων - Επίλυση δικτύου οριζοντίου ελέγχου |
| 3.8 Στατιστικοί έλεγχοι4 |
| 3.8.1 Ολικός έλεγχος αξιοπιστίας – Test χ^2 4 |
| 3.8.2 Σάρωση δεδομένων κατά Baarda4 |
| 3.9 Υψομετρική εξάρτηση του δικτύου4 |
| ΚΕΦΑΛΑΙΟ 4 - ΓΕΩΜΕΤΡΙΚΗ ΤΕΚΜΗΡΙΩΣΗ ΚΙΟΝΩΝ |
| 4.1 Γενικά4 |
| 4.2 Εξοπλισμός4 |
| 4.3 Διαδικασία σάρωσης4 |
| ΚΕΦΑΛΑΙΟ 5 - ΕΠΕΞΕΡΓΑΣΙΑ ΣΑΡΩΣΕΩΝ |

| 5.1 Γενικά53 |
|---|
| 5.2 Συνένωση νεφών και αφαίρεση θορύβου53 |
| 5.3 Πραγματοποίηση οριζόντιων τομών στους κίονες60 |
| 5.4 Υλοποίηση τομών στο νέφος σημείων63 |
| 5.5 Προσαρμογή βέλτιστου κύκλου σε κάθε οριζόντια τομή |
| ΚΕΦΑΛΑΙΟ 6 - ΕΚΤΙΜΗΣΗ ΤΩΝ ΠΑΡΑΜΟΡΦΩΣΕΩΝ ΤΩΝ ΚΙΟΝΩΝ71 |
| 6.1 Γενικά72 |
| 6.2 Ανίχνευση και προσδιορισμός των οριζόντιων μετακινήσεων των σπονδύλων των κιόνων 72 |
| 6.3 Προσδιορισμός των στροφών των σπονδύλων των κιόνων |
| ΚΕΦΑΛΑΙΟ 7 - ΕΚΤΙΜΗΣΗ ΤΩΝ ΟΠΤΙΚΩΝ ΕΚΛΕΠΤΥΝΣΕΩΝ ΤΩΝ ΚΙΟΝΩΝ82 |
| 7.1 Γενικά83 |
| 7.2 Μείωση83 |
| 7.3 Ένταση85 |
| ΚΕΦΑΛΑΙΟ 8 - ΚΑΤΑΝΟΜΗ ΕΡΓΑΣΙΩΝ92 |
| 8.1 Γενικά93 |
| ΚΕΦΑΛΑΙΟ 9 - ΣΥΜΠΕΡΑΣΜΑΤΑ-ΠΡΟΤΑΣΕΙΣ96 |
| 9.1 Γενικά97 |
| 9.2 Συμπεράσματα97 |
| 9.3 Προτάσεις |

| ΒΙΒΛΙΟΓΡΑΦΙΑ - ΙΣΤΟΓΡΑΦΙΑ | 119 |
|---|--------------|
| ΠΑΡΑΡΤΗΜΑ 1 - ΕΞΑΣΦΑΛΙΣΕΙΣ | 120 |
| ΠΑΡΑΡΤΗΜΑ 2 - ΠΡΩΤΟΓΕΝΕΙΣ ΜΕΤΡΗΣΕΙΣ ΔΙΚΤΥΟΥ | |
| ΠΑΡΑΡΤΗΜΑ 3 – ΕΛΕΓΧΟΣ ΚΥΚΛΙΚΟΥ ΣΦΑΛΜΑΤΟΣ | 131 |
| ΠΑΡΑΡΤΗΜΑ 4 – ΣΑΡΩΣΗ ΔΕΔΟΜΕΝΩΝ ΚΑΤΑ BAARDA | 132 |
| ΠΑΡΑΡΤΗΜΑ 5 - ΟΙ ΠΙΝΑΚΕΣ Vx ΚΑΙ ΥΠΟΛΟΙΠΩΝ | 133 |
| ΠΑΡΑΡΤΗΜΑ 6 – ΜΕΤΡΗΣΕΙΣ ΓΕΩΜΕΤΡΙΚΗΣ ΧΩΡΟΣΤΑΘΜΗΣΗΣ | |
| ΠΑΡΑΡΤΗΜΑ 7 – ΣΚΑΡΙΦΗΜΑΤΑ ΤΩΝ ΔΙΕΥΘΥΝΣΕΩΝ ΑΝΑΦΟΡΑΣ ΓΙΑ ΤΟΝ ΥΠΟΛΟΓ ΤΩΝ ΣΤΡΟΦΩΝ ΤΩΝ ΣΠΟΝΔΥΛΩΝ ΤΩΝ ΚΙΟΝΩΝ | `ΙΣΜΟ 136 |

ΕΥΡΕΤΗΡΙΟ ΕΙΚΟΝΩΝ

| Εικόνα 2.1: Τα μέρη των αρχαίων ναών | 19 |
|--|----|
| Εικόνα 2.2: Κατηγοριοποίηση αρχαίων ναών ανάλογα με τη θέση των κιόνων τους | 19 |
| Εικόνα 2.3: Κατηγοριοποίηση αρχαίων ναών ανάλογα με τον αριθμό σειρών κιόνων | 20 |
| Εικόνα 2.4: Τα μέρη της βάσης αρχαίου ναού | 20 |
| Εικόνα 2.5: Στοιχεία κίονα Δωρικού ρυθμού | 22 |
| Εικόνα 2.6: Στοιχεία ναού Ιωνικού ρυθμού | 23 |
| Εικόνα 2.7: Διακόσμηση κιονοκράνου Κορινθιακού ρυθμού | 24 |
| Εικόνα 2.8: Κιονόκρανο από τον ναό του Ολυμπίου Διός | 24 |
| Εικόνα 2.9: Η θέση του αρχαιολογικού χώρου | 26 |
| Εικόνα 2.10: Αναπαράσταση κτιμάστων που βρίσκονταν στον χώρο του Ολυμπιείου | 27 |
| Εικόνα 3.1: Ο κίονας Κ1 | 31 |
| Εικόνα 3.2: Οι κίονες Κ2, Κ3 | 32 |
| Εικόνα 3.3: Η θέση των κιόνων Κ1, Κ2, Κ3 σε κάτοψη | 33 |
| Εικόνα 3.4: Η θέση των κιόνων Κ1, Κ2, Κ3 σε δυτική όψη του ναού | 33 |
| Εικόνα 3.5: Η μορφή του γεωδαιτικού δικτύου ελέγχου | 35 |
| Εικόνα 3.6: Σήμανση των κορυφών του γεωδαιτικού δικτύου ελέγχου | 35 |
| Εικόνα 3.7: Θέση υψομετρικής αφετηρίας R1 | 42 |
| Εικόνα 4.1: Σάρωση σφαιρικού στόχου και καθορισμός του κέντρου του | 46 |
| Εικόνα 4.2: Εισαγωγή στοιχείων σαρωτή και στόχου στο λογισμικό Cyclone | 47 |
| Εικόνα 4.3: Υπολογισμός αποκλίσεων γεωαναφοράς | 47 |
| Εικόνα 4.4: Καθορισμός παραμέτρων πριν την έναρξη της σάρωσης | 48 |
| Εικόνα 4.5: Οπτικό παράδειγμα σαρωμένων περιοχών | 49 |
| Εικόνα 5.1: Δημιουργία αρχείου συνένωσης νεφών | 53 |
| Εικόνα 5.2: Άνοιγμα λίστας σαρώσεων | 54 |
| Εικόνα 5.3: Επιλογή των προς συνένωση νεφών | 54 |
| Εικόνα 5.4: Λίστα επιλεγμένων νεφών | 55 |
| Εικόνα 5.5: Υλοποίηση συνένωσης | 55 |
| Εικόνα 5.6: Άνοιγμα αρχείου συνένωσης | 56 |
| Εικόνα 5.7: Οπτικό αποτέλεσμα συνένωσης | 56 |
| Εικόνα 5.8: Αφαίρεση θορύβου λόγω κοντινών αντικειμένων | 57 |
| Εικόνα 5.9: Αφαίρεση θορύβου λόγω βλάστησης | 57 |
| Εικόνα 5.10: Αποτέλεσμα συνένωσης μετά την αφαίρεση θορύβου | 58 |
| Εικόνα 5.11: Οριζόντιο επίπεδο σε συγκεκριμένη στάθμη στο Cyclone | 63 |
| Εικόνα 5.12: Οπτικό αποτέλεσμα οριζόντιας τομής σε κάτοψη | 64 |
| Εικόνα 5.13: Επιλογή εσώτερων σημείων στις ραβδώσεις του σπονδύλου | 66 |
| Εικόνα 9.1: Η ρωγμή του επιστυλίου των κιόνων Κ2-Κ3 | 98 |

ΕΥΡΕΤΗΡΙΟ ΔΙΑΓΡΑΜΜΑΤΩΝ

| Διάγραμμα 4.1: Διάγραμμα ροής της διαδικασίας σάρωσης | 50 |
|---|-----|
| Διάγραμμα 5.1: Διάγραμμα ροής συνένωσης νεφών και αφαίρεσης θορύβου | 59 |
| Διάγραμμα 5.2: Διάγραμμα ροής για υλοποίηση τομών στο λογισμικό Cyclone | 65 |
| Διάγραμμα 6.1: Διάγραμμα οριζόντιων μετακινήσεων όλων των σπονδύλων υπό κλίμακα | x80 |
| Διάγραμμα 7.1: Οπτική απόδοση έντασης στον κίονα Κ1 | 87 |
| Διάγραμμα 7.2: Οπτική απόδοση έντασης στον κίονα Κ2 | 89 |
| Διάγραμμα 7.3: Οπτική απόδοση έντασης στον κίονα Κ, | 91 |
| Διάγραμμα 8.1: Κατανομή εργασιών πεδίου και γραφείου | 93 |
| Διάγραμμα 8.2: Κατανομή εργασιών υπαίθρου | 94 |
| Διάγραμμα 8.3: Κατανομή εργασιών γραφείου | 95 |

<u>ΕΥΡΕΤΗΡΙΟ ΠΙΝΑΚΩΝ</u>

| Πίνακας 3.1: Τελικές τιμές οριζόντιων γωνιών και αποστάσεων | 38 |
|--|----|
| Πίνακας 3.2: Συντεταγμένες κορυφών Σ1 και Σ5 στο ΕΓΣΑ'87 | 39 |
| Πίνακας 3.3: Παράμετροι και αποτελέσματα συνόρθωσης του δικτύου | 40 |
| Πίνακας 3.4: Υψόμετρα και αβεβαιότητές τους στις κορυφές του δικτύου | 43 |
| Πίνακας 4.1: Οριζοντιογραφικές και υψομετρικές αποκλίσεις κατά τη γεωαναφορά | 49 |
| Πίνακας 5.1: Υψόμετρα οριζόντιων τομών στον κίονα Κ1 | 61 |
| Πίνακας 5.2: Υψόμετρα οριζόντιων τομών στον κίονα Κ2 | 62 |
| Πίνακας 5.3: Υψόμετρα οριζόντιων τομών στον κίονα Κ3 | 63 |
| Πίνακας 5.4: Στοιχεία και αβεβαιότητες βέλτιστων κύκλων στον κίονα Κ1 | 68 |
| Πίνακας 5.5: Στοιχεία και αβεβαιότητες βέλτιστων κύκλων στον κίονα Κ2 | 69 |
| Πίνακας 5.6: Στοιχεία και αβεβαιότητες βέλτιστων κύκλων στον 14º σπόνδυλο του K2 | 70 |
| Πίνακας 5.7: Στοιχεία και αβεβαιότητες βέλτιστων κύκλων στον κίονα Κ3 | 70 |
| Πίνακας 6.1: Μέτρο-διεύθυνση και στατιστικός έλεγχος μετακινήσεων στον κίονα Κ1 | 73 |
| Πίνακας 6.2: Μέτρο-διεύθυνση και στατιστικός έλεγχος μετακινήσεων στον κίονα Κ2 | 73 |
| Πίνακας 6.3: Μέτρο-διεύθυνση και στατιστικός έλεγχος μετακινήσεων στον κίονα Κ3 | 74 |
| Πίνακας 6.4: Στροφές σπονδύλων και στατιστικός τους έλεγχος στον κίονα Κ1 | 77 |
| Πίνακας 6.5: Στροφές σπονδύλων και στατιστικός τους έλεγχος στον κίονα Κ2 | 78 |
| Πίνακας 6.6: Στροφές σπονδύλων και στατιστικός τους έλεγχος στον κίονα Κ3 | 79 |
| Πίνακας 7.1: Μείωση διαμέτρων στον κίονα Κ1 | 83 |
| Πίνακας 7.2: Μείωση διαμέτρων στον κίονα Κ2 | 84 |
| Πίνακας 7.3: Μείωση διαμέτρων στον κίονα Κ3 | 85 |

<u>ΕΥΡΕΤΗΡΙΟ ΣΧΕΣΕΩΝ</u>

| Σχέση 3.1: Αβεβαιότητα απόκλισης στον έλεγχο κυκλικού σφάλματος | 37 |
|---|----|
| Σχέση 3.2: Ο τύπος του Ferrero | 40 |
| Σχέση 3.3: Ανισότητα ολικού ελέγχου αξιοπιστίας | 41 |
| Σχέση 3.4: Ανισότητα σάρωσης δεδομένων κατά Baarda | 41 |
| Σχέση 3.5: Αβεβαιότητα υπολογισμού υψομετρικών διαφορών | 42 |
| Σχέση 3.6: Υπολογισμός υψομέτρου κορυφής | 43 |
| Σχέση 5.1: Εξίσωση παρατήρησης του κύκλου | 67 |
| Σχέση 6.1: Υπολογισμός γωνίας διεύθυνσης | 76 |
| Σχέση 6.2: Αβεβαιότητα υπολογισμού γωνίας διεύθυνσης | 76 |
| Σχέση 6.3:Αβεβαιότητα διαφοράς γωνιών διεύθυνσης | 76 |
| Σχέση 7.1: Σχέση υπολογισμού της έντασης των κιόνων | 85 |

<u>ΕΥΡΕΤΗΡΙΟ ΣΧΗΜΑΤΩΝ</u>

| Σχήμα 7.1: Η ένταση του κίονα Κ1 | |
|----------------------------------|----|
| Σχήμα 7.2: Η ένταση του κίονα Κ2 | |
| Σχήμα 7.3: Η ένταση του κίονα Κ3 | 90 |

ΠΕΡΙΛΗΨΗ

Ο αρχαιολογικός χώρος του Ολυμπιείου βρίσκεται στο κέντρο της Αθήνας και περικλείει στο εσωτερικό του σημαντικό αριθμό μνημείων της αρχαιότητας. Σημαντικότερο και επιβλητικότερο αυτών είναι ο Ναός του Ολυμπίου Διός, ο οποίος αποτελεί μνημείο πολιτιστικής κληρονομιάς και παγκόσμιο τουριστικό πόλο έλξης. Σήμερα, σώζονται δεκαέξι κίονες από τον αρχικό ναό, ένας εκ των οποίων βρίσκεται πεσμένος στον αρχαιολογικό χώρο. Πολλοί από αυτούς έχουν υποστεί εμφανείς φθορές και παραμορφώσεις, με συνέπεια να υπάρχει η ανάγκη αναστήλωσής τους.

Με βάση τα παραπάνω, στην παρούσα Διπλωματική Εργασία το ενδιαφέρον εστιάστηκε στις παραμορφώσεις τριών από τους κίονες αυτούς, μετά από υπόδειξη της Εφορείας Αρχαιοτήτων Αθηνών. Συγκεκριμένα, αντικείμενο της παρούσας Διπλωματικής Εργασίας αποτελεί η ανίχνευση και ο προσδιορισμός του μεγέθους των μετακινήσεων και των στροφών των σπονδύλων των τριών αυτών κιόνων. Επιπλέον, έγινε προσπάθεια εκτίμησης των οπτικών τους εκλεπτύνσεων, δηλαδή της μείωσης και της έντασής τους.

Για το σκοπό αυτό, ιδρύθηκε στον χώρο του ναού περιμετρικά των εξεταζόμενων κιόνων γεωδαιτικό δίκτυο οριζοντίου ελέγχου. Το δίκτυο προσανατολίστηκε ως προς το κρατικό σύστημα αναφοράς ΕΓΣΑ '87 και εξαρτήθηκε υψομετρικά από το Ελληνικό σύστημα αναφοράς υψομέτρων. Οι συντεταγμένες των κορυφών του εκτιμήθηκαν μετά από μετρήσεις των στοιχείων του και συνόρθωση των παρατηρήσεων με τη Μέθοδο των Ελαχίστων Τετραγώνων (Μ.Ε.Τ.).

Στη συνέχεια, από κάθε κορυφή του δικτύου πραγματοποιήθηκε σάρωση των εξεταζόμενων κιόνων με τρισδιάστατο επίγειο laser σαρωτή, με σκοπό τη δημιουργία του ψηφιακού τους τρισδιάστατου μοντέλου. Σε κάθε σπόνδυλο πραγματοποιήθηκαν οριζόντιες τομές και εκτιμήθηκαν οι συντεταγμένες του κέντρου και η ακτίνα του βέλτιστα προσαρμοζόμενου εγγεγραμένου κύκλου στα εσώτερα σημεία των ραβδώσεων. Με βάση αυτά τα στοιχεία προσδιορίστηκαν οι στατιστικά σημαντικές μετακινήσεις (2.8mm ÷ 11.4mm) και οι στροφές (1.3grad ÷ 4.5grad) των σπονδύλων του κάθε κίονα. Τέλος, εκτιμήθηκαν οι οπτικές εκλεπτύνσεις μείωση και ένταση.

ABSTRACT

The archaeological site of Olympieio is situated in the center of the city of Athens and encloses several antiquity sites and monuments. The most important and imposing is the Temple of the Olympian Zeus, that constitutes a monument of cultural heritage and a worldwide tourist attraction. Nowadays, sixteen columns of the peristalsis of the original temple remain in place, one of which has collapsed after a severse storm at the end of the 19th century. Many of these columns show signs of significant deformations.

This Diploma Thesis has as subject the detection of the deformations of three of the peristasis columns through the estimation of the statistically significant horizontal and rotational movements of their drums. The attempt to estimate the optical refinements (meiosis and entasis) of these columns is also presented.

For this purpose, a geodetic horizontal control network was established around the columns of interest. The network is oriented to the national reference system GGRS '87 and connected to the national height reference system. The coordinates of the network's points were estimated through the adjustment of the measured networks's elements.

In order to create the digital model of the columns, all three of them were scanned using a 3D terrestrial laser scanner. The scanning was performed from the network's points. Following, horizontal cross sections of the columns' drums were applied. In each cross section the elements (centre coordinates and radius) of the best fitting escribed circle were estimated using least square techniques. From these estimates the horizontal displacements and the rotations of every two successive drums for each column were estimated and their statistical significance was tested for confidence level 95%. Statistically significant horizontal displacements ranging from 2.8mm up to 11.4mm and rotations ranging from 1.3grad up to 4.5grad were detected. Finally the refinements (meiosis and the entasis) of each column were estimated.

ΚΕΦΑΛΑΙΟ 1 - ΕΙΣΑΓΩΓΗ

1.1 Σκοπός της Διπλωματικής Εργασίας

Αντικείμενο της παρούσας Διπλωματικής Εργασίας αποτελεί η γεωμετρική τεκμηρίωση τριών κιόνων της περίστασης του Ναού του Ολυμπίου Διός με σκοπό την ανίχνευση και τον προσδιορισμό του μεγέθους των παραμορφώσεων τους, καθώς και την εκτίμηση των οπτικών τους εκλεπτύνσεων. Για το σκοπό αυτό πραγματοποιήθηκε η σάρωση των κιόνων με χρήση επίγειου 3D laser σαρωτή από τις κορυφές γεωδαιτικού δικτύου ελέγχου που ιδρύθηκε περιμετρικά των κιόνων. Οι κίονες αυτοί υποδείχθηκαν από την Εφορία Αρχαιοτήτων και είναι οι εξής:

Ο προτελευταίος δυτικός κίονας του ναού (Κ1) και, από τους κίονες της νοτιοανατολικής γωνίας της περίστασης, το δυτικότερο ζεύγος κιόνων (Κ2, Κ3), συνδεόμενο με επιστύλιο. Και οι τρεις κίονες ανήκουν στη δεύτερη σειρά των κιόνων της περίστασης.

Σκοπός της Διπλωματικής Εργασίας είναι:

- 1. Η ανίχνευση και ο προσδιορισμός του μεγέθους των στατιστικά σημαντικών μετακινήσεων και στροφών μεταξύ των σπονδύλων των τριών κιόνων, ώστε τα στοιχεία αυτά να αξιοποιηθούν σε μελλοντικές αναστηλωτικές εργασίες.
- 2. Η εκτίμηση των οπτικών εκλεπτύνσεων, μείωση και ένταση, των κιόνων.

Τα στάδια τα οποία ακολουθήθηκαν είναι συνοπτικά τα εξής:

- Ίδρυση γεωδαιτικού δικτύου οριζοντίου ελέγχου, μέτρηση των στοιχείων του, προσανατολισμός του δικτύου στο ΕΓΣΑ '87, εκτίμηση των συντεταγμένων των κορυφών του με τη Μέθοδο των Ελαχίστων Τετραγώνων (Μ.Ε.Τ.).
- Εξάρτηση των κορυφών του δικτύου από το Ελληνικό Σύστημα Αναφοράς
 Υψομέτρων για τον προσδιορισμό των υψομέτρων τους.
- Σάρωση των κιόνων από κάθε κορυφή του δικτύου με χρήση επίγειου τρισδιάστατου laser σαρωτή και δημιουργία του ψηφιακού τους μοντέλου στο λογισμικό Cyclone.
- Υλοποίηση οριζόντιων τομών σε στάθμη που αντιστοιχεί στο μέσον και σε στάθμες κοντά στην άνω και κάτω έδρα των σπονδύλων του κάθε κίονα.
- Προσδιορισμός σε κάθε οριζόντια τομή με τη Μ.Ε.Τ. του βέλτιστου εγγεγραμένου κύκλου που εφάπτεται στα εσώτερα σημεία των ραβδώσεων των σπονδύλων, εκτίμηση των συντεταγμένων του κέντρου του και της ακτίνας του με τις αντίστοιχες αβεβαιότητές τους.
- Εκτίμηση των μετακινήσεων και στροφών μεταξύ των διαδοχικών σπονδύλων κάθε κίονα και στατιστική αξιολόγηση της σημαντικότητάς τους για επίπεδο εμπιστοσύνης 95%, καθώς και προσπάθεια εκτίμησης των οπτικών εκλεπτύνσεων των κιόνων (μείωση και ένταση).

1.2 Δομή της Διπλωματικής Εργασίας

Η παρούσα Διπλωματική Εργασία αποτελείται από εννέα κεφάλαια και επτά παραρτήματα. Ειδικότερα:

Στο **πρώτο κεφάλαιο** περιλαμβάνεται η εισαγωγή, στην οποία αναφέρεται ο σκοπός και η δομή της διπλωματικής εργασίας.

Στο **δεύτερο κεφάλαιο** παρουσιάζεται η περιοχή μελέτης. Γίνεται αναφορά συνολικά στον αρχαιολογικό χώρο, στην ιστορία του Ναού του Ολυμπίου Διός και δίνονται γενικά στοιχεία της αρχιτεκτονικής των αρχαίων ναών.

Το **τρίτο κεφάλαιο** αναφέρεται στο δίκτυο οριζοντίου ελέγχου που εγκαταστάθηκε περιμετρικά των εξεταζόμενων κιόνων. Περιγράφονται η αναγνώριση της περιοχής, η επιλογή και ο τρόπος υλοποίησης των κορυφών του δικτύου, οι έλεγχοι των οργάνων που χρησιμοποιήθηκαν στις μετρήσεις, η διαδικασία και η επεξεργασία των παρατηρήσεων, ο προσανατολισμός του δικτύου στο κρατικό σύστημα αναφοράς (ΕΓΣΑ '87), η συνόρθωση των παρατηρήσεων, η επίλυση του δικτύου και ο στατιστικός έλεγχος των αποτελεσμάτων, καθώς και η εξάρτηση του δικτύου από το κρατικό υψομετρικό σύστημα αναφοράς.

Το **τέταρτο κεφάλαιο** αναφέρεται στη σάρωση των κιόνων για τη δημιουργία του ψηφιακού μοντέλου τους. Σε αυτό περιγράφεται ο εξοπλισμός που χρησιμοποιήθηκε και η διαδικασία της σάρωσης.

Στο πέμπτο κεφάλαιο περιγράφεται η επεξεργασία του νέφους σημείων που προέκυψε από τις σαρώσεις. Αναλύτεται η διαδικασία της συνένωσης των μεμονομένων σαρώσεων σε ένα ενιαίο νέφος σημείων και της αφαίρεσης του θορύβου, η επιλογή των κατάλληλων υψομετρικών σταθμών για την υλοποίηση των οριζόντιων τομών και ο προσδιορισμός σε αυτές των βέλτιστων εγγεγραμένων κύκλων. Τέλος, παρουσιάζονται τα αποτελέσματα που προέκυψαν.

Στο **έκτο κεφάλαιο** παρουσιάζεται η εκτίμηση των οριζόντιων μετακινήσεων και των στροφών μεταξύ των διαδοχικών σπονδύλων για κάθε κίονα.

Στο **έβδομο κεφάλαιο** γινεται προσπάθεια για την εκτίμηση των οπτικών εκλεπτύνσεων των κιόνων, και συγκεκριμένα της μείωσης και της έντασης τους.

Στο **όγδοο κεφάλαιο** παρουσιάζεται η χρονική κατανομή των εργασιών υπαίθρου και γραφείου που πραγματοποιήθηκαν στο πλαίσιο της παρούσας διπλωματικής εργασίας.

Στο **ένατο κεφάλαιο** παρουσιάζονται τα συμπεράσματα που προκύπτουν από τα αποτελέσματα της παρούσας Διπλωματικής Εργασίας και γίνονται οι αντίστοιχες προτάσεις.

Η Διπλωματική Εργασία ολοκληρώνεται με την αντίστοιχη βιβλιογραφία και ιστογραφία που χρησιμοποιήθηκε για την εκπόνησή της.

Τέλος, παρατίθενται τα ακόλουθα παραρτήματα:

Παράρτημα 1 – ΕΞΑΣΦΑΛΙΣΕΙΣ

Παράρτημα 2 – ΠΡΩΤΟΓΕΝΕΙΣ ΜΕΤΡΗΣΕΙΣ ΔΙΚΤΥΟΥ

Παράρτημα 3 – ΕΛΕΓΧΟΣ ΚΥΚΛΙΚΟΥ ΣΦΑΛΜΑΤΟΣ

Παράρτημα 4 – ΣΑΡΩΣΗ ΔΕΔΟΜΕΝΩΝ ΚΑΤΑ BAARDA

Παράρτημα 5 – ΟΙ ΠΙΝΑΚΕΣ Vx ΚΑΙ ΥΠΟΛΟΙΠΩΝ

Παράρτημα 6 – ΜΕΤΡΗΣΕΙΣ ΓΕΩΜΕΤΡΙΚΗΣ ΧΩΡΟΣΤΑΘΜΗΣΗΣ

Παράρτημα 7 – ΣΚΑΡΙΦΗΜΑΤΑ ΤΩΝ ΔΙΕΥΘΥΝΣΕΩΝ ΑΝΑΦΟΡΑΣ ΓΙΑ ΥΠΟΛΟΓΙΣΜΟ ΤΩΝ ΣΤΡΟΦΩΝ ΤΩΝ ΣΠΟΝΔΥΛΩΝ ΤΩΝ ΚΙΟΝΩΝ κεφαλαίο 2 - περιοχή μελετής

2.1 Γενικά

Στο κεφάλαιο αυτό γίνεται αναφορά στα χαρακτηριστικά στοιχεία της αρχιτεκτονικής των αρχαίων ναών. Στη συνέχεια παρουσιάζονται περιληπτικά, στοιχεία για τον αρχαιολογικό χώρο του Ολυμπιείου και την ιστορία του Ναού του Ολυμπίου Διός.

2.2 Αρχιτεκτονική αρχαίων ελληνικών ναών

Ο ναός στην ελληνική αρχαιότητα θεωρούνταν η κατοικία του θεού και ο ρόλος του ήταν αυτός της στέγασης του λατρευτικού αγάλματος μιας ή περισσότερων θεοτήτων. Οι πιστοί δεν συγκεντρώνονταν μέσα στον ναό αλλά στον περιβάλλοντα χώρο του, όπου βρισκόταν και ο βωμός για την προσφορά θυσιών και την άσκηση της λατρείας.

Η βασική αυτή λειτουργική ιδιομορφία του αρχαιοελληνικού ναού επιδρά στην αρχιτεκτονική που τον χαρακτηρίζει, καθώς ο ναός σχεδιαζόταν με βάση το άγαλμα που επρόκειτο να στεγάσει, το οποίο τοποθετούνταν στο βάθος του ναού, πάνω στον διαμήκη άξονα του κτηρίου.

2.2.1 Τύποι αρχαιοελληνικού ναού

Τον πυρήνα του αρχαίου ελληνικού ναού αποτελεί ο **σηκός**, ένας χώρος του ναού με ορθογωνική κάτοψη και είσοδο στην ανατολική στενή πλευρά του ναού. Στον χώρο αυτό τοποθετείται το άγαλμα της λατρευόμενης θεότητας. Συνήθως, οι ναοί περιλαμβάνουν και άλλους χώρους,τον **προθάλαμο**, πριν την είσοδο στον σηκό που ονομάζεται **πρόδομος ή πρόναος** καθώς και έναν αντίστοιχο χώρο στην πίσω πλευρά του σηκού, που όμως δεν επικοινωνεί με αυτόν, και ονομάζεται **οπισθόδομος ή οπισθόναος**. Συχνά, μεταξύ του οπισθόναου και του σηκού (ή στη θέση του οπισθόναου), υπάρχει ένας ακόμα χώρος, ο οποίος επικοινωνεί με τον σηκό, είναι προσβάσιμος μόνο για τους ιερείς και ονομάζεται **άδυτον**. Τα στοιχεία αυτά φαίνονται αναλυτικά στην Εικόνα 2.1 που ακολουθεί.

Ανάλογα με την ύπαρξη ή μη των παραπάνω χώρων ο ναός διακρίνεται σε:

- Μονόχωρος : Περιλαμβάνει μόνο τον σηκό
- **Απλός**: Περιλαμβάνει τον σηκό και τον πρόδομο
- Διπλός: Περιλαμβάνει τον σηκό, τον πρόδομο και τον οπισθόδομο



Εικόνα 2.1: Τα μέρη των αρχαίων ναών. (1)Πρόδομος (2)Σηκός (3)Άδυτον (4)Οπισθόδομος **Picture 2.1**: The parts of a ancient greek temple (1)Prodomos (2) Cella (3)Sanctum (4)Opisthodomos

Στην είσοδο του πρόδομου και του οπισθόδουμου υπάρχουν, συνήθως, κίονες. Αν οι κίονες του προδόμου βρίσκονται μεταξύ των πλευρικών τοίχων του ναού (παραστάδες), ο ναός λέγεται **εν παραστάσι**, αν βρίσκονται μπροστά απο τους πλευρικούς τοίχους, ο ναός λέγεται **πρόστυλος**. Επιπλέον, αν η κιονοστοιχία του πρόστυλου πρόδομου επαναλαμβάνεται και στον οπισθόδομο, τότε ο νεός ονομάζεται **αμφιπρόστυλος**. Στην Εικόνα 2.2 που ακολουθεί παρουσιάζεται αυτή η κατηγοριοποίηση.



Εικόνα 2.2: Κατηγοριοποίηση αρχαίων ναών ανάλογα με τη θέση των κιόνων στις στενές πλευρές. Εν παραστάσι (Αριστερά) - Πρόστυλος (Κέντρο) - Αμφιπρόστυλος (Δεξιά) **Picture 2.2**: Categorization of greek ancient temples according to the location of the columns of the narrow sides.

Temple in antis (Left)-Prostyle temple (Center) - Amphiprostyle temple (Right)

Τέλος, άλλη μια κατηγοριοποίηση των αρχαίων ναών βασίζεται στις σειρές κιόνων που περιβάλλουν συνολικά τον ναό από όλες τις πλευρές, οι οποίες ονομάζονται περίσταση. Όπως φαίνεται και στην Εικόνα 2.3 που ακολουθεί, αν ο ναός περιβάλλεται από μια σειρά κιόνων ονομάζεται περίπτερος, ενώ αν περιβάλλεται από δυο σειρές ονομάζεται δίπτερος. Σε κάποιες περιπτώσεις, ο ναός μπορεί να περιβάλλεται από μονή σειρά κιόνων, η οποία όμως να βρίσκεται στη θέση που θα βρισκόταν η εξωτερική σειρά κιόνων ενός δίπτερου ναού. Σε αυτή την περίπτωση ο ναός ονομάζεται ψευδοδίπτερος. Πτερόν ή πτέρωμα ονομάζεται ο χώρος ανάμεσα στον σηκό και την περίσταση.



Εικόνα 2.3: Κατηγοριοποίηση αρχαίων ναών ανάλογα με τον αριθμό των περιβάλλοντων σειρών κιόνων.

Περίπτερος (Αριστερά) - Δίπτερος (Κέντρο)- Ψευδοδίπτερος (Δεξιά) **Picture 2.3**: Categorization of ancient Greek tempes depending on the number of the surrounding column rows.

Peripteral temple (Left) - Dipteral temple (Center) - Pseudoperipteral temple (Right)

2.2.2 Στοιχεία κάτοψης αρχαιοελληνικού ναού

Το θεμέλιο του ναού ονομάζεται στερεοβάτης, και είναι χτισμένο μέσα στο έδαφος. Πάνω στον στερεοβάτη είναι χτισμένο το **κρηπίδωμα ή κρηπίδα**, το οποίο αποτελείται από τέσσερις στάθμες (αναβαθμούς): την **ευθυντηρία**, τον **α και β αναβαθμό** και τον **στυλοβάτη**, στον οποίο τοποθετείται η βάση των κιόνων. Σε αρχαιότερους ναούς (πριν τον 5° π.Χ. αιώνα) μπορεί να απουσιάζουν οι αναβαθμοί του κρηπιδώματος και ο στυλοβάτης να κατασκευάζεται απ' ευθείας πάνω στον στερεοβάτη. Σε κάποιους ναούς, κυρίως του 4^{ου} και 5^{ου} π.Χ. αιώνα μπορεί να υπάρχουν περισσότεροι αναβαθμοί. Στην Εικόνα 2.4 που ακολουθεί φαίνονται αναλυτικά τα μέρη στα οποία αναφέρεται αυτή η παράγραφος.



Εικόνα 2.4: (1)Κίονας (2)Τοίχος του σηκού (3)Στυλοβάτης (4)Στερεοβάτης (5)Ευθυντήρια (6)Κρηπίδωμα **Picture 2.4**: (1)Column (2)Wall of the cella (3)Stylobate (4)Stereobate (5)Euthyntiria (6)Cripis

2.2.3 Αρχιτεκτονικοί ρυθμοί

Πάνω στον στυλοβάτη πραγματοποιείται η κατασκευή του κίονα, τα στοιχεία του οποίου εξαρτώνται από τον αρχιτεκτονικό ρυθμό στον οποίο ανήκει. Οι κύριοι αρχιτεκτονικοί ρυθμοί στους οποίους βασίστηκε η κατασκευή των αρχαίων ναών είναι τρεις: ο **δωρικός**, ο **ιωνικός** και ο **κορινθιακός**. Η αρχιτεκτονική του Ναού του Ολυμπίου Διός ανήκει στον κορινθιακό ρυθμό. Ακολουθούν τα στοιχεία των κιόνων στους παραπάνω κύριους αρχιτεκτονικούς ρυθμούς.

Α. Δωρικός ρυθμός

Κύριο χαρακτηριστικό των κιόνων του δωρικού ρυθμού είναι η απουσιά βάσης, δηλαδή ο κίονας στηρίζεται απ'ευθείας πάνω στον στυλοβάτη. Το σώμα του κίονα αποτελείται από **σπονδύλους**, συνήθως δεκατρείς. Οι ακμές των ραβδώσεων των σπονδύλων είναι οξείες και όχι επίπεδες όπως στους άλλους δυο ρυθμούς. Το **κιονόκρανο** είναι λιτό και αποτελείται από δυο μέρη, τον **εχίνο** και τον **άβακα**. Ο άβακας είναι το τετραγωνικής κάτοψης ανώτερο σημείο του κιονοκράνου, πάνω στο οποίο στηρίζεται το επιστύλιο.Ο εχίνος βρίσκεται ακριβώς κάτω από τον άβακα και αποτελεί μια ομαλή μετάβαση από τον άβακα στον κυρίως κίονα.

Ακριβώς πάνω από το κιονόκρανο υπάρχει ο **θριγκός** που αποτελείται από τρία μέρη.

α) το **επιστύλιο**: είναι μια ζώνη λίθινων δόμων τοποθετημένων πάνω στο κιονόκρανο και χαρακτηρίζεται από την απουσία διακοσμητικών στοιχείων, με εξαίρεση μια λεπτή ταινία στο ανώτερο μέρος του επιστυλίου, η οποία αποτελεί συνέχεια της διακόσμησης των τριγλύφων που βρίσκονται ακριβώς από πάνω.

β) τη **ζωφόρο**: αποτελείται από μια συνεχή εναλλαγή **τριγλύφων** και **μετοπών**. Τα τρίγλυφα είναι τρία μακρόστενα και κάθετα λαξεύματα στο μάρμαρο ενώ οι μετόπες που βρίσκονται ανάμεσα στα τρίγλυφα είναι ή απλά κομμάτια μαρμάρου ή φέρουν γραπτές ή ανάγλυφες παραστάσεις.

γ) το **γείσον**: αποτελεί μια λωρίδα που βρίσκεται μεταξύ της ζωφόρου και του αετώματος που βρίσκεται ακριβώς από πάνω και ολοκληρώνει τον ναό.

Στην εικόνα 2.5 που ακολουθεί παρουσιάζονται τα στοιχεία του κίονα Δωρικού ρυθμού.



Εικόνα 2.5: Στοιχεία κίονα Δωρικού ρυθμού **Picture 2.5**: Parts of a Doric order Greek ancient temple

Β. <u>Ιωνικός ρυθμός</u>

Στον Ιωνικό ρυθμό, ο κίονας στηρίζεται πάνω σε **βάση**, η οποία αποτελείται από τρία μέρη: μια τετράγωνη πλάκα στο κάτω μέρος που ονομάζεται **πλίνθος**, το κοίλο μέρος που λέγεται **τροχίλος ή σκοτία**, και το κυρτό, που λέγεται **τόρος ή κυμάτιο**.

Οι κίονες του ιωνικού ρυθμού είναι λεπτότεροι από αυτούς του δωρικού. Οι ακμές μεταξύ των ραβδώσεων δεν είναι οξείες αλλά επίπεδες. Συνήθως, το πλήθος των ραβδώσεων των σπονδύλων είναι 24.

Το **κιονόκρανο** στον ιωνικό ρυθμό είναι λεπτεπίλεπτο, στηρίζεται πάνω σε λεπτή πλάκα μεταξύ του κίονα και του κιονοκράνου που ονομάζεται **αστράγαλος**. Έχει πολλά και πεπλατυσμένα διακοσμητικά ανάγλυφα και καταλήγει στους **κοχλίες** δεξιά και αριστερά, πάνω στους οποίους στηρίζεται ένας λεπτός **άβακας** διακοσμημένος με **κυμάτια**.

Πάνω από το κιονόκρανο βρίσκεται ο **θριγκός**, που αποτελείται από το **επιστύλιο**, τη **ζωφόρο** και το **γείσο**, ενώ πάνω απ' τον θριγκό βρίσκεται το **αέτωμα**.

Στην εικόνα 2.6 που ακολουθεί παρουσιάζονται τα κυριότερα στοιχεία του κίονα Ιωνικού ρυθμού.



Εικόνα 2.6: Στοιχεία ναού Ιωνικού ρυθμού. **Picture 2.6**:Parts of an Ionic order Greek temple.

Γ. <u>Κορινθιακός ρυθμός</u>

Ο Κοριθνιακός ρυθμός αποτελεί τον τελευταίο χρονολογικά ρυθμό της αρχαίας ελληνικής αρχιτεκτονικής, είναι ο πιο διακοσμημένος από όλους και μπορεί να θεωρηθεί ως μετεξέλιξη του ιωνικού.

Όσον αφορά τα στοιχεία του κίονα, ο κορινθιακός ρυθμός ταυτίζεται με τον ιωνικό. Η διαφοροποίηση του βρίσκεται στο κιονόκρανο, το οποίο αποτελείται από **υψηλό** εχίνο (κάλαθος) και τον άβακα. Ο κάλαθος περιβάλλεται από μια ή δυο σειρές φύλλων ακάνθου και έλικες που φυτρώνουν μέσα από αυτά. Τέσσερις από αυτούς τους έλικες, οι υψηλότεροι, καταλήγουν και ταυτόχρονα υποστηρίζουν τις τέσσερις γωνίες του άβακα. Στις Εικόνες 2.7 και 2.8 που ακολουθούν φαίνονται τα στοιχεία ενός κιονόκρανου κορινθιακού ρυθμού.



Εικόνα 2.7: Η διακόσμηση ενός κιονοκράνου Κορινθιακού ρυθμού. **Picture 2.7**: The decoration of a Corinthian order capital.



Εικόνα 2.8: Κιονόκρανο Κορινθιακού ρυθμού από τον Ναό του Ολυμπίου Διός. **Picture 2.8**: Corinthian order capital of the temple of Olympian Zeus.

Σύμφωνα με τον ρωμαίο συγγραφέα, αρχιτέκτονα και μηχανικό Βιτρούβιο, εμπνευστής του κορινθιακού ρυθμού είναι ο γλύπτης Καλλίμαχος (τέλος 5^{ου} αιώνα π.Χ.), ο οποίος τον εμπνεύστηκε από ένα καλάθι που βρισκόταν στον τάφο ενός κοριτσιού στην Κόρινθο. Το καλάθι στο οποίο ήταν τοποθετημένα τα παιχνίδια της σκεπαζόταν από μια τετράγωνη πλάκα, ενώ γύρω από το καλάθι είχαν φυτρώσει άκανθοι ακολουθώντας το σχήμα του.

2.2.4 Οπτικές εκλεπτύνσεις των αρχαίων ναών

Βασικό στοιχείο στην αρχιτεκτονική των αρχαίων ναών αποτελούν οι οπτικές εκλεπτύνσεις τους. Πρόκειται για μικρές αποκλίσεις από την κατακόρυφο, την οριζόντια και την κάθετο ευθεία, που παρατηρούνται στα αρχαία ελληνικά κτήρια, με σκοπό την καλύτερη αισθητική παρουσίασή τους.

Σημαντική εκλέπτυνση αποτελεί η κατασκευαστική κυρτότητα **της κρηπίδας** του ναού (από την ευθυντήρια μέχρι το στυλοβάτη), η οποία διορθώνει την εντύπωση της καμπύλωσης του με τα κοίλα στραμένα προς τα πάνω η οποία θα δημιουργούνταν αν η κρηπίδα ήταν οριζόντια.

Η κρυπίδα παρουσιάζει **εγκάρσια και διαμήκη κλίση** προς τα έξω. Η εκγάρσια κλίση εξασφαλίζει την απορροή των υδάτων ενώ η διαμήκης κλίση διορθώνει την δυσμενή οπτική αίσθηση της καμπύλωσης της κρηπίδας. Οι εκλεπτύνσεις της κρηπίδας μεταφέρονται και στους κίονες της περίστασης, επιβάλλοντας και καθορίζοντας το μέγεθος της κλίσης τους ως προς την κατακόρυφο προς το εσωτερικό του ναού.

Επιπλέον, ελαφρά κλίση προς τον σηκό παρουσιάζουν και το επιστύλιο με τη ζωφόρο, που ακολουθούν και την καμπυλότητα του στυλοβάτη της κρηπίδας, με σκοπό να αρθεί η εντύπωση χαλάρωσης που θα προκαλούνταν από τις οριζόντιες γραμμές του κτηρίου.

Μια ακόμα βασική εκλέπτυνση του κίονα είναι η μείωση, δηλαδή η ελλάτωση της διαμέτρου των σπονδύλων καθώς αυξάνει το ύψος του. Το μέγεθός της είναι συνάρτηση του ύψους του κίονα και της διαμέτρου της κάτω έδρας του πρώτου σπονδύλου. Η εκλπέπτυνση αυτή δίνει την αίσθηση της αυξημένης ευστάθιας.

Τέλος, η **ένταση** του κίονα αφορά τον ρυθμό μείωσης της διαμέτρου με την αύξηση του ύψους, ο οποίος δεν είναι γραμμικός. Αντίθετα μειώνεται με μικρότερο ρυθμό μέχρι περίπου τα 2/5 του ύψους του κίονα, όπου παρατηρείται και η μεγαλύτερη έξαρση του σπονδύλου στις οριζόντιες διαστάσεις, και με μεγαλύτερο ρυθμό από αυτό το ύψος μέχρι τον τελευταίο σπόνδυλο. Αυτό σημαίνει ότι κάθε σπόνδυλος, εκτός της βάσης του πρώτου και της κορυφής του τελευταίου έχουν μεγαλύτερη διάμετρο από ότι θα είχαν αν δεν υπήρχε ένταση και η μείωση ήταν γραμμική. Έτσι τελικά, ο κίονας παρουσιάζει βαρελοειδή μορφή.

2.3 Ο αρχαιολογικός χώρος του Ολυμπιείου

Το Ολυμπιείο, όπως φαίνεται στην Εικόνα 2.9 που ακολουθεί βρίσκεται στο κέντρο της Αθήνας, νοτιοδυτικά του Εθνικού Κήπου και του Ζαππείου Μεγάρου. Περιβάλλεται από τις λεωφόρους Συγγρού και Βασιλίσσης Όλγας και από τις οδούς Αρδηττού και Αθανασίου Διάκου.



Εικόνα 2.9: Η θέση του αρχαιολογικού χώρου σε σχέση με την ευρύτερη περιχή των Αθηνών. **Picture 2.9**: The archaeological site of Olympieion with respect to the wider area of the city of Athens.

Ο χώρος του Ολυμπιείου αποτελεί περιφραγμένο αρχαιολογικό χώρο που περιλαμβάνει τον Ναό του Ολυμπίου Διός, Νότια του ναού εντοπίζονται ερείπια ρωμαικών λουτρών και οικιών των κλασσικών χρόνων, αλλά και ότι έχει απομείνει από άλλους μικρότερους ναούς ή κτίσματα, όπως ο περίπτερος δωρικός ναός του Δελφινίου Απόλλωνος (500 π.Χ.), το επί Δελφινίω Δικαστήριο (500 π.Χ.), ο ναός του Πανελληνίου Διός (131-132 μ.Χ.) και ο μικρός δίπτερος ναός της Ρέας και του Κρόνου (150 μ.Χ.).

Στη βόρεια πλευρά του ναού υπάρχουν ερείπια ρωμαϊκού βαλανείου (130 μ.Χ), το οποίο αποτελούσε δημόσιο λουτρό που χρησιμοποιούσαν οι αθλητές μετά την εκγύμνασή τους. Τέλος, έξω από τον περιφραγμένο αρχαιολογικό χώρο, στα βορειοδυτικά επί της Λεωφόρου Αμαλίας βρίσκετα η Πύλη του Αδριανού (131 μ.Χ.). Στην Εικόνα 2.10 που ακολουθεί φαίνεται αναλυτικά η θέση όλων αυτών των κτισμάτων.



Εικόνα 2.10: Αναπαράσταση των κτισμάτων που βρίσκονταν στον χώρο του Ολυμπιείου. (1)Ρωμαϊκό Βαλανείο (2)Η πύλη του Αδριανού (3)Ο ναός του Ολυμπίου Διός (4)Ο ναός του Δελφινίου Απόλλωνος

(5)Το επι Δελφινίω Δικαστήριο (6)Ο ναός του Κρόνου και της Ρέας (7)Ο ναός του Πανελληνίου Διός Picture 2.10: Representation of the buildings that situated inside the Olympieion site
 (1)Roman public bath (2)Arch of Hadrian (3)Temple of the Olympian Zeus (4)Temple of Apollo Delphinium

(5)Delphinium Court (6)Temple of Saturn and Rea (7)Temple of Panhellenic Zeus

2.4 Ο ναός του Ολυμπίου Διός

Η κατασκευή του ναού του Ολυμπίου Διός ξεκίνησε το 515 π.Χ. από τον Πεισίστρατο τον Νεότερο. Τα αρχικά κατασκευαστικά σχέδια προέβλεπαν ο ναός να είναι δωρικού ρυθμού, πώρινος, με διαστάσεις στυλοβάτη 41μ Χ 108μ, οκτάστυλος με διπλή σειρά κιόνων στις στενές πλευρές και εικοσιένα κίονες στις μακρές σε μονή σειρά. Η κατασκευή έφτασε ως το κρηπίδωμα, με την κατάρευση όμως της τυραννίας και την ίδρυση της δημοκρατίας η οικοδόμηση σταμάτησε, μιας και ο ναός θεωρήθηκε σύμβολο της τυραννίας.

Ο ναός παρέμεινε ημιτελής, μέχρι το 174 π.Χ. όταν ο βασιλέας της Συρίας Αντίοχος ο Δ' ο Επιφανής, με αρχιτέκτονα τον Ρωμαίο Κοσσούτιο αποφάσισε να συνεχίσει την

κατασκευή του. Το αρχικό σχέδιο τροποποιήθηκε έτσι ώστε ο ναός να είναι κορινθιακού ρυθμού, μαρμάρινος, με τρεις σειρές οκτώ κιόνων στις στενές πλευρές της περίστασης, ενώ στις μακρές θα είχε δυο σειρές είκοσι κιόνων. Οι εργασίες όμως σταμάτησαν ξανά με τον θάνατο του Αντίοχου το 164 π.Χ.

Το 86 π.Χ. με την άλωση της Αθήνας από τους Ρωμαίους, ο στρατηγός Σύλλας πήρε στη Ρώμη δύο κίονες από τον μισοτελειωμένο ναό για να κοσμήσει τον ναό του Δία στο Καπιτώλιο. Μια τρίτη προσπάθεια για την κατασκευή του ναού έγινε ανεπιτυχώς από τον Οκταβιανό Αύγουστο λίγα χρόνια μετά.

Ο ναός τελικά αποπερατώθηκε το 124-125 μ.Χ από τον αυτοκράτορα Αδριανό ο οποίος σεβάστηκε πλήρως το σχέδιο του Κοσσούτιου, με δυο σειρές των είκοσι κιόνων στις μακρές πλευρές της περίστασης και τρεις σειρές των οκτώ κιόνων στις στενές. Ο ναός είχε μήκος 110.35 μέτρα και πλάτος 43.68 μέτρα και δέσποζε στο μέσο ενός μεγάλου ορθογώνιου περιβόλου με πρόπυλο στα βόρεια. Μέσα στον συκό του ναού στεγάζονταν δυο υπερμεγέθη χρυσελεφάντινα αγάλματα, ένα του Δία και ένα του αυτοκράτορα Αδριανού.

Η παρακμή του ναού άρχισε το 267 μ.Χ με την εισβολή των Ερούλων στην Αθήνα: ο ναός ερημώθηκε και υπέστη σοβαρές ζημιές. Από τον 10° ως τον 12° αιώνα μ.Χ, άκμασε στην περιοχή μια βυζαντινή συνοικία. Κατά την περίοδο αυτή ο ναός αποτέλεσε λατομείο καθώς το μάρμαρό του χρησιμοποιήθηκε για την παρασκευή ασβέστη. Τον Απρίλη του 1759, κατά τη διάρκεια της τουρκοκρατίας, ο τούρκος διοικητής της Αθήνας ανατίναξε έναν ακόμα κίονα για να παρασκευάσει ασβέστη για το τζαμί που κατασκεύαζε νοτιοανατολικά του ναού. Σήμερα, από τους 104 κίονες που είχε αρχικά ο ναός έχουν διασωθεί οι 16, ο ένας εκ των οποίων κατέρρευσε κατά τη διάρκεια πολύ ισχυρής καταιγίδας το 1852 και βρίσκεται ακόμα πεσμένος μέσα στον αρχαιολογικό χώρο.

κεφαλαίο 3 - γεωδαιτικό δικτύο οριζοντίου ελεγχού

3.1 Γενικά

Το κεφάλαιο αυτό αναφέρεται στο γεωδαιτικό δίκτυο οριζοντίου ελέγχου που ιδρύθηκε στον χώρο του μνημείου. Από τις κορυφές του δικτύου πραγματοποιήθηκε η σάρωση των κιόνων με σκοπό τον προσδιορισμό των παραμορφώσεων και την εκτίμηση των εκλεπτύνσεων τους.

Αρχικά, παρουσιάζονται οι τρεις κίονες των οποίων τις παραμορφώσεις μελετά η παρούσα Διπλωματική Εργασία. Στη συνέχεια, περιγράφεται η διαδικασία της αναγνώρισης της περιοχής, κατά την οποία επιλέγονται οι θέσεις των κορυφών του δικτύου. Αναλύονται οι λόγοι για τους οποίους είναι απαραίτητο ένα γεωδαιτικό δίκτυο, τα κριτήρια με βάση τα οποία επιλέγονται οι θέσεις των κορυφών του, καθώς και η αναγκαιότητα προσανατολισμού του δικτύου στο ΕΓΣΑ '87.

Στη συνέχεια, γίνεται αναφορά στον εξοπλισμό που χρησιμοποιήθηκε για τις μετρήσεις των στοιχείων του δικτύου, στους ελέγχους των οργάνων που χρησιμοποιήθηκαν, στη διαδικασία των μετρήσεων καθώς και στη διαδικασία προσανατολισμού του δικτύου.

Ακολουθεί η διαδικασία της συνόρθωσης των παρατηρήσεων με τη Μέθοδο των Ελαχίστων Τετραγώνων (Μ.Ε.Τ.) και της επίλυσης του δικτύου, καθώς και της στατιστικής αξιολόγησης των αποτελεσμάτων της επίλυσης.

Τέλος, περιγράφεται η διαδικασία της υψομετρικής εξάρτησης του δικτύου από το Κρατικό Υψομετρικό Σύστημα Αναφοράς.

3.2 Αναγνώριση περιοχής

3.2.1 Οι κίονες ενδιαφέροντος

Οι τρεις κίονες των οποίων θα ανιχνευθούν οι παραμορφώσεις, κωδικοποιήθηκαν ως K1, K2 και K3. Ανήκουν στη δεύτερη σειρά κιόνων της νότιας μακράς πλευράς της περίστασης. Ο κίονας K1 είναι ο ανατολικότερος από τους δύο ιστάμενους κίονες στο δυτικό άκρο της νότιας πλευράς της περίστασης. Είναι ελεύθερος (δεν διαθέτει επιστύλιο) και αποτελείται από 16 σπονδύλους. Στην Εικόνα 3.1 που ακολουθεί φαίνεται ο κίονας K1.



Εικόνα 3.1: Ο Κίονας Κ1. **Picture 3.1**: Column K1.

Οι κίονες K2 και K3 είναι οι δυτικότεροι του ανατολικού άκρου της περίστασης, συνδέονται με επιστύλιο και αποτελούνται από 14 σπονδύλους ο καθένας. Στην Εικόνα 3.2 που ακολουθεί φαίνονται οι κίονες K2 και K3.



Εικόνα 3.2: Οι Κίονες Κ2 και Κ3. **Picture 3.2**: Columns K2 and K3.

Στις επόμενες εικόνες (Εικόνα 3.3, Εικόνα 3.4) φαίνεται πανοραμικά η θέση των κιόνων σε κάτοψη και από τη νότια όψη του ναού.



Εικόνα 3.3: Η θέση των κιόνων K1, K2 και K3 σε κάτοψη του ναού. **Picture 3.3**: The situation of columns K1, K2 and K3 temple's floor plan view.



Εικόνα 3.4: Η θέση των κιόνων K1, K2 και K3 από τη νότια όψη του ναού. **Picture 3.4**: Columns K1,K2 and K3 as seen from the south.

3.2.2 Επιλογή των κορυφών του δικτύου

Το γεωδαιτικό δίκτυο οριζοντίου ελέγχου είναι απαραίτητο προκειμένου να γίνει η γεωαναφορά και η συνένωση των νεφών των σημείων που προκύπτουν από τις σαρώσεις των κιόνων σε ένα ενιαίο νέφος. Αποτελείται από ένα σύνολο κορυφών, οι συντεταγμένες των οποίων εκτιμώνται με ακρίβεια της τάξης του χιλιοστού. Από κάθε κορυφή του δικτύου πραγματοποιούνται σαρώσεις με τον τρισδιάστατο επίγειο laser σαρωτή σε κάθε ένα από τους κίονες K1, K2 και K3. Σε κάθε σάρωση δημιουργείται το αντίστοιχο νέφος σημείων. Με βάση τις συντεταγμένες των κορυφών του δικτύου όλα τα νέφη γεωαναφέρονται αυτόματα ως προς το σύστημα αναφοράς του δικτύου και στη συνέχεια συνενώνονται σε ένα ενιαίο νέφος, για κάθε ένα κίονα.

Για την επιλογή της θέσης των κορυφών του γεωδαιτικού δικτύου πραγματοποιήθηκε αναγνώριση στην περιοχή του ναού. Ως κριτήρια για την επιλογή των θέσεων των κορυφών του δικτύου τέθηκαν:

- Η αμοιβαία ορατότητα μεταξύ όσο το δυνατόν περισσότερων κορυφών
- Να εξασφαλίζεται η σάρωση των κιόνων, περιμετρικά, με επικάλυψη της τάξης του 30%, μεταξύ των σαρώσεων για κάθε κίονα, ώστε οι κίονες να σαρωθούν πλήρως και να μην υπάρχουν κενά στο ψηφιακό μοντέλο.
- Η μονιμότητα των κορυφών, χωρίς σημαντική παρέμβαση στον χώρο του μνημείου.

Λαμβάνοντας υπ'όψη τα παραπάνω κριτήρια, αποφασίστηκε να ιδρυθεί δίκτυο οκτώ συνολικά κορυφών, περιμετρικά των τριών κιόνων, το οποίο θα προσανατολισθεί στο ΕΓΣΑ '87, ώστε να είναι δυνατή η συσχέτιση των πιθανών μετακινήσεων των σπονδύλων με σεισμικές διεγέρσεις στο λεκανοπέδιο Αττικής ή με ανθρωπογενείς παράγοντες. Στην Εικόνα 3.5 που ακολουθεί φαίνεται η περιοχή του ναού, οι θέσεις των κορυφών και η μορφή του γεωδαιτικού δικτύου ελέγχου.



Εικόνα 3.5: Το γεωδαιτικό δίκτυο που εγκαταστάθηκε περιμετρικά των κιόνων K1, K2 και K3. **Picture 3.5**: The established geodetic network for the scaning of the columns K1, K2 and K3.

Για την υλοποίηση των κορυφών του δικτύου χρησιμοποιήθηκαν μπετόκαρφα, με ενσωματωμένα παξιμάδια και ροδέλες, έτσι ώστε να είναι δυνατή η τοποθέτηση της σταδίας για τον προσδιορισμό του υψομέτρου τους με τη μέθοδο της Γεωμετρικής Χωροστάθμησης (εικόνα 3.6).



Εικόνα 3.6: Σήμανση των κορυφών του δικτύου. **Picture 3.6**: Marking of the geodetic network points.

Οι κορυφές του δικτύου, εξασφαλίστηκαν μετρώντας τις αποστάσεις τους από τρία κοντινά σταθερά σημεία. Στο Παράρτημα Ι παρατίθενται τα σκαριφήματα των εξασφαλίσεων καθώς και φωτογραφίες, στις οποίες φαίνονται μέσα σε κύκλο τόσο το σημείο της κορυφής όσο και τα σημεία από τα οποία έγινε η εξασφάλιση.

3.3 Εξοπλισμός

Για την πραγματοποίηση των μετρήσεων χρησιμοποιήθηκε ο παρακάτω εξοπλισμός:

- Ολοκληρωμένος Γεωδαιτικός Σταθμός Topcon GPT 3105N:
 - Ακρίβεια μέτρησης απόστασης: ±3mm ±2ppm (χωρίς πρίσμα),
 ± 2mm ±2ppm (με πρίσμα)
 - Ακρίβεια γωνιακής ανάγνωσης : ±15cc
- Τρία τρικόχλια με οπτική κέντρωση
- Δύο βάσεις αντάπτορες για τους στόχους (ανακλαστήρες)
- Δύο ανακλαστήρες
- Τρείς τρίποδες αλουμινίου
- Μετροταινία
- Ο δέκτης δορυφορικού εντοπισμού SmartStation 4700 της εταιρείας Leica
- Ψηφιακός χωροβάτης Sprinter της εταιρείας Leica, ακρίβειας ±1.5mm/√km και ακρίβειας ανάγνωσης στη σταδία ±0.5mm
- Κωδικοποιημένη σταδία αλουμινίου
- Χωροσταθμική βάση-«χελώνα» βαρέως τύπου

3.4 Έλεγχοι

Πριν την έναρξη των μετρήσεων πραγματοποιήθηκαν οι ακόλουθοι έλεγχοι:

Αρχικά, έγινε έλεγχος της ορθότητας της οπτικής κέντρωσης των τρικοχλίων των στόχων και του οργάνου.

Στη συνέχεια πραγματοποιήθηκε έλεγχος για την ύπαρξη ή μη κυκλικού σφάλματος στον γεωδαιτικό σταθμό. Ο έλεγχος αυτός έγινε στα βάθρα που βρίσκονται στη σήραγγα ελέγχου στο υπόγειο του κτιρίου Λαμπαδαρίου της Σ.Α.Τ.Μ.-Μ.Γ., των οποίων οι μεταξύ τους αποστάσεις είναι προσδιορισμένες με ακρίβεια της τάξης του ±0.01mm.

Για τις μετρήσεις χρησιμοποιήθηκαν δύο βαριές βάσεις εξαναγκασμένης κέντρωσης KERN, ώστε να εξασφαλίζεται η κέντρωση του οργάνου και του ανακλαστήρα με ακρίβεια καλύτερη του ±1mm. Το όργανο τοποθετήθηκε στο βάθρο B1 και έγιναν μετρήσεις κατακόρυφων γωνιών και κεκλιμένων αποστάσεων σε μια πλήρη περίοδο προς τα βάθρα B5–B6-B7-B8-B9-B10-B11-B12-B13-B14-B15-B16-B17-B18-B19-B20-B21-B22-B23-B24-B25-B26. Τα αποτελέσματα των μετρήσεων καθώς και οι αποκλίσεις Δs, ως προς τις ονομαστικές αποστάσεις που προέκυψαν, δίνονται σε πίνακα στο παράρτημα II.
Ελέγθηκε αν οι αποκλίσεις βρίσκονται εντός του θορύβου των μετρήσεων για επίπεδο εμπιστοσύνης 95%. Η αβεβαιότητα σΔs της απόκλισης υπολογίζεται από τη σχέση 3.1:

$$\sigma_{\Delta s} = \pm \sqrt{\sigma_{\gamma \nu \omega \sigma \tau \acute{o}}^2 + \sigma_{\mu \epsilon \tau \rho \eta \mu \acute{e} \nu o}^2}$$
(3.1)

όπου $\sigma_{\Delta s} \approx \pm 2mm$, με $\sigma_{\gamma \nu \omega \sigma \tau \delta} = \pm 0.01mm$ και $\sigma_{\mu \epsilon \tau \rho \eta \mu \epsilon \nu \sigma} = \pm 2mm$.

Για να θεωρηθεί ότι οι αποκλίσεις που προέκυψαν ανήκουν μέσα στον θόρυβο των μετρήσεων πρέπει να ικανοποιούν τη σχέση $|\Delta s| \le z_{95} * |\sigma_{\Delta s}| => |\Delta s| \le 1.96 * |\sigma_{\Delta s}| => |\Delta s| \le 4$ mm.

Η μεγαλύτερη τιμή των αποκλίσεων είναι |Δs_{max}| = 4mm. Επομένως, μπορεί να θεωρηθεί ότι όλες οι αποκλίσεις βρίσκονται μέσα στον θόρυβο των μετρήσεων για επίπεδο εμπιστοσύνης 95% και συνεπώς, δεν υπάρχει κυκλικό σφάλμα στο όργανο με την αντίστοιχη πιθανότητα.

3.5 Μέτρηση των στοιχείων του δικτύου

Πραγματοποιήθηκαν μετρήσεις οριζοντίων και ζενίθιων γωνιών, και κεκλιμένων αποστάσεων, σε δυο πλήρεις περιόδους μεταξύ των κορυφών του δικτύου.

Τα πρωτογενή στοιχεία των μετρήσεων παρατίθενται στο Παράρτημα 2. Στον Πίνακα 3.1 που ακολουθεί παρουσιάζονται οι τελικές τιμές των οριζόντιων γωνιών και των οριζόντιων αποστάσεων μεταξύ των κορυφών του δικτύου.

ΚΕΦΑΛΑΙΟ 3 – ΓΕΩΔΑΙΤΙΚΟ ΔΙΚΤΥΟ ΟΡΙΖΟΝΤΙΟΥ ΕΛΕΓΧΟΥ

| | Σ2-Σ1-Σ3 | 392.5491 | Σ6-Σ5-Σ2 | 38.9850 |
|------------------------------|----------|----------|----------|----------|
| | Σ2-Σ1-Σ4 | 2.6715 | Σ6-Σ5-Σ3 | 75.0546 |
| | Σ2-Σ1-Σ5 | 32.8276 | Σ6-Σ5-Σ4 | 110.4491 |
| | Σ2-Σ1-Σ6 | 43.7810 | Σ6-Σ5-Σ7 | 391.3382 |
| | Σ2-Σ1-Σ7 | 66.5051 | Σ6-Σ5-Σ8 | 395.9888 |
| | Σ2-Σ1-Σ8 | 126.2845 | Σ7-Σ6-Σ1 | 52.5880 |
| | Σ3-Σ2-Σ1 | 215.4783 | Σ7-Σ6-Σ2 | 91.0953 |
| | Σ3-Σ2-Σ4 | 19.7874 | Σ7-Σ6-Σ3 | 13.2289 |
| | Σ3-Σ2-Σ5 | 66.7074 | Σ7-Σ6-Σ4 | 168.6028 |
| | Σ3-Σ2-Σ6 | 97.7608 | Σ7-Σ6-Σ5 | 221.0439 |
| | Σ3-Σ2-Σ7 | 132.8781 | Σ7-Σ6-Σ8 | 14.9016 |
| υριζοντιες Ι ωνιες (grad) | Σ3-Σ2-Σ8 | 178.7695 | Σ8-Σ7-Σ1 | 51.8189 |
| (grad) | Σ4-Σ3-Σ1 | 164.9449 | Σ8-Σ7-Σ2 | 102.7222 |
| | Σ4-Σ3-Σ2 | 156.9233 | Σ8-Σ7-Σ3 | 131.5037 |
| | Σ4-Σ3-Σ5 | 59.6924 | Σ8-Σ7-Σ4 | 153.8245 |
| | Σ4-Σ3-Σ6 | 99.8148 | Σ8-Σ7-Σ5 | 188.8941 |
| | Σ4-Σ3-Σ7 | 118.5796 | Σ8-Σ7-Σ6 | 176.5124 |
| | Σ4-Σ3-Σ8 | 143.2635 | Σ1-Σ8-Σ2 | 37.0179 |
| | Σ5-Σ4-Σ1 | 79.9727 | Σ1-Σ8-Σ3 | 44.5935 |
| | Σ5-Σ4-Σ2 | 81.6096 | Σ1-Σ8-Σ4 | 57.2589 |
| | Σ5-Σ4-Σ3 | 104.9062 | Σ1-Σ8-Σ5 | 81.9530 |
| | Σ5-Σ4-Σ6 | 37.0991 | Σ1-Σ8-Σ6 | 79.8244 |
| | Σ5-Σ4-Σ8 | 60.8383 | Σ1-Σ8-Σ7 | 88.4040 |
| | Σ6-Σ5-Σ1 | 20.5949 | | |
| | Σ1-Σ2 | 23.352 | Σ3-Σ5 | 35.046 |
| | Σ1-Σ3 | 44.741 | Σ3-Σ6 | 33.336 |
| | Σ1-Σ4 | 31.324 | Σ3-Σ7 | 43.234 |
| | Σ1-Σ5 | 59.062 | Σ3-Σ8 | 59.901 |
| | Σ1-Σ6 | 39.490 | Σ4-Σ5 | 28.339 |
| | Σ1-Σ7 | 31.365 | Σ4-Σ6 | 38.103 |
| Οριζόντιες | Σ1-Σ8 | 23.186 | Σ4-Σ7 | 51.716 |
| αποστάσεις (m) | Σ2-Σ3 | 21.719 | Σ4-Σ8 | 73.000 |
| | Σ2-Σ4 | 38.002 | Σ5-Σ6 | 21.257 |
| | Σ2-Σ5 | 40.419 | Σ5-Σ7 | 35.685 |
| | Σ2-Σ6 | 26.066 | Σ5-Σ8 | 61.194 |
| | Σ2-Σ7 | 28.165 | Σ6-Σ7 | 14.905 |
| | Σ2-Σ8 | 38.954 | Σ6-Σ8 | 40.002 |
| | Σ3-Σ4 | 18.551 | Σ7-Σ8 | 25.736 |

Πίνακας 3.1: Οι τελικές τιμές των οριζόντιων γωνιών και αποστάσεων μεταξύ των κορυφών του δικτύου. Table 3.1: The values of the horizontal angles and distances between the network's points.

3.6 Προσανατολισμός του δικτύου

Το δίκτυο προσανατολίστηκε ως προς το κρατικό σύστημα αναφοράς ΕΓΣΑ '87. Ο προσανατολισμός έγινε με δορυφορικό εντοπισμό με τη μέθοδο RTK (Real Time Kinematic) στις κορυφές Σ1 και Σ5 του δικτύου, με ακρίβεια εκατοστού. Για τις μετρήσεις χρησιμοποιήθηκε ο δέκτης SmartStation 4700 της εταιρίας Leica. Τα αποτελέσματα δίνονται στον επόμενο πίνακα (Πίνακας 3.2).

| Κορυφή | x(m) | σ _x (m) | y(m) | σ _y (m) |
|--------|------------|---------------------------|-------------|---------------------------|
| Σ1 | 476388.486 | ±0.01 | 4202168.349 | ±0.01 |
| Σ5 | 476436.264 | ±0.01 | 4202133.682 | ±0.01 |

Πίνακας 3.2: Οι συντεταγμένες των κορυφών Σ1 και Σ5 του δικτύου στο ΕΓΣΑ '87 με τις αβεβαιότητές τους.

Table 3.2: GGRS '87 coordinates of the geodetic control network's points $\Sigma 1$ and $\Sigma 5$ together with theirstandard deviations.

3.7 Συνόρθωση παρατηρήσεων - Επίλυση δικτύου οριζοντίου ελέγχου

Η συνόρθωση των παρατηρήσεων και η επίλυση του δικτύου έγινε με τη Μ.Ε.Τ., με τη μέθοδο των εμμέσων παρατηρήσεων, με τις ελάχιστες εξωτερικές δεσμεύσεις

Ως σταθερή κορυφή επιλέχθηκε η Σ1, με συντατεγμένες x=476388.486m και y=4202168.349m, και ως ημισταθερή κορυφή η Σ5 (a_{Σ1Σ5}=139.9601^{grad}). Οι προσωρινές συντεταγμένες των υπόλοιπων κορυφών υπολογίστηκαν με βάση τα θεμελιώδη προβλήματα.

Το πλήθος των παρατηρήσεων είναι n=75, ενώ ο αριθμός των ανεξάρτητων καθοριστικών παραμέτρων είναι m=13. Συνεπώς, ο βαθμός ελευθερίας είναι r=62.

Ως a priori τυπικό σφάλμα σ $_0$ της μονάδας βάρους θεωρήθηκε η μονάδα.

Για την εκτίμηση του πίνακα βαρών Ρ θεωρήθηκαν οι παρακάτω αβεβαιότητες των μετρημένων μεγεθών :

 $σ_{\gamma}$ = ±30^{cc} για τις οριζόντιες γωνίες, και

 $σ_D = ±3mm$ για τις αποστάσεις

Η εκτίμηση της αβεβαιότητας των αποστάσεων έγινε με βάση την αβεβαιότητα που δίνει ο κατασκευαστής του οργάνου συνυπολογίζοντας και την αβεβαιότητα των

ΚΕΦΑΛΑΙΟ 3 – ΓΕΩΔΑΙΤΙΚΟ ΔΙΚΤΥΟ ΟΡΙΖΟΝΤΙΟΥ ΕΛΕΓΧΟΥ

κεντρώσεων, ενώ των γωνιών εκτιμήθηκε από τα κλεισίματα των τριγώνων του δικτύου, χρησιμοποιώντας τη σχέση του Ferrero

$$\sigma_{\gamma} = \pm \sqrt{\frac{\sum w_i^2}{3 * v}}$$
(3.2).

όπου $\sum w_i^2$ το άθροισμα των τετραγώνων των σφαλμάτων κλεισίματος ικανού αριθμού ν τριγώνων του δικτύου.

Στον επόμενο πίνακα (Πίνακας 3.3) παρουσιάζονται τα στοιχεία του δικτύου, καθώς και τα αποτελέσματα της επίλυσης που προέκυψαν.

| n | m | r | σ γ(cc) | σ _D (mm) | σ₀_apriori | Σταθερή Κορυφή | Ημισταθερή Κορυφή |
|--------|----------------|------------------|---------------------|---------------------|--------------|-------------------|-----------------------------|
| 75 | 13 | 62 | ±30 | ±3 | ±1 | Σ1 | Σ5 |
| | | | | | | | |
| Προ | οσωρινές συντε | εταγμένες | | Διορθώ | σεις προσωρι | νών συντεταγ | γμένων(mm) |
| Κορυφή | x(m) | y(m) | | | | | |
| Σ1 | 476388.486 | 4202168.349 | | δx2 | 2.5 | δx6 | -1.1 |
| Σ2 | 476411.694 | 4202165.742 | | δy2 | 3.0 | δy6 | 0.2 |
| Σ3 | 476433.226 | 4202168.585 | | δx3 | -0.2 | δx7 | -1.8 |
| Σ4 | 476449.086 | 4202158.962 | | δy3 | -7.4 | δy7 | 2.2 |
| Σ5 | 476436.290 | 4202133.663 | | δx4 | 0.3 | δx8 | 1.2 |
| Σ6 | 476416.011 | 4202140.029 | | δy4 | -12.2 | δy8 | 2.6 |
| Σ7 | 476401.110 | 4202139.636 | | δS1-5 | 0 | | |
| Σ8 | 476376.869 | 4202148.281 | | | | | |
| | | | | | | | |
| Βέλτι | στες τιμές συν | τεταγμένων και α | αβεβαιότητα | ές τους | | | σ ₀ _aposteriori |
| Κορυφή | x(m) | y(m) | σ _x (mm) | σy(mm) | | | ±1.006 |
| Σ1 | 476388.486 | 4202168.349 | 0 | 0 | | | |
| Σ2 | 476411.696 | 4202165.739 | ±0.9 | ±0.4 | | | |
| Σ3 | 476433.226 | 4202168.578 | ±1.0 | ±0.7 | | | |
| Σ4 | 476499.086 | 4202158.950 | ±1.0 | ±0.9 | | | |
| Σ5 | 476436.290 | 4202133.663 | ±0.8 | ±0.6 | | | |
| Σ6 | 476416.010 | 4202140.031 | ±0.8 | ±06 | | | |
| Σ7 | 476401.108 | 4202139.638 | ±0.8 | ±0.7 | | | |
| Σ8 | 476376.870 | 4202148.284 | ±0.5 | ±0.9 | | | |

Πίνακας 3.3: Τα στοιχεία και τα αποτελέσματα της επίλυσης του δικτύου οριζοντίου ελέγχου. **Table 3.3**: The parameters and results of the horizontal control network's adjustment.

Ο πίνακας μεταβλητότητας-συμμεταβλητότητας καθώς και τα υπόλοιπα των παρατηρήσεων μετά τη συνόρθωση παρατίθενται στο Παράρτημα 4.

3.8 Στατιστικοί έλεγχοι

3.8.1 Ολικός έλεγχος αξιοπιστίας – Test χ^2

Ο ολικός έλεγχος χρησιμοποιείται για να ελεγχθεί αν το μαθηματικό και στοχαστικό μοντέλο που επιλέχθηκαν για την συνόρθωση είναι ορθά.

Ελέγχεται αν ισχύει η ανισότητα

$$\frac{r * \sigma_0^2 \text{aposteriori}}{\sigma_0^2 \text{apriori}} < \chi^2_{r,(1-a)}$$
(3.3)

όπου α η τιμή της αθροιστικής συνάρτησης της κατανομής χ^2 .

Με στοιχείο εισόδου τους βαθμούς ελευθερίας r=62 και για επίπεδο εμπιστοσύνης 95%, από τους πίνακες της κατανομής χ² προκύπτει: 62.75 < 81.33

Η ανισότητα επαληθεύεται επομένως ισχύει η υπόθεση ότι το μαθηματικό και στοχαστικό μοντέλο είναι ορθά.

3.8.2 Σάρωση δεδομένων κατά Baarda

Ο συγκεκριμένος έλεγχος χρησιμοποιείται για να ελέγξει την πιθανή ύπαρξη χονδροειδούς ή συστηματικού σφάλματος σε κάθε μια από τις παρατηρήσεις. Κατά αυτόν τον έλεγχο κάθε παρατήρηση θεωρείται ότι είναι η μοναδική με χονδροειδές ή συστηματικό σφάλμα.

Η μηδενική υπόθεση H_0 που ελέγχεται θεωρεί ότι δεν υπάρχει χονδροειδές ή συστηματικό σφάλμα στην παρατήρηση και τα σφάλματα των παρατηρήσεων είναι τυχαία. Για να ισχύει η υπόθεση αυτή και για επίπεδο εμπιστοσύνης 95% πρέπει να ισχύει για κάθε μια από τις παρατηρήσεις η ανισότητα

$$\left|\frac{u_{i}}{\sigma_{u_{i}}}\right| \leq \sqrt{F_{(1,\infty,1-\alpha_{0})}} \tag{3.4},$$

όπου α_0 : το επίπεδο σημαντικότητας του μονοδιάστατου ελέγχου.

Πρέπει επομένως για κάθε παρατήρηση να ισχύει η ανισότητα $\left|\frac{u_i}{\sigma_{u_i}}\right| \leq 3.29.$

Όλες οι παρατηρήσεις επαληθεύουν την παραπάνω ανισότητα, επομένως ισχύει για όλες η μηδενική υπόθεση. Τα αποτελέσματα του ελέγχου δίνονται αναλυτικά στο Παράρτημα 5

ΚΕΦΑΛΑΙΟ 3 – ΓΕΩΔΑΙΤΙΚΟ ΔΙΚΤΥΟ ΟΡΙΖΟΝΤΙΟΥ ΕΛΕΓΧΟΥ

3.9 Υψομετρική εξάρτηση του δικτύου

Για τον προσδιορισμό του ορθομετρικού υψομέτρου των κορυφών του δικτύου ελέγχου εφαρμόσθηκε η μέθοδος της διπλής γεωμετρικής χωροστάθμησης. Το δίκτυο εξαρτήθηκε από υψομετρική αφετηρία υλοποιημένη στην κρηπίδα του ναού στα πλαίσια προηγούμενης διπλωματικής εργασίας (Παναγιώτης Κουλουμέντας, 2010). Όπως φαίνεται στην εικόνα 3.7 που ακολουθεί, η υψομετρική αφετηρία βρίσκεται στο νοτιοανατολικό άκρο της κρηπίδας του ναού, στη στάθμη της ευθυντηρίας, υλοποιημένη με ορειχάλκινο μπουλόνι. Η χωροσταθμική αφετηρία αυτή στην παρούσα διπλωματική εργασία ονομάστηκε R1 (H_{R1} = 78.781m.)



Εικόνα 3.7: Η θέση της υψομετρικής αφετηρίας R1. **Picture 3.7**: The position of the vertical reference point R1.

Πριν την έναρξη των μετρήσεων έγινε ο έλεγχος της κύριας συνθήκης του χωροβάτη (έλεγχος μέσου-άκρου). Τα αποτελέσματα των μετρήσεων της γεωμετρικής χωροστάθμησης δίνονται αναλυτικά στο Παράρτημα 6.

Η αβεβαιότητα των υψομετρικών διαφορών εκτιμήθηκε από τη σχέση

$$\sigma_{\Delta H} = \pm \sigma_{\alpha} * \sqrt{n} \tag{3.5}$$

όπου:

n: ο μέσος όρος των στάσεων του χωροβάτη σε μετάβαση και επιστροφή, και σ_α: η ακρίβεια ανάγνωσης του χωροβάτη πάνω στη σταδία, σ_α =±0.5mm, σύμφωνα με τον κατασκευαστή.

ΚΕΦΑΛΑΙΟ 3 – ΓΕΩΔΑΙΤΙΚΟ ΔΙΚΤΥΟ ΟΡΙΖΟΝΤΙΟΥ ΕΛΕΓΧΟΥ

Η αβεβαιότητα του υψομέτρου προσδιορίζεται εφαρμόζοντας τον νόμο μετάδοσης σφαλματων στη σχέση

$$H_{i} = H_{i-1} + \Delta H_{i,i-1}$$
(3.6).

Τα υψόμετρα των κορυφών του δικτύου με τις αβεβαιότητές τους φαίνονται στον επόμενο Πίνακα 3.3

| Κορυφή | H (m) | σ _H (mm) |
|--------|--------|---------------------|
| Σ1 | 80.264 | ±2.0 |
| Σ2 | 80.363 | ±2.3 |
| Σ3 | 80.519 | ±2.7 |
| Σ4 | 80.673 | ±3.0 |
| Σ5 | 78.534 | ±0.6 |
| Σ6 | 78.737 | ±0.9 |
| Σ7 | 78.695 | ±1.2 |
| Σ8 | 80.430 | ±1.6 |

Πίνακας 3.4: Υψόμετρα των κορυφών του δικτύου και οι αβεβαιότητές τους. **Table 3.4**: Heights of the network's points together with their standard deviations.

4.1 Γενικά

Στο κεφάλαιο αυτό περιγράφεται αναλυτικά η διαδικασία που ακολουθήθηκε για την γεωμετρική τεκμηρίωση των κιόνων με τον τρισδιάστατο επίγειο laser σαρωτή. Αρχικά, γίνεται αναφορά στον εξοπλισμό που χρησιμοποιήθηκε ενώ στη συνέχεια περιγράφονται αναλυτικά όλες οι ενέργειες που πρέπει να γίνουν στο πεδίο μέχρι να ολοκληρωθεί η διαδικασία της σάρωσης. Στο τέλος του κεφαλαίου δίνεται ένα εποπτικό διάγραμμα ροής που περιγράφει συνοπτικά την ακολουθία αυτών των ενεργειών.

4.2 Εξοπλισμός

Για τη διαδικασία της σάρωσης χρησιμοποιήθηκε ο εξής εξοπλισμός (όργανο και παρελκόμενα):

• Ο τρισδιάστατος επίγειος laser σαρωτής Scanstation 2 της εταιρίας Leica.

Ο συγκεκριμένος σαρωτής έχει ακρίβεια ±4mm στη μέτρηση απόστασης και ±12" στην μέτρηση οριζόντιων και κατακόρυφων γωνιών. Η ακρίβεια της θέσης (Χ,Υ,Ζ) κάθε σημείου είναι σύμφωνα με τον κατασκευαστή ±6mm. Έχει συνολικό οπτικό πεδίο 360° οριζόντια και 270° κατακόρυφα.

- Ειδικός βαρύς τρίποδας, στον οποίο τοποθετείται ο σαρωτής.
- Ειδικός HDS σφαιρικός στόχος για την αυτοματοποιημένη συνένωση και γεωαναφορά κάθε νέφους σημείων.
- Τρίποδας αλουμινίου και τρικόχλιο με αντάπτορα για την τοποθέτηση του σφαιρικού στόχου.
- Μετροταινία για τη μέτρηση του ύψους σαρωτή και σφαιρικού στόχου
- Φορητός υπολογιστής με εγκατεστημένο το λογισμικό Cyclone για τον έλεγχο του σαρωτή στο πεδίο και την αποθήκευση των σαρώσεων.
- Καλώδιο τροφοδοσίας του σαρωτή και καλώδιο δικτύου για την επικοινωνία του φορητού υπολογιστή με τον σαρωτή.

4.3 Διαδικασία σάρωσης

Η σάρωση των κιόνων πραγματοποιήθηκε από όλες τις κορυφές του γεωδαιτικού δικτύου ελέγχου. Συγκεκριμένα, ο κίονας Κ1 σαρώθηκε από τις κορυφές Σ1,Σ2,Σ6,Σ7,Σ8, ενώ το ζεύγος των κιόνων Κ2,Κ3 σαρώθηκε από τις κορυφές Σ2,Σ3,Σ4,Σ5,Σ6.

Η διαδικασία της σάρωσης περιγράφεται παρακάτω:

Ο σαρωτής κεντρώνεται και οριζοντιώνεται στην επιλεγμένη κορυφή του δικτύου. Ο ειδικός σφαιρικός στόχος κεντρώνεται και οριζοντιώνεται σε άλλη κορυφή του δικτύου, κατά προτίμηση κοντινή στον σαρωτή. Αφού ο σαρωτής ολοκληρώσει τη διαδικασία εκκίνησης, η οποία πραγματοποιείται αυτόματα με τη σύνδεσή του στην τροφοδοσία, συνδέεται με τον φορητό υπολογιστή. Ελέγχεται ψηφιακά μέσω του λογισμικού Cyclone, η οριζοντίωση του σαρωτή και γίνονται οι απαραίτητες διορθώσεις.

Στη συνέχεια, φωτογραφίζεται με την κάμερα του σαρωτή ο περιβάλλων χώρος ώστε να φαίνεται ο σφαιρικός στόχος και το αντικείμενο που θα σαρωθεί. Το άνοιγμα του κλείστρου της κάμερας του σαρωτή μπορεί να ρυθμιστεί ανάλογα με τις συνθήκες φωτισμού της περιοχής ώστε οι φωτογραφίες να είναι ευκρινείς.

Το επόμενο βήμα είναι η σάρωση του σφαιρικού στόχου με σκοπό τον μηδενισμό του σαρωτή για την λήψη των στοιχείων μέτρησης (οριζόντια γωνία, κατακόρυφη γωνία, κεκλιμένο μήκος) κάθε ενός σημείου πάνω στο αντικείμενο. Επειδή οι συντεταγμένες των στάσεων του σαρωτή και του στόχου αναφέρονται στο σύστημα αναφοράς του γεωδαιτικού δικτύου, επιτυγχάνεται η απ' ευθείας συνένωση των νεφών και γεωαναφορά τους στο παραπάνω σύστημα. Αφού ολοκληρωθεί η σάρωση του στόχου επιλέγεται μέσω του λογισμικού το κέντρο του. (Εικόνα 4.1)



Εικόνα 4.1:Αποτέλεσμα της σάρωσης του σφαιρικού στόχου και του καθορισμού του κέντρου του. **Picture 4.1**:Result of the sphere HDS target scanning and the selection of it's centre. Στη συνέχεια, εισάγονται στο λογισμικό οι συντεταγμένες των κορυφών που βρίσκεται ο σαρωτής και ο σφαιρικός στόχος, το είδος του σφαιρικού στόχου, τα ύψη οργάνου και στόχου και η μέθοδος της γεωαναφοράς (Known Backsight). (Εικόνα 4.2)

| - Field Setup | |
|---------------|---------------------|
| Method | Known Backsight 💌 🗐 |
| Station ID | stash8 🗨 |
| HI | 1.510 m 💌 |
| Target ID | < stash1 💌 > |
| HT | 1.444 m 💌 |
| Azimuth | 30.067 deg 💌 |
| × | 476388.486 m 💌 |
| Y | 4202168.349 |
| Z | 80.264 |
| Туре | HDS Sphere Target 📃 |
| Search | Pick 💌 |
| Acquire | Calculate Apply |

Εικόνα 4.2: Παράδειγμα εισαγωγής στοιχείων σαρωτή και στόχου στο λογισμικό Cyclone. **Picture 4.2**: Example of importing data concerning scanner and target in Cyclone software.

Αφού συμπληρωθούν τα παραπάνω στοιχεία, με την εντολή Acquire ο σαρωτής πραγματοποιεί μετρήσεις στο κέντρο του σφαιρικού στόχου, όπως αυτό υποδείχθηκε, και με την εντολή Calculate υπολογίζει τις αποκλίσεις στην απόσταση, αλλά και οριζοντιογραφικά και υψομετρικά μεταξύ των συντεταγμένων που έχουν εισαχθεί και αυτών που υπολογίστηκαν κατά τη σάρωση. Έτσι, δίνει πληροφορία για την ποιότητα της γεωαναφοράς του νέφους σημείων που θα δημιουργηθεί από τη σάρωση του αντικειμένου στη συνέχεια. Παράδειγμα του υπολογισμού αυτού δίνεται στην Εικόνα 4.3 που ακολουθεί.



Εικόνα 4.3: Παράδειγμα υπολογισμού των αποκλίσεων της γεωαναφοράς. **Picture 4.3**: Example of the georeference deviations calculation.

Εφόσον η τιμή των αποκλίσεων είναι της τάξης των λίγων χιλιοστών, με την εντολή Apply αποθηκεύονται οι συντεταγμένες (οργάνου και στόχου) και χρησιμοποιούνται σε όλα τα νέφη σημείων που θα μετρηθούν από την συγκεκριμένη κορυφή.

Η συγκεκριμένη διαδικασία μπορεί να πραγματοποιηθεί και μετά την ολοκλήρωση της σάρωσης από την κάθε κορυφή, όμως είναι σκόπιμο να πραγματοποιείται στην αρχή της διαδικασίας, ώστε να εντοπίζονται έγκαιρα πιθανά μη ανεκτά σφάλματα θέσης της κορυφής.

Αφού ολοκληρωθεί η διαδικασία της γεωαναφοράς, επιλέγεται μέσω του λογισμικού, στη φωτογραφία η προς σάρωση περιοχή του αντικειμένου. Όπως φαίνεται στην Εικόνα 4.4 που ακολουθεί, καθορίζονται το βήμα της σάρωσης και η μέγιστη απόσταση σαρωτή αντικειμένου. Στην παρούσα Διπλωματική Εργασία η απόσταση σαρωτή-κιόνων δεν ξεπέρασε τα 30m, ενώ ως βήμα σάρωσης επιλέχθηκαν τα 2mm, εξαιτίας της απαίτησης της μέγιστης δυνατής πυκνότητας του νέφους σημείων στον προσδιορισμό του ψηφιακού μοντέλου για την εκτίμηση των παραμορφώσεων των κιόνων.



Εικόνα 4.4: Οι παράμετροι που καθορίζονται πριν ξεκινήσει μια σάρωση. **Picture 4.4**: The parameters set before executing a scan.

Αξίζει να σημειωθεί ότι καλό είναι να μην σαρώνεται όλο το αντικείμενο ενιαία, σε μια σάρωση, αλλά τμηματικά, έτσι ώστε σε περίπτωση που προκύψει σφάλμα στη διαδικασία της σάρωσης να μην υπάρχει μεγάλη απώλεια δεδομένων και χρόνου.

Τα βήματα που αναλύθηκαν παραπάνω εφαρμόσθηκαν σε κάθε μια από τις κορυφές του δικτύου.

Στον επόμενο πίνακα (Πίνακας 4.1) παρουσιάζονται αναλυτικά οι αποκλίσεις στην γεωαναφορά για κάθε στάση σάρωσης, ενώ στην εικόνα που ακολουθεί (Εικόνα 4.5) δίνεται οπτικό παράδειγμα των σαρωμένων αντικειμένων όπως απεικονίζονται στο

λογισμικό Cyclone. Τέλος, όλες οι ενέργειες που περιγράφηκαν παραπάνω παρουσιάζονται εποπτικά σε διάγραμμα ροής (Διάγραμμα 4.1)

| Κορυφή Στάσης Σαρωτή | Κορυφή Στάσης Σφαιρικού Στόχου | Οριζοντιογραφική Απόκλιση (mm) | Υψομετρική Απόκλιση (mm) |
|-------------------------|-----------------------------------|-----------------------------------|-----------------------------|
| $\Sigma 4$ | Σ3 | -4 | 4 |
| Σ5 | Σ4 | -2 | 2 |
| Σ3 | Σ4 | -1 | 2 |
| Σ1 | Σ8 | -3 | 1 |
| Σ7 | Σ6 | -1 | 2 |
| Σ6 | Σ2 | 2 | 1 |
| Σ8 | Σ1 | 0 | 4 |
| Σ2 | Σ4 | -6 | 2 |
| $\Sigma 4$ | Σ3 | 0 | 3 |
| Σ5 | Σ3 | 0 | 0 |

Πίνακας 4.1: Οι οριζοντιογραφικές και υψομετρικές αποκλίσεις που προέκυψαν κατά τη γεωαναφορά του νέφους σημείων από όλες τις κορυφές που στάθηκε ο σαρωτής.

Table 4.1: Horizontal and vetrical deviations that occurred during the point cloud georeference from
all of the network's points.



Εικόνα 4.5: Παράδειγμα των σαρωμένων περιοχών όπως φαίνεται στην οθόνη του υπολογιστή στο λογισμικό Cyclone.

Picture 4.5: Example of scanned areas as seen on the computer screen through Cyclone software.



Διάγραμμα 4.1: Διάγραμμα ροής της διαδικασίας σάρωσης στο ύπαιθρο. **Diagramm 4.1**: Flowchart of scaning process in the field.

κεφαλαίο 5 - επεξεργάσια σαρώσεων

5.1 Γενικά

Στο κεφάλαιο αυτό περιγράφεται αναλυτικά η διαδικασία της επεξεργασίας των σαρώσεων.

Πιο συγκεκριμένα, γίνεται αρχικά αναφορά στον τρόπο συνένωσης των επιμέρους σαρώσεων σε ένα ενιαίο νέφος σημείων και στην αφαίρεση του θορύβου που αυτό περιέχει, ενώ δίνεται και διάγραμμα ροής που παρουσιάζει εποπτικά τα βήματα που απαιτούνται.

Στη συνέχεια, αναλύεται ο τρόπος με τον οποίο επιλέχθηκαν και προσδιορίσθηκαν τα υψόμετρα των οριζόντιων τομών που πραγματοποιήθηκαν, καθώς και ο τρόπος υλοποίησης των τομών μέσω του λογισμικού Cyclone, ενώ δίνεται και το αντίστοιχο διάγραμμα ροής.

Τέλος, αναλύεται η διαδικασία εκτίμησης των στοιχείων του εγγεγραμένου κύκλου που προσαρμόζεται βέλτιστα στα εσώτερα σημεία των ραβδώσεων της κάθε τομής.

5.2 Συνένωση νεφών και αφαίρεση θορύβου

Το πρώτο βήμα για την επεξεργασία του αποτελέσματος των σαρώσεων είναι η συνένωση των νεφών των σημείων και η αφαίρεση του θορύβου, δηλαδή σαρωμένης πληροφορίας η οποία είναι άχρηστη. Η συνένωση των νεφών γίνεται εύκολα και αυτοματοποιημένα μέσω του λογισμικού Cyclone.

Χρησιμοποιώντας την εντολή Create -> Registration δημιουργείται το νέο αρχείο συνενωμένων νεφών και δίνεται το όνομά του (Εικόνα 5.1)

| 93 | Cyclone - Navigator | - 0 × |
|---|---------------------|-------|
| File Edit View Configure Create Tools H | dp | |
| Fa Edit View Configure Fals Edit View Configure Fals Edit View Configure False Edit False Edit View Configure False Edit View Confi | Cyclone - Navigator | - 0 × |
| | | |
| Create a Registration under the selected object | | |



Ανοίγει το αρχείο που δημιουργήθηκε και στο αναδυόμενο παράθυρο επιλέγεται η εντολή: ScanWorld -> Add ScanWorld (Εικόνα 5.2)

| Ø | | | Re | egistration: syne | enwsh trial | | - 5 × |
|-------------------------|----------------------------------|--------------------|-------------------|-------------------|-------------------|---------------|-------|
| Registration Edit Se | canWorld Constraint Cloud Const | raint Viewers Help | p | | | | |
|]] * * * * * - | Set Home ScanWorld | | 4 4 4 CI C C C | > 📱 🤌 🕫 | + •• •• K & # | 🍇 🐐 🔤 🕾 🛪 🖓 🕌 | |
| 📥 ScariWorlds' C | Toronto Concellito dalla contrad | | | | | | |
| ScanWolds/Constr | Toggle scanwond Leveled | Status Weight | Error Vector | | | | |
| | View ModelSpace | | | | | | |
| | show current transform | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| <u> </u> | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| | | | | | | | |
| 11 | | | | 11 | | | |

Εικόνα 5.2: 'Ανοιγμα της λίστα των νεφών σημείων. **Picture 5.2**: Opening of the point cloud list.

Εμφανίζεται λίστα με όλα τα νέφη σημείων που έχουν μετρηθεί. Επιλέγονται αυτά που θα συμμετέχουν στη συνένωση και με το βελάκι προστίθενται στο δεξί μέρος.(Εικόνα 5.3)



Εικόνα 5.3: Επιλογή των επιθυμητών νεφών σημείων και προσθήκη τους στο συνενωμένο αρχείο. **Picture 5.3**: Selection of the point clouds and adding them to the merged file.

Αφού επιλεχθούν τα νέφη σημείων και δοθεί η εντολή ΟΚ, δημιουργείται μια λίστα με τα νέφη που επιλέχθηκαν. (Εικόνα 5.4)



Εικόνα 5.4: Λίστα με τα επιλεγμένα νέφη σημείων. **Picture 5.4**: List of the selected point clouds.

Στη συνέχεια επιλέγεται η εντολή: Registration -> Create Scanworld/Freeze Registration (Εικόνα 5.5)

| 0 | Registration: synerwsh trial | - 8 × |
|---|----------------------------------|-------|
| Registration Edit ScanWorld Constraint Cl | | |
| Auto-Update | | |
| Show Diagnostics | I ModeSpaces | |
| Show Traverse Report | Status Weight Error Error Vector | |
| View Interim Results | | |
| Create ScanWorld/Freeze Registration | | |
| Unfreeze Registration | | |
| Create ModelSpace | | |
| Create and Open ModelSpace | | |
| Import Registration | | |
| Close | | |
| | | |
| | | |

Εικόνα 5.5: Πραγματοποίηση της συνένωσης. **Picture 5.5**: Merging of the point clouds .

Με την εντολή Registration -> Create and Open Modelspace, η συνένωση έχει ολοκληρωθεί και ανοίγει το αρχείο που περιλαμβάνει όλα τα συνενωμένα νέφη. (Εικόνα 5.6)



Εικόνα 5.6: Άνοιγμα του νέου αρχείου συνενωμένων νεφών. **Picture 5.6**: Opening the new file with the merged point clouds.

Στην επόμενη εικόνα 5.7 φαίνεται το αποτέλεσμα της συνένωσης.



Εικόνα 5.7: Το αποτέλσμα της συνένωσης όλων των νεφών σημείων. **Picture 5.7**: Result of the point clouds merging.

Από την εικόνα 5.7 είναι φανερό ότι εκτός από τη χρήσιμη πληροφορία υπάρχει και μεγάλος όγκος πληροφορίας που δεν χρησιμοποιείται. Αυτή η πληροφορία αποτελεί τον θόρυβο, ο οποίος πρέπει να απομακρυνθεί. Στη συγκεκριμένη περίπτωση, θόρυβο αποτελεί το μέρος των κιόνων που βρίσκονται ανατολικά από τους κίονες ενδιαφέροντος και η φυτοκάλυψη. Αυτός ο θόρυβος πρέπει να αφαιρεθεί, ώστε να είναι εφικτή και ευκολότερη η επεξεργασία των νεφών που αφορούν στους τρεις κίονες που εξετάζονται.

Η διαδικασία αφαίρεσης του θορύβου πραγματοποιείται επίσης εύκολα μέσα από το λογισμικό Cyclone. Αρχικά, μέσω των εντολών Polygonal Fence Mode ή Rectangular

Fence Mode δημιουργείται πολύγωνο που περιλαμβάνει τα προς διαγραφή σημεία . Στη συνέχεια με δεξί κλικ -> Fence -> Delete Inside διαγράφονται όλα τα σημεία εντός του πολυγώνου.



Εικόνα 5.8: Παράδειγμα αφαίρεσης θορύβου (σαρωμένα κοντινά αντικείμενα που δεν ενδιαφέρουν). **Picture 5.8**: Example of noise removal(nearby scanned objects of no interest).



Εικόνα 5.9: Παράδειγμα αφαίρεσης θορύβου βλάστησης στη βάση του κίονα. **Picture 5.9**: Example of vegetation noise removal at the base of the column.

Στην επόμενη εικόνα (Εικόνα 5.10) φαίνεται πως διαμορφώθηκε το νέφος σημείων μετά την ολοκλήρωση της αφαίρεσης του θορύβου.



Εικόνα 5.10: Αποτέλεσμα των συνενωμένων νεφών σημείων μετά την ολοκλήρωση αφαίρεσης του θορύβου. **Picture 5.10**: Result of the merged point clouds after the noise removal.

Στο επόμενο διάγραμμα ροής (Διάγραμμα 5.1), παρουσιάζονται οι ενέργειες που έγιναν για την συνένωση των νεφών και την αφαίρεση του θορύβου.



Διάγραμμα 5.1: Διάγραμμα ροής για τις διαδικασίες συνένωσης νεφών και αφαίρεσης θορύβου. **Diagram 5.1**: Flowchart illustrating the point cloud merging and noise removal processes.

5.3 Πραγματοποίηση οριζόντιων τομών στους κίονες

Για την ανίχνευση και τον προσδιορισμό του μεγέθους των παραμορφώσεων των τριών κίονων καθώς και για την εκτίμηση των εκλεπτύνσεών τους, κρίθηκε σκόπιμο να γίνουν τρεις οριζόντιες τομές σε κάθε σπόνδυλο: η μια στο μέσον του και οι άλλες δυο κοντά στην κάτω και πάνω έδρα του αντίστοιχα, συμμετρικά ως προς τη μεσαία τομή, σε «υγιείς» θέσεις, όπου δεν εμφανίζονται περιμετρικές θραύσεις ή σημαντικές αποφλοιώσεις.

Επειδή στο νέφος σημείων δεν είναι εμφανείς οι θέσεις των αρμών των σπονδύλων, ώστε να ορισθούν υψομετρικά οι θέσεις των τομών, προσδιορίστηκαν με τριγωνομετρική υψομετρία από την κορυφή Σ6 οι υψομετρικές θέσεις των αρμών.

Στη συνέχεια προσδιορίστηκαν τα υψόμετρα των οριζόντιων τομών των σπονδύλων όπως περιγράφεται παρακάτω.

Το υψόμετρο (H_M), της στάθμης της τομής στο μέσον του κάθε σπονδύλου, προέκυψε από τον μέσο όρο των υψομέτρων (H_K) και (H_A) του κάτω και άνω αρμού κάθε ενός σπονδύλου. Έτσι H_M = (H_K + H_A)/2. Αντίστοιχα, τα υψόμετρα των σταθμών των τομών κοντά στην κάτω και άνω έδρα των σπονδύλων, (H_{TK}) και (H_{TA}), προέκυψαν από την υψομετρική διαφορά Δ H = H_A – H_K των υψομέτρων των αρμών ως εξής :

$H_{TK} = H_M - (1/3) * \Delta H$ και $H_{TA} = H_M + (1/3) * \Delta H$.

Με αυτό τον τρόπο, έγινε προσπάθεια να εξασφαλισθεί η δυνατότητα, ώστε οι τομές να γίνουν σε «υγιείς», καθ΄ύψος, περιοχές του σπονδύλου. Ωστόσο, στις περιπτώσεις που σε κάποια θέση οριζόντιας τομής υπήρχε πρόβλημα, όπως π.χ. θραύση ή αποφλοίωση ή μικρή πυκνότητα του νέφους σημείων, η τομή μετατοπίσθηκε μερικά cm προς την «υγιή» καθ' ύψος περιοχή, ώστε να γίνει σε θέση με επαρκή και ορθή πληροφόρηση.

Ο κίονας Κ1 αποτελείται από 16 σπονδύλους ενώ οι κίονες Κ2 και Κ3 αποτελούνται από 14 σπονδύλους. Στους επόμενους πίνακες (Πίνακες 5.1, 5.2 και 5.3) φαίνονται αναλυτικά οι υψομετρικές θέσεις των οριζοντίων τομών σε κάθε κίονα, καθώς και οι υψομετρικές θέσεις των σπονδύλων των κιόνων (στάθμη κάτω έδρας).

| Κίονας Κ1 | | | | | |
|-----------------|--------------|--------|------------------|--------------|--------|
| Σπόνδυλος | Στάθμη Τομής | H(m) | Σπόνδυλος | Στάθμη Τομής | H(m) |
| 105 | ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ | 81.881 | 9ος | ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ | 88.990 |
| | ΚΑΤΩ | 82.146 | | ΚΑΤΩ | 89.120 |
| | ΜΕΣΗ | 82.329 | | ΜΕΣΗ | 89.393 |
| | ΑΝΩ | 82.627 | | ΑΝΩ | 89.667 |
| 2°5 | ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ | 82.777 | 10 ^{oç} | ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ | 89.797 |
| | ΚΑΤΩ | 82.927 | | ΚΑΤΩ | 89.977 |
| | ΜΕΣΗ | 83.260 | | ΜΕΣΗ | 90.353 |
| | ΑΝΩ | 83.592 | | ΑΝΩ | 90.728 |
| 3 0ç | ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ | 83.742 | 1105 | ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ | 90.908 |
| | ΚΑΤΩ | 83.892 | | ΚΑΤΩ | 91.008 |
| | ΜΕΣΗ | 84.207 | | ΜΕΣΗ | 91.220 |
| | ΑΝΩ | 84.523 | | ΑΝΩ | 91.432 |
| 4ος | ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ | 84.673 | 12 ^{oç} | ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ | 91.532 |
| | ΚΑΤΩ | 84.803 | | ΚΑΤΩ | 91.602 |
| | ΜΕΣΗ | 85.061 | | ΜΕΣΗ | 91.958 |
| | ΑΝΩ | 85.319 | | ΑΝΩ | 92.235 |
| 5 ^{0ç} | ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ | 85.449 | 13 ^{oç} | ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ | 92.385 |
| | ΚΑΤΩ | 85.599 | | ΚΑΤΩ | 92.535 |
| | ΜΕΣΗ | 85.890 | | ΜΕΣΗ | 92.845 |
| | ΑΝΩ | 86.180 | | ΑΝΩ | 93.156 |
| 6 ^{0ç} | ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ | 86.330 | 14 ^{oç} | ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ | 93.306 |
| | ΚΑΤΩ | 86.480 | | ΚΑΤΩ | 93.456 |
| | ΜΕΣΗ | 86.751 | | ΜΕΣΗ | 93.755 |
| | ΑΝΩ | 87.021 | | ΑΝΩ | 94.054 |
| 7 ος | ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ | 87.171 | 15 ^{oç} | ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ | 94.204 |
| | ΚΑΤΩ | 87.321 | | ΚΑΤΩ | 94.304 |
| | ΜΕΣΗ | 87.595 | | ΜΕΣΗ | 94.490 |
| | ΑΝΩ | 87.868 | | ΑΝΩ | 94.676 |
| 8 ⁰⁵ | ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ | 88.018 | 1605 | ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ | 94.776 |
| | ΚΑΤΩ | 88.168 | | ΚΑΤΩ | 94.906 |
| | ΜΕΣΗ | 88.504 | | ΜΕΣΗ | 95.160 |
| | ΑΝΩ | 88.840 | | ΑΝΩ | 95.342 |

Πίνακας 5.1: Τα υψόμετρα των οριζοντίων τομών στον Κίονα Κ1. **Table 5.1**: Heights of horizontal sections for column K1.

| | | Κίο | νας Κ2 | | |
|-----------------|--------------|--------|------------------|--------------|--------|
| Σπόνδυλος | Στάθμη Τομής | H(m) | Σπόνδυλος | Στάθμη Τομής | H(m) |
| 1°5 | ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ | 81.908 | 80ç | ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ | 89.207 |
| | ΚΑΤΩ | 82.186 | | ΚΑΤΩ | 89.367 |
| | ΜΕΣΗ | 82.367 | | ΜΕΣΗ | 89.691 |
| | ΑΝΩ | 82.685 | | ΑΝΩ | 90.025 |
| 2°ç | ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ | 82.835 | 9 ος | ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ | 90.185 |
| | ΚΑΤΩ | 82.995 | | ΚΑΤΩ | 90.335 |
| | ΜΕΣΗ | 83.332 | | ΜΕΣΗ | 90.645 |
| | ΑΝΩ | 83.679 | | ΑΝΩ | 90.964 |
| 3ος | ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ | 83.839 | 10 ^{oç} | ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ | 91.114 |
| | ΚΑΤΩ | 84.059 | | ΚΑΤΩ | 91.274 |
| | ΜΕΣΗ | 84.509 | | ΜΕΣΗ | 91.611 |
| | ΑΝΩ | 84.970 | | ΑΝΩ | 91.958 |
| 4ος | ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ | 85.190 | 1105 | ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ | 92.118 |
| | ΚΑΤΩ | 85.410 | | ΚΑΤΩ | 92.248 |
| | ΜΕΣΗ | 85.826 | | ΜΕΣΗ | 92.517 |
| | ΑΝΩ | 86.262 | | ΑΝΩ | 92.796 |
| 4ος | ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ | 86.472 | 12°ç | ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ | 92.926 |
| | ΚΑΤΩ | 86.612 | | ΚΑΤΩ | 93.046 |
| | ΜΕΣΗ | 86.888 | | ΜΕΣΗ | 93.308 |
| | ΑΝΩ | 87.173 | | ΑΝΩ | 93.580 |
| 6 ⁰ | ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ | 87.313 | 13 ^{oç} | ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ | 93.700 |
| | ΚΑΤΩ | 87.453 | | ΚΑΤΩ | 93.830 |
| | ΜΕΣΗ | 87.736 | | ΜΕΣΗ | 94.114 |
| | ΑΝΩ | 88.028 | | ΑΝΩ | 94.408 |
| 7 ^{0ς} | ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ | 88.168 | 14 ⁰ | ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ | 94.538 |
| | ΚΑΤΩ | 88.338 | | ΚΑΤΩ | 94.598 |
| | ΜΕΣΗ | 88.683 | | ΜΕΣΗ | 95.000 |
| | ΑΝΩ | 89.037 | | ΑΝΩ | 95.322 |

Πίνακας 5.2: Τα υψόμετρα των οριζοντίων τομών στον Κίονα Κ2. **Table 5.2**: Heights of horizontal sections for column K2.

| ΚΕΦΑΛΑΙΟ 5 - | ΕΠΕΞΕΡΓΑΣΙΑ | ΣΑΡΩΣΕΩΝ |
|--------------|-------------|----------|
|--------------|-------------|----------|

| Σπόνδυλος Στάθμη Τομής Η(m) Σπόνδυλος Στάθμη Τομής 1°ς ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 81.939 8°ς ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 8 ΝΕΣΗ 82.210 ΚΑΤΩ ΚΑΤΩ 6 ΜΕΣΗ 82.419 ΜΕΣΗ 8 ΑΝΩ 82.700 ΑΝΩ 6 2°ς ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 82.908 9°ς ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 6 Δ ΑΝΩ 83.058 ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 6 Δ ΚΑΤΩ 83.058 ΚΑΤΩ 6 ΜΕΣΗ 83.369 ΜΕΣΗ 6 ΑΝΩ 83.689 ΑΝΩ 6 3°ς ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 83.839 10°ς ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 3°ς ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 84.039 ΚΑΤΩ 6 ΜΕΣΗ 84.447 ΜΕΣΗ 6 ΑΝΩ 84.864 ΑΝΩ 6 4°ς ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 85.064 11°ς ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 6 | |
|---|--------|
| 1°ς ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 81.939 8°ς ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 81.939 8°ς ΚΑΤΩ ΚΑΤΩ 82.210 ΚΑΤΩ ΚΑΤΩ ΚΑΤΩ 6 ΜΕΣΗ 82.210 ΜΕΣΗ 82.419 ΜΕΣΗ 6 ΑΝΩ 82.700 ΑΝΩ 82.700 ΑΝΩ 6 2°ς ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 82.908 9°ς ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 6 ΜΕΣΗ 83.058 ΚΑΤΩ 6 6 ΜΕΣΗ 83.369 ΜΕΣΗ 6 ΑΝΩ 83.689 ΑΝΩ 6 3°ς ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 83.839 10°ς ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 6 ΜΕΣΗ 84.039 ΚΑΤΩ ΜΕΣΗ 6 6 ΜΕΣΗ 84.864 ΑΝΩ 6 6 6 4°ς ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 85.064 11°ς ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 6 | H(m) |
| ΚΑΤΩ 82.210 ΚΑΤΩ 8 ΜΕΣΗ 82.419 ΜΕΣΗ 8 ΑΝΩ 82.700 ΑΝΩ 9 2° ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 82.908 9° ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 9 ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 83.058 ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 9 ΜΕΣΗ 83.369 ΜΕΣΗ 9 ΑΝΩ 83.689 ΑΝΩ 9 ΑΝΩ 83.839 10° ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 9 ΑΝΩ 83.839 10° ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 9 ΜΕΣΗ 84.039 ΚΑΤΩ 9 9 ΜΕΣΗ 84.864 ΑΝΩ 9 9 4° ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 85.064 11° 9 | 89.407 |
| ΜΕΣΗ 82.419 ΜΕΣΗ 82.419 ΑΝΩ 82.700 ΑΝΩ 4 2°ς ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 82.908 9°ς ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 6 ΚΑΤΩ 83.058 ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 6 6 6 6 ΜΕΣΗ 83.058 ΚΑΤΩ 6 6 6 6 6 ΜΕΣΗ 83.689 ΜΕΣΗ 6 | 89.547 |
| ΑΝΩ 82.700 ΑΝΩ ΑΝΩ 2°ς ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 82.908 9°ς ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 9 ΚΑΤΩ 83.058 ΚΑΤΩ ΚΑΤΩ 9 ΜΕΣΗ 83.369 ΜΕΣΗ 9 9 ΑΝΩ 83.689 ΜΕΣΗ 9 9 9 ΑΝΩ 83.689 ΜΕΣΗ 9 </td <td>89.826</td> | 89.826 |
| 2ος ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 82.908 9ος ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 9 ΚΑΤΩ 83.058 ΚΑΤΩ 6 ΜΕΣΗ 83.369 ΜΕΣΗ 6 ΑΝΩ 83.689 ΑΝΩ 6 3ος ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 83.839 10ος ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 6 ΜΕΣΗ 84.039 ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 6 6 ΜΕΣΗ 84.447 ΜΕΣΗ 6 ΑΝΩ 84.864 ΑΝΩ 6 4ος ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 85.064 11ος ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 6 | 90.095 |
| ΚΑΤΩ 83.058 ΚΑΤΩ Κ ΜΕΣΗ 83.369 ΜΕΣΗ 9 ΑΝΩ 83.689 ΑΝΩ 9 3°ς ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 83.839 10°ς ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 9 ΜΕΣΗ 84.039 ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 9 9 9 9 ΜΕΣΗ 84.447 ΜΕΣΗ 9 9 9 9 9 ΜΕΣΗ 84.864 ΑΝΩ 9 | 90.245 |
| ΜΕΣΗ 83.369 ΜΕΣΗ 9 ΑΝΩ 83.689 ΑΝΩ 9 3°ς ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 83.839 10°ς ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 9 ΜΕΣΗ 84.039 ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 9 9 9 9 ΜΕΣΗ 84.447 ΜΕΣΗ 9 9 9 9 9 ΜΕΣΗ 84.864 ΑΝΩ 9 | 90.395 |
| ΑΝΩ 83.689 ΑΝΩ ΑΝΩ 3°ς ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 83.839 10°ς ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 9 ΚΑΤΩ ΚΑΤΩ 84.039 ΚΑΤΩ 9 9 ΜΕΣΗ 84.447 ΜΕΣΗ 9 9 ΑΝΩ 84.864 ΑΝΩ 9 4°ς ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 85.064 11°ς ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 9 | 90.704 |
| 3°ς ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 83.839 10°ς ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 9 ΚΑΤΩ ΚΑΤΩ 84.039 ΚΑΤΩ 9 9 ΜΕΣΗ 84.447 ΜΕΣΗ 9 9 ΑΝΩ 84.864 ΑΝΩ 9 4°ς ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 85.064 11°ς ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 9 | 91.013 |
| ΚΑΤΩ 84.039 ΚΑΤΩ 9 ΜΕΣΗ 84.447 ΜΕΣΗ 9 ΑΝΩ 84.864 ΑΝΩ 9 4°ς ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 85.064 11°ς ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 9 | 91.163 |
| ΜΕΣΗ 84.447 ΜΕΣΗ 9 ΑΝΩ 84.864 ΑΝΩ 9 4°ς ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 85.064 11°ς ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 9 | 91.303 |
| ΑΝΩ 84.864 ΑΝΩ 9 4ος ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 85.064 11ος ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 9 | 91.591 |
| 4ος ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 85.064 11ος ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 9 | 91.879 |
| | 92.019 |
| $KAT\Omega$ 85.194 $KAT\Omega$ 9 | 92.169 |
| ΜΕΣΗ 85.474 ΜΕΣΗ 9 | 92.462 |
| ΑΝΩ 85.764 ΑΝΩ 9 | 92.765 |
| 4ος ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 85.894 12ος ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 9 | 92.915 |
| ΚΑΤΩ 86.054 ΚΑΤΩ 9 | 93.065 |
| ΜΕΣΗ 86.399 ΜΕΣΗ 9 | 93.560 |
| ΑΝΩ 86.753 ΑΝΩ 9 | 94.064 |
| 6 ^{ος} ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 86.913 13 ^{ος} ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 9 | 94.214 |
| KATΩ 87.133 KATΩ 9 | 94.314 |
| ΜΕΣΗ 87.602 ΜΕΣΗ 9 | 94.520 |
| ΑΝΩ 88.070 ΑΝΩ 9 | 94.735 |
| 7ος ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 88.290 14ος ΚΑΤΩ ΕΔΡΑ 9 | 94.835 |
| KATΩ 88.470 KATΩ 9 | 94.935 |
| ΜΕΣΗ 88.844 ΜΕΣΗ 9 | 95.153 |
| ANΩ 89.227 ANΩ 9 | 95.241 |

Πίνακας 5.3: Τα υψόμετρα των οριζοντίων τομών στον Κίονα K3. **Table 5.3:** Heights of horizontal sections for column K3.

5.4 Υλοποίηση τομών στο νέφος σημείων

Στο λογισμικό Cyclone, μέσω των εντολών Tools -> Reference Plane -> Edit Active Plane μπορεί να δημιουργηθεί ένα οριζόντιο επίπεδο στο επιθυμητό υψόμετρο. (Εικόνα 5.11)



Εικόνα 5.11: Παράδειγμα ορισμού επιπέδου σε συγκεκριμένο υψόμετρο στο οποίο υλοποιείται οριζόντια τομή.

Picture 5.11: Cross section with a horizontal plane set at a selected height.

Στη συνέχεια εφαρμόζονται οι εντολές Tools -> Cutplane -> Set from Active Ref Plane έτσι ώστε η τομή να ταυτιστεί με το επίπεδο που δημιουργήθηκε προηγουμένως, ενώ με την εντολή Set Slice Thickness καθορίζεται το πάχος της τομής και με την εντολή View Slice εμφανίζεται η τομή. Σε όλες τις τομές που υλοποιήθηκαν επιλέχθηκε πάχος 5mm εκτός των περιπτώσεων που δεν υπήρχε αρκετή πληροφορία οπότε επιλέχθηκε πάχος 1cm. (Εικόνα 5.12).



Εικόνα 5.12: Ααποτέλεσμα υλοποιημένης οριζόντιας τομής σε κάτοψη. **Picture 5.12**: Result of an implemented horizontal section.

Αφού υλοποιηθεί η τομή, επιλέγονται τα σημεία της και εξάγονται σε αρχείο .dxf ώστε να γίνει περαιτέρω επεξεργασία στο λογισμικό AutoCAD.

Στο διάγραμμα ροής που ακολουθεί (Διάγραμα 5.2) παρουσιάζονται οι ενέργειες που έγιναν για την υλοποίηση των οριζόντιων τομών.



Διάγραμμα 5.2: Διάγραμμα ροής της διαδικασία υλοποίησης οριζόντιων τομών στο λογισμικό Cyclone. **Diagram 5.2**: Flowchart of the horizontal section realization process with Cyclone software.

5.5 Προσαρμογή βέλτιστου κύκλου σε κάθε οριζόντια τομή

Προκειμένου να προσδιορισθούν οι πιθανές μετατοπίσεις και στροφές των σπονδύλων απαιτείται να υπολογιστούν οι συντεταγμένες του κέντρου των σπονδύλων σε κάθε υλοποιημένη τομή. Αυτό επιτυγχάνεται προσδιορίζοντας για κάθε τομή τον εγγεγραμμένο κύκλο που προσαρμόζεται βέλτιστα στα εσώτερα σημεία των ραβδώσεων του αντίστοιχου σπονδύλου. Στην Εικόνα 5.13 που ακολουθεί φαίνεται ένα χαρακτηριστικό παράδειγμα επιλογής των εσώτερων σημείων ενός σπονδύλου στα οποία θα προσαρμοστεί, βέλτιστα, ο εγγεγραμμένος κύκλος.



Εικόνα 5.13: Τα εσώτερα σημεία των ραβδώσεων επιλεγμένα με μια γραμμή(Polyline) στο περιβάλλον του λογισμικού AutoCAD. Τα σημεία των ραβδώσεων με μη επαρκή πληροφορία δεν έχουν επιλεγεί.

Picture 5.13: The innermost points of the flutes joined with a Polyline (AutoCad). Flutes with insufficient data are not selected.

Για να εκτιμηθούν οι καλύτερες τιμές του κέντρου (X_0, Y_0) και της ακτίνας (R_0) του βέλτιστου κύκλου, χρησιμοποιήθηκε η Μ.Ε.Τ. (μέθοδος των εμμέσων παρατηρήσεων). Για κάθε τομή οι ανεξάρτητες καθοριστικές παράμετροι των οποίων θα εκτιμηθούν οι βέλτιστες τιμές είναι τρεις (οι συντεταγμένες του κέντρου και η ακτίνα του εγγεγραμμένου κύκλου). Το πλήθος των εξισώσεων παρατήρησης

διαφέρει από τομή σε τομή και είναι ίσο με το πλήθος των εσώτερων σημείων των ραβδώσεων που ήταν δυνατό να προσδιοριστεί σε κάθε τομή.

Η εξίσωση παρατήρησης που συνδέει τις συνταταγμένες X_i και Y_i κάθε εσ'ωτερου σημείου με τις ανεξάρτητες καθοριστικές παραμέτρους (X_0 , Y_0 , R_0) είναι η εξής:

$$(X_i - X_0)^2 + (Y_i - Y_0)^2 - R^2 = 0$$
(5.1)

Η εξίσωστη ως μη γραμμική, αναπτύσεται κατά Taylor στην περιοχή των προσωρινών τιμών των ανεξάρτητων καθοριστικών παραμέτρων, οι οποίες υπολογίζονται μέσω του λογισμικού AutoCAD.

Τα αποτελέσματα των προσαρμογών για κάθε κίονα δίνονται στου πίνακες που ακολουθούν (Πίνακες 5.4, 5.5, 5.6 και 5.7).

| Κίονας Κ1 | | | | | | | |
|-----------------|--------|----------------------|-----------|---------------------|---------------------|-----------------------------------|--------------|
| Σπόνδυλος | Στάθμη | Y _c (m) | σΧο | $V_{c}(\mathbf{m})$ | $\sigma \Upsilon_0$ | $\mathbf{P}_{\alpha}(\mathbf{m})$ | σR_0 |
| Δπονουλος | Τομής | A ₀ (III) | (mm) | 10(m) | (mm) | K ₀ (III) | (mm) |
| 1ος | ΚΑΤΩ | 476388.163 | ±1.0 | 4202151.238 | ±1.2 | 0.847 | ±1.2 |
| | ΜΕΣΗ | 476388.164 | ±0.9 | 4202151.236 | ±0.7 | 0.842 | ±0.7 |
| | ANΩ | 476388.164 | ±1.0 | 4202151.235 | ±0.7 | 0.839 | ±0.7 |
| 2ος | ΚΑΤΩ | 476388.164 | ±1.2 | 4202151.235 | ±1.0 | 0.839 | ±1.0 |
| | ΜΕΣΗ | 476388.164 | ±0.9 | 4202151.236 | ±0.9 | 0.837 | ±0.9 |
| | ΑΝΩ | 476388.163 | ±1.0 | 4202151.234 | ±1.0 | 0.835 | ±1.0 |
| 3ος | ΚΑΤΩ | 476388.165 | ±1.1 | 4202151.235 | ±0.9 | 0.834 | ±0.9 |
| | ΜΕΣΗ | 476388.164 | ±0.8 | 4202151.236 | ±0.9 | 0.834 | ±0.9 |
| | ΑΝΩ | 476388.166 | ±1.0 | 4202151.237 | ±1.5 | 0.834 | ±1.5 |
| 4ος | ΚΑΤΩ | 476388.165 | ±0.9 | 4202151.235 | ±0.8 | 0.830 | ±0.8 |
| | ΜΕΣΗ | 476388.164 | ±0.8 | 4202151.236 | ±0.9 | 0.830 | ±0.9 |
| | ΑΝΩ | 476388.166 | ±1.2 | 4202151.235 | ±1.2 | 0.828 | ±1.2 |
| 5ος | ΚΑΤΩ | 476388.167 | ±0.8 | 4202151.233 | ±0.8 | 0.826 | ±0.8 |
| | ΜΕΣΗ | 476388.166 | ±1.1 | 4202151.234 | ±1.3 | 0.824 | ±1.3 |
| | ΑΝΩ | 476388.167 | ±0.7 | 4202151.235 | ±0.9 | 0.822 | ±0.9 |
| 6 ⁰⁵ | ΚΑΤΩ | 476388.169 | ±1.2 | 4202151.231 | ±1.4 | 0.819 | ±1.4 |
| - | ΜΕΣΗ | 476388.169 | ±1.1 | 4202151.231 | ±1.2 | 0.818 | ±1.2 |
| | ΑΝΩ | 476388.170 | ±1.0 | 4202151.231 | ±1.2 | 0.815 | ±1.2 |
| 7 05 | ΚΑΤΩ | 476388.169 | +1.0 | 4202151.226 | +1.1 | 0.814 | +1.1 |
| | ΜΕΣΗ | 476388.167 | +1.0 | 4202151.227 | +1.0 | 0.810 | +1.0 |
| | ANO | 476388169 | +0.9 | 4202151 226 | +1.0 | 0.807 | +1.0 |
| 8 05 | KATO | 476388167 | +0.8 | 4202151.228 | +0.9 | 0.805 | +0.9 |
| 0 / | ΜΕΣΗ | 476388168 | +0.9 | 4202151.228 | +1.0 | 0.803 | +1.0 |
| | ANO | 476388167 | +0.8 | 4202151.220 | +0.9 | 0.800 | +0.9 |
| 9 ος | KATO | 476388168 | +1.2 | 4202151.220 | +1.2 | 0.000 | +1.2 |
| , , | ΜΕΣΗ | 476388166 | +1.0 | 4202151.227 | +11 | 0.795 | +1.1 |
| | ANO | 476388168 | +1.0 | 4202151.220 | +1.2 | 0.793 | +1.1 |
| 1005 | KATO | 476388164 | +1.1 | 4202151.220 | +1.2 | 0.791 | +1.2 |
| 10 / | ΜΕΣΗ | 476388166 | +11 | 4202151.231 | +11 | 0.784 | +1.1 |
| | ANO | 476388166 | +0.9 | 4202151.233 | +0.9 | 0.784 | +0.9 |
| 1105 | KATO | 476388167 | ± 0.7 | 4202151.233 | +0.7 | 0.778 | +0.7 |
| 11 | ΜΕΣΗ | 476388166 | +0.6 | 4202151.232 | +0.7 | 0.774 | +0.7 |
| | ANO | 476388167 | +0.8 | 4202151.232 | +0.9 | 0.773 | +0.9 |
| 1205 | KATO | 476388160 | +0.8 | 4202151.233 | +0.8 | 0.772 | +0.8 |
| 1205 | ΜΕΣΗ | 476388162 | +0.9 | 4202151.220 | +1.0 | 0.772 | +1.0 |
| | ANO | 476388162 | ± 0.7 | 4202151.227 | +0.8 | 0.763 | +0.8 |
| 1300 | KATO | 476388163 | +0.8 | 4202151 229 | +0.9 | 0.762 | +0.9 |
| 13% | ΜΕΣΗ | 476388162 | +10 | 4202151 230 | +11 | 0.756 | +1 1 |
| | ANO | 476388162 | +0.7 | 4202151 232 | +0.8 | 0 751 | +0.8 |
| 14oc | KATO | 476388159 | +10 | 4202151 230 | +1 2 | 0.746 | +1 1 |
| 1405 | ΜΕΣΗ | 476388161 | +1.0 | 4202151 231 | +11 | 0 741 | +1 1 |
| | ANO | 476388161 | +0.6 | 4202151.231 | +0.7 | 0.737 | +0.7 |
| 15% | KATO | 476388161 | +10 | 4202151.230 | +1 1 | 0.735 | +1 1 |
| 1.5.7 | MEL | 476388162 | +1.0 | 4202151.250 | +10 | 0.733 | +1.1 |
| | | 476388162 | +1.0 | 4202151.250 | +0.0 | 0.720 | +0.9 |
| 16% | KATO | 476388163 | +1 3 | 4202151.251 | +11 | 0.729 | +1 1 |
| 10.7 | ΜΕΣΗ | 476388165 | +10 | 4202151 231 | +10 | 0.721 | +1.0 |
| | ANO | 476388166 | +0.8 | 4202151.251 | +0.7 | 0.721 | +0.7 |

Πίνακας 5.4: Στοιχεία (X₀, Y₀, R₀) των βέλτιστων κύκλων των τομών και οι αβεβαιότητές τους για τον Κίονα K1.

Table 5.4: Column K1: center coordinates X_0 , Υ_0 , and radius R_0 of the best escribed circles togetherwith their standard deviations.

| | | | Κίονας | К2 | | | |
|------------------|-----------------|--------------------|-------------------------|--------------------|-------------|--------|-------------|
| Σπόνδυλος | Στάθμη Τομής | X ₀ (m) | σX ₀ (mm) | Υ ₀ (m) | σY₀ (mm) | R₀ (m) | σR₀ (mm) |
| 1°ç | ΚΑΤΩ | 476432.410 | ±1.3 | 4202151.046 | ±1.1 | 0.844 | ±1.1 |
| | ΜΕΣΗ | 476432.410 | ±1.3 | 4202151.048 | ±0.8 | 0.843 | ±0.8 |
| | ANΩ | 476432.411 | ±1.0 | 4202151.048 | ±0.9 | 0.843 | ±0.9 |
| 2°5 | ΚΑΤΩ | 476432.412 | ±1.2 | 4202151.048 | ±1.2 | 0.842 | ±1.2 |
| | ΜΕΣΗ | 476432.414 | ±1.0 | 4202151.046 | ±1.0 | 0.843 | ±1.0 |
| | ΑΝΩ | 476432.414 | ±0.8 | 4202151.048 | ±0.8 | 0.842 | ±0.8 |
| 3 0ç | ΚΑΤΩ | 476432.415 | ±0.7 | 4202151.048 | ±0.8 | 0.842 | ±0.8 |
| | ΜΕΣΗ | 476432.415 | ±0.8 | 4202151.048 | ±0.8 | 0.839 | ±0.8 |
| | ΑΝΩ | 476432.414 | ±1.0 | 4202151.048 | ±1.0 | 0.839 | ±1.0 |
| 4ος | ΚΑΤΩ | 476432.415 | ±0.9 | 4202151.045 | ±1.2 | 0.839 | ±1.2 |
| | ΜΕΣΗ | 476432.414 | ±1.1 | 4202151.051 | ±1.3 | 0.835 | ±1.3 |
| | ANΩ | 476432.415 | ±0.8 | 4202151.051 | ±0.9 | 0.833 | ±0.9 |
| 5 ⁰ 5 | ΚΑΤΩ | 476432.415 | ±1.1 | 4202151.051 | ±1.2 | 0.830 | ±1.2 |
| | ΜΕΣΗ | 476432.415 | ±1.2 | 4202151.051 | ±1.2 | 0.828 | ±1.2 |
| | ANΩ | 476432.414 | ±0.9 | 4202151.053 | ±1.0 | 0.826 | ±1.0 |
| 6 ⁰⁵ | ΚΑΤΩ | 476432.415 | ±0.6 | 4202151.053 | ±0.6 | 0.825 | ±0.6 |
| | ΜΕΣΗ | 476432.413 | ±0.9 | 4202151.053 | ±1.0 | 0.824 | ±1.0 |
| | ANΩ | 476432.413 | ±0.9 | 4202151.055 | ±1.0 | 0.820 | ±1.0 |
| 7º\$ | ΚΑΤΩ | 476432.410 | ±1.1 | 4202151.058 | ±1.3 | 0.819 | ±1.3 |
| | ΜΕΣΗ | 476432.408 | ±1.2 | 4202151.057 | ±1.4 | 0.817 | ±1.4 |
| | ΑΝΩ | 476432.408 | ±1.1 | 4202151.058 | ±1.2 | 0.815 | ±1.2 |
| 8 05 | ΚΑΤΩ | 476432.408 | ±0.9 | 4202151.055 | ±1.2 | 0.813 | ±1.2 |
| | ΜΕΣΗ | 476432.403 | ±1.3 | 4202151.058 | ±1.3 | 0.806 | ±1.3 |
| | ΑΝΩ | 476432.406 | ±1.1 | 4202151.056 | ±1.2 | 0.805 | ±1.2 |
| 9 ος | ΚΑΤΩ | 476432.400 | ±2.2 | 4202151.059 | ±2.7 | 0.802 | ±2.7 |
| - | ΜΕΣΗ | 476432.405 | ±1.4 | 4202151.058 | ±1.3 | 0.797 | ±1.3 |
| | ΑΝΩ | 476432.402 | ±1.0 | 4202151.055 | ±1.2 | 0.795 | ±1.2 |
| 10 ^{0ς} | ΚΑΤΩ | 476432.404 | ±1.0 | 4202151.056 | ±1.1 | 0.787 | ±1.1 |
| | ΜΕΣΗ | 476432.405 | ±1.2 | 4202151.057 | ±1.4 | 0.782 | ±1.4 |
| | ΑΝΩ | 476432.404 | ±1.2 | 4202151.057 | ±1.4 | 0.777 | ±1.4 |
| 1105 | ΚΑΤΩ | 476432.407 | ±1.0 | 4202151.059 | ±1.2 | 0.775 | ±1.2 |
| | ΜΕΣΗ | 476432.404 | ±0.8 | 4202151.060 | ±0.9 | 0.771 | ±0.9 |
| | ΑΝΩ | 476432.405 | ±1.1 | 4202151.060 | ±1.3 | 0.768 | ±1.3 |
| 12 ^{oç} | ΚΑΤΩ | 476432.404 | ±1.2 | 4202151.062 | ±1.3 | 0.763 | ±1.3 |
| | ΜΕΣΗ | 476432.406 | ±1.0 | 4202151.063 | ±1.1 | 0.760 | ±1.1 |
| | ΑΝΩ | 476432.407 | ±1.1 | 4202151.063 | ±1.3 | 0.756 | ±1.3 |
| 1300 | ΚΔΤΟ | 476432407 | +1 4 | 4202151 064 | +1.6 | 0.754 | +1.6 |

Πίνακας 5.5: Στοιχεία (X₀, Y₀, R₀) των βέλτιστων κύκλων των τομών και οι αβεβαιότητές τους για τον Κίονα Κ2.

±1.3

±1.3

4202151.065

4202151.065

0.749

0.751

±1.5

±1.6

±1.5

±1.6

476432.406

476432.406

ΜΕΣΗ

ANΩ

Table 5.5: Column K2: center coordinates X_0 , Υ_0 , and radius R_0 of the best escribed circles togetherwith their standard deviations.

Ειδικά για τον 14° σπόνδυλο του Κίονα Κ2 ο οποίος έχει θραυσθεί πλήρως σε δύο τμήματα, έγινε προσαρμογή δυο βέλτιστων κύκλων στην τομή που αντιστοιχεί στη μέση στάθμη του σπονδύλου. Ο ένας βέλτιστος κύκλος προσαρμόστηκε στο βόρειο τμήμα ενώ ο άλλος στο νότιο τμήμα του σπονδύλου. Τα στοιχεία παρατίθενται στον Πίνακα 5.6 που ακολουθεί.

| Κίονας Κ2 - 14ºς σπόνδυλος | | | | | | | | |
|----------------------------|-----------------|--------------------|-------------|--------------------|-------------|--------------------|-------------|--|
| Τμήμα | Στάθμη Τομής | X ₀ (m) | σX₀ (mm) | Υ ₀ (m) | σΥ₀ (mm) | R ₀ (m) | σR₀ (mm) | |
| Βόρειο | ΜΕΣΗ | 476432.411 | ±1.2 | 4202151.078 | ±1.1 | 0.742 | ±1.0 | |
| Νότιο | ΜΕΣΗ | 476432.407 | ±1.3 | 4202151.016 | ±1.4 | 0.759 | ±1.0 | |

Πίνακας 5.6: Στοιχεία (X₀, Y₀, R₀) των βέλτιστων κύκλων των τομών και οι αβεβαιότητές τους για τον 14° σπόνδυλο του Κίονα Κ2.

| Κίονας Κ3 | | | | | | | |
|-------------------|-----------------|--------------------|-------------------------|-------------|-------------|--------------------|-------------|
| Σπόνδυλος | Στάθμη Τομής | X ₀ (m) | σX ₀ (mm) | Υ₀ (m) | σΥ₀ (mm) | R ₀ (m) | σR₀ (mm) |
| 105 | ΚΑΤΩ | 476437.966 | ±1.0 | 4202151.023 | ±1.1 | 0.849 | ±1.1 |
| | ΜΕΣΗ | 476437.964 | ±1.3 | 4202151.022 | ±1.1 | 0.847 | ±1.1 |
| | ANΩ | 476437.965 | ±1.0 | 4202151.022 | ±1.3 | 0.847 | ±1.3 |
| 2°5 | ΚΑΤΩ | 476437.962 | ±0.7 | 4202151.022 | ±0.6 | 0.848 | ±0.6 |
| | ΜΕΣΗ | 476437.964 | ±0.6 | 4202151.021 | ±0.6 | 0.847 | ±0.6 |
| | ΑΝΩ | 476437.963 | ±0.7 | 4202151.020 | ±0.7 | 0.845 | ±0.7 |
| 3ος | ΚΑΤΩ | 476437.964 | ±0.7 | 4202151.020 | ±0.6 | 0.844 | ±0.6 |
| | ΜΕΣΗ | 476437.966 | ±0.7 | 4202151.019 | ±0.7 | 0.842 | ±0.7 |
| | ΑΝΩ | 476437.965 | ±0.6 | 4202151.018 | ±0.6 | 0.841 | ±0.6 |
| 4ος | ΚΑΤΩ | 476437.965 | ±0.8 | 4202151.019 | ±0.7 | 0.839 | ±0.7 |
| | ΜΕΣΗ | 476437.966 | ±0.6 | 4202151.019 | ±0.5 | 0.837 | ±0.5 |
| | ΑΝΩ | 476437.964 | ±0.7 | 4202151.018 | ±0.5 | 0.835 | ±0.5 |
| 5 ⁰⁵ | ΚΑΤΩ | 476437.966 | ±0.8 | 4202151.017 | ±0.7 | 0.836 | ±0.7 |
| | ΜΕΣΗ | 476437.968 | ±0.7 | 4202151.017 | ±0.6 | 0.834 | ±0.6 |
| | ΑΝΩ | 476437.967 | ±0.8 | 4202151.018 | ±0.8 | 0.833 | ±0.8 |
| 6 ⁰⁵ | ΚΑΤΩ | 476437.968 | ±0.8 | 4202151.016 | ±0.8 | 0.830 | ±0.8 |
| | ΜΕΣΗ | 476437.967 | ±0.7 | 4202151.015 | ±0.6 | 0.825 | ±0.6 |
| | ANΩ | 476437.967 | ±0.8 | 4202151.013 | ±0.8 | 0.823 | ±0.8 |
| 7 ος | ΚΑΤΩ | 476437.969 | ±0.6 | 4202151.014 | ±0.6 | 0.820 | ±0.6 |
| | ΜΕΣΗ | 476437.967 | ±0.6 | 4202151.016 | ±0.5 | 0.816 | ±0.5 |
| | ΑΝΩ | 476437.967 | ±0.7 | 4202151.015 | ±0.8 | 0.812 | ±0.8 |
| 8 05 | ΚΑΤΩ | 476437.978 | ±0.8 | 4202151.014 | ±0.8 | 0.810 | ±0.8 |
| | ΜΕΣΗ | 476437.978 | ±0.7 | 4202151.013 | ±0.6 | 0.807 | ±0.6 |
| | ΑΝΩ | 476437.978 | ±0.8 | 4202151.013 | ±0.8 | 0.804 | ±0.8 |
| 9 05 | ΚΑΤΩ | 476437.977 | ±0.7 | 4202151.011 | ±0.7 | 0.803 | ±0.7 |
| | ΜΕΣΗ | 476437.981 | ±0.8 | 4202151.008 | ±0.7 | 0.797 | ±0.7 |
| | ΑΝΩ | 476437.980 | ±0.7 | 4202151.006 | ±0.7 | 0.795 | ±0.7 |
| 10 ^{0ς} | ΚΑΤΩ | 476437.981 | ±0.8 | 4202151.009 | ±0.7 | 0.791 | ±0.7 |
| - | ΜΕΣΗ | 476437.982 | ±0.6 | 4202151.008 | ±0.5 | 0.789 | ±0.5 |
| | ANΩ | 476437.982 | ±1.0 | 4202151.008 | ±0.8 | 0.785 | ±0.8 |
| 1105 | ΚΑΤΩ | 476437.981 | ±0.9 | 4202151.008 | ±0.8 | 0.780 | ±0.8 |
| | ΜΕΣΗ | 476437.981 | ±1.1 | 4202151.009 | ±1.0 | 0.776 | ±1.0 |
| | ΑΝΩ | 476437.982 | ±0.8 | 4202151.009 | ±0.8 | 0.772 | ±0.8 |
| 12 ⁰ 5 | ΚΑΤΩ | 476437.982 | ±0.9 | 4202151.009 | ±0.7 | 0.769 | ±0.7 |
| | ΜΕΣΗ | 476437.982 | ±1.0 | 4202151.012 | ±0.9 | 0.763 | ±0.9 |
| | ΑΝΩ | 476437.983 | ±0.9 | 4202151.011 | ±0.8 | 0.757 | ±0.8 |
| 1305 | ΚΑΤΩ | 476437.983 | ±1.1 | 4202151.010 | ±1.0 | 0.755 | ±1.0 |
| | ΜΕΣΗ | 476437.983 | ±0.9 | 4202151.010 | ±0.9 | 0.751 | ±0.9 |
| | ΑΝΩ | 476437.986 | ±1.4 | 4202151.010 | ±1.1 | 0.749 | ±1.1 |
| 14 ⁰ S | ΚΑΤΩ | 476437.983 | ±1.5 | 4202151.012 | ±1.2 | 0.744 | ±1.2 |
| | ΜΕΣΗ | 476437.990 | ±1.1 | 4202151.011 | ±1.0 | 0.744 | ±1.0 |
| | ANO | 476437987 | +11 | 4202151 010 | +0.9 | 0.742 | +0.9 |

ΑΝΩ476437.987±1.14202151.010±0.90.742±0.9Πίνακας 5.7: Στοιχεία (X₀, Y₀, R₀) των βέλτιστων κύκλων των τομών και οι αβεβαιότητές τους για τον
Κίονα K3.

Table 5.7: Column K3: center coordinates X₀, Y₀, and radius R₀ of the best escribed circles togetherwith their standard deviations.

ΚΕΦΑΛΑΙΟ 6 - ΕΚΤΙΜΗΣΗ ΤΩΝ ΠΑΡΑΜΟΡΦΩΣΕΩΝ ΤΩΝ ΚΙΟΝΩΝ

6.1 Γενικά

Το κεφάλαιο αυτό ασχολείται με την εκτίμηση των παραμορφώσεων των τριών κιόνων, χρησιμοποιώντας τα αποτελέσματα του προηγούμενου κεφαλαίου.

Αρχικά, περιγράφεται η διαδικασία προσδιορισμού του διανύσματος μετακίνησης μεταξύ δυο διαδοχικών σπονδύλων για κάθε κίονα. Υπολογίζεται η τιμή και η γωνία διεύθυνσής του, και γίνεται έλεγχος στατιστικής σημαντικότητας της μετακίνησης. Τα στοιχεία που προκύπτουν παρουσιάζονται αναλυτικά σε πίνακες ενώ δίνεται το αντίστοιχο διάγραμμα των μετακινήσεων σε κατάλληλες κλίμακες.

Στη συνέχεια, περιγράφεται η διαδικασία υπολογισμού των στροφών κάθε σπονδύλου ως προς τον πρώτο σπόνδυλο του κάθε κίονα, και ελέγχεται η στατιστική σημαντικότητα των αποτελεσμάτων. Τα στοιχεία που προκύπτουν παρουσιάζονται αναλυτικά σε πίνακες ενώ δίνεται και το αντίστοιχο διάγραμμα.

6.2 Ανίχνευση και προσδιορισμός των οριζόντιων μετακινήσεων των σπονδύλων των κιόνων

Για τον προσδιορισμό των οριζόντιων μετακινήσεων των διαδοχικών σπονδύλων κάθε κίονα υπολογίζεται το διάνυσμα μετακίνησης (D) των κέντρων των εγγεγραμμένων κύκλων των μεσαίων τομών των διαδοχικών σπονδύλων καθώς και η γωνία διεύθυνσής του (a). Κρίθηκε σκόπιμο να χρησιμοποιηθούν τα στοιχεία από τις τομές στο μέσο του κάθε σπονδύλου επειδή, στη θέση αυτή, κατά κανόνα, δεν υπάρχουν φθορές ή αυτές είναι μικρές.

Οι μετακινήσεις ελέγχθηκαν ως προς τη στατιστική σημαντικότητά τους για επίπεδο εμπιστοσύνης 95% με μονοδιάστατο έλεγχο. Για τον έλεγχο χρησιμοποιήθηκαν τα στοιχεία του πίνακα μεταβλητότητας-συμμεταβλητότητας του διανύσματος μετακίνησης, τα οποία προσδιορίσθηκαν από τους αντίστοιχους πίνακες μεταβλητότητας - συμμεταβλητότητας των συντεταγμένων των κέντρων των αντίστοιχων βέλτιστων κύκλων, με εφαρμογή του νόμου μετάδοσης μεταβλητοτήτων.

Παρακάτω, παρουσιάζονται για κάθε κίονα οι μετακινήσεις μεταξύ των διαδοχικών σπονδύλων του και οι αντίστοιχοι έλεγχοι στατιστικής σημαντιότητας των μετακινήσεων (Πίνακας 6.1, 6.2 και 6.3). Οι μετακινήσεις των σπονδύλων απεικονίζονται και σε ενιαίο διάγραμμα (Διάγραμμα 6.1) σε κατάλληλες κλίμακες ώστε να είναι άμεσα και εποπτικά συκγρίσιμες ως προς το μέτρο (D) και την διεύθυνσή τους (a).
| Κίονας Κ1 | | | | | |
|-----------|-----------|------------|-------------|--|--|
| Σπόνδυλοι | D (mm) | σD (mm) | a (grad) | Στατιστικός έλεγχος (ε.ε. 95%) (mm) | |
| 1-2 | 0.0 | ±1.2 | 0.00 | 2.6 | |
| 2-3 | 0.0 | ±1.2 | 0.00 | 2.7 | |
| 3-4 | 0.0 | ±1.0 | 0.00 | 2.6 | |
| 4-5 | 2.8 | ±1.6 | 150.00 | 3.2 | |
| 5-6 | 4.2 | ±1.7 | 150.00 | 3.5 | |
| 6-7 | 4.5 | ±1.5 | 229.50 | 3.2 | |
| 7-8 | 1.4 | ±1.3 | 50.00 | 2.9 | |
| 8-9 | 2.0 | ±1.4 | 300.00 | 2.9 | |
| 9-10 | 5.0 | ±1.6 | 0.00 | 3.2 | |
| 10-11 | 1.0 | ±1.3 | 200.00 | 2.7 | |
| 11-12 | 6.4 | ±1.1 | 243.00 | 3.0 | |
| 12-13 | 3.0 | ±1.5 | 0.00 | 3.0 | |
| 13-14 | 1.4 | ±1.6 | 350.00 | 3.2 | |
| 14-15 | 1.4 | ±1.5 | 150.00 | 3.0 | |
| 15-16 | 3.2 | ±1.4 | 79.50 | 2.8 | |
| 1-16 | 5.0 | ±1.4 | 187.50 | 2.8 | |

Πίνακας 6.1: Κίονας Κ1: Μέτρο και διεύθυνση οριζόντιων μετακινήσεων και στατιστικός έλεγχος σημαντικότητας για ε.ε.95%. Με κόκκινο χρώμα παρουσιάζονται οι στατιστικά σημαντικές μετακινήσεις.

Table 6.1: Column K1 : Measure and direction of the horizontal displacements of every two successivedrums and the test of their statistical significance for confidence level 95%. The statistically significantdisplacements are depicted with red color.

| Κίονας Κ2 | | | | | | |
|-----------|--------|------------|----------|--|--|--|
| Σπόνδυλοι | D (mm) | σD (mm) | a (grad) | Στατιστικός έλεγχος (ε.ε. 95%) (mm) | | |
| 1-2 | 4.5 | ±1.7 | 129.50 | 3.3 | | |
| 2-3 | 2.2 | ±1.1 | 29.50 | 2.8 | | |
| 3-4 | 3.2 | ±1.6 | 379.50 | 3.1 | | |
| 4-5 | 1.0 | ±1.6 | 100.00 | 3.6 | | |
| 5-6 | 2.8 | ±1.7 | 350.00 | 3.4 | | |
| 6-7 | 6.4 | ±1.8 | 343.00 | 3.7 | | |
| 7-8 | 5.1 | ±1.9 | 312.50 | 4.3 | | |
| 8-9 | 2.0 | ±1.8 | 100.00 | 4.3 | | |
| 9-10 | 1.0 | ±1.7 | 200.00 | 4.2 | | |
| 10-11 | 3.2 | ±1.7 | 379.50 | 3.5 | | |
| 11-12 | 3.6 | ±1.1 | 37.40 | 3.1 | | |
| 12-13 | 2.0 | ±2.0 | 0.00 | 3.9 | | |
| 1-13 | 18.0 | ±1.9 | 385.30 | 3.9 | | |

Πίνακας 6.2: Κίονας Κ2: Μέτρο και διεύθυνση οριζόντιων μετακινήσεων και στατιστικός έλεγχος σημαντικότητας για ε.ε.95%. Με κόκκινο χρώμα παρουσιάζονται οι στατιστικά σημαντικές μετακινήσεις.

Table 6.2: Column K2 : Measure and direction of the horizontal displacements of every two successive drums and the test of their statistical significance for confidence level 95%. The statistically significant displacements are depicted with red color.

| Κίονας Κ3 | | | | | | |
|-----------|--------|------------|----------|--|--|--|
| Σπόνδυλοι | D (mm) | σD (mm) | a (grad) | Στατιστικός έλεγχος (ε.ε. 95%) (mm) | | |
| 1-2 | 1.0 | ±1.3 | 200.00 | 2.9 | | |
| 2-3 | 2.8 | ±1.0 | 150.00 | 1.9 | | |
| 3-4 | 0.0 | ±0.8 | 0.00 | 1.9 | | |
| 4-5 | 2.8 | ±1.0 | 150.00 | 1.9 | | |
| 5-6 | 2.2 | ±0.8 | 229,50 | 2.0 | | |
| 6-7 | 1.0 | ±0.9 | 0.00 | 1.9 | | |
| 7-8 | 11.4 | ±0.9 | 117.00 | 1.9 | | |
| 8-9 | 5.8 | ±1.0 | 165.60 | 2.1 | | |
| 9-10 | 1.0 | ±0.9 | 100.00 | 2.0 | | |
| 10-11 | 1.4 | ±1.3 | 350.00 | 2.6 | | |
| 11-12 | 3.2 | ±1.2 | 20.50 | 3.1 | | |
| 12-13 | 2.2 | ±1.4 | 170.50 | 2.8 | | |
| 13-14 | 7.1 | ±1.4 | 91.00 | 2.8 | | |
| 1-14 | 28.0 | ±1.6 | 125.50 | 3.3 | | |

Πίνακας 6.3: Κίονας Κ3: Μέτρο και διεύθυνση οριζόντιων μετακινήσεων και στατιστικός έλεγχος σημαντικότητας για ε.ε.95%. Με κόκκινο χρώμα παρουσιάζονται οι στατιστικά σημαντικές μετακινήσεις.

Table 6.3: Column K3 : Measure and direction of the horizontal displacements of every two successivedrums and the test of their statistical significance for confidence level 95%. The statistically significantdisplacements are depicted with red color.

Από τους παραπάνω πίνακες και το Διάγραμμα 6.1 διαπιστώνονται τα εξής:

Στον **κίονα K1** οι στατιστικά σημαντικές μετακινήσεις κυμαίνονται από 3.2mm ως 6.4mm. Δεν υπάρχει συστηματικότητα ως προς την κατεύθυνση των μετακινήσεων. Αναλυτικά:

• Στους πέντε πρώτους σπονδύλους δεν ανιχνεύεται στατιστικά σημαντική μετακίνηση.

- 0 6°ς σπόνδυλος έχει μετακινηθεί ως προς τον 5°, 4.2mm νοτιοανατολικά.
- 0 7°ς σπόνδυλος έχει μετακινηθεί 4.5mm, ως προς τον 6°, νοτιοδυτικά.

• Στον 8° και 9° σπόνδυλο δεν ανιχνεύονται στατιστικά σημαντικές μετακινήσεις.

- 0 10°ς σπόνδυλος έχει μετακινηθεί ως προς τον 9°, 5mm βόρεια.
- Στον 11° σπόνδυλο δεν ανιχνεύεται στατιστικά σημαντική μετακίνηση.
- 0 12°ς σπόνδυλος έχει μετακινηθεί, ως προς τον 11°, 6.4mm δυτικά-

• Στους 13°, 14° και 15° σπόνδυλο δεν ανιχνεύονται στατιστικά σημαντικές μετακινήσεις.

Ο 16°ς σπόνδυλος έχει μετακινηθεί, ως προς τον 15°, 3.2mm
βορειοανατολικά-

• Η συνολική μετακίνηση (16^{ος} σπόνδυλος σε σχέση με τον 1^{ο)} είναι **5mm, με** νότια διεύθυνση, και είναι στατιστικά σημαντική.

Στον **κίονα K2** οι στατιστικά σημαντικές μετακινήσεις κυμαίνονται από 3.6mm ως 6.4mm. Από τον 2° σπόνδυλο μέχρι και τον 13° διαπιστώνεται ότι οι μετακινήσεις έχουν γενικά βορειοδυτική κατεύθυνση. Αναλυτικά:

• Ο **2°^ς σπόνδυλος** έχει μετακινηθεί, ως προς τον 1°, **4.5mm νοτιοανατολικά**.

• Από τον 3° έως και τον 6° σπόνδυλο δεν ανιχνεύονται στατιστικά σημαντικές μετακινήσεις.

- 0 7°ς σπόνδυλος έχει μετακινηθεί, ως προς τον 6°, 6.4mm βορειοδυτικά-
- Ο 8°ς σπόνδυλος έχει μετακινηθεί, ως προς τον 7°, 5.1mm δυτικά.

• Από τον 9° έως και τον 11° σπόνδυλο δεν ανιχνεύονται στατιστικά σημαντικές μετακινήσεις.

0 12°ς σπόνδυλος έχει μετακινηθεί, ως προς τον 11°, 3.6mm
βορειοανατολικά.

Δεν ανιχνεύεται στατιστικά σημαντική μετακίνηση του 13^{ου} σπονδύλου.

Ο 14ος σπόνδυλος έχει θραυσθεί και συγκρατείται στη θέση του με μεταλλική στεφάνη, και συνεπώς δεν μπορεί να εκτιμηθεί η μετακίνησή του. Το βόρειο τμήμα του σπονδύλου έχει μετακινηθεί, ως προς τον 13°, 14mm βορειοανατολικά, ενώ το νότιο τμήμα του σπονδύλου έχει μετακινηθεί 49mm νότια. Τα δύο τμήματα του σπονδύλου απέχουν μεταξύ τους 6.2cm.

Η συνολική μετακίνηση (13°ς σπόνδυλος σε σχέση με τον 1°) είναι 18mm,
με βόρεια διεύθυνση, και είναι στατιστικά σημαντική.

Στον **κίονα K3** οι στατιστικά σημαντικές μετακινήσεις κυμαίνονται από 2.8mm ως 11.4mm. Η δεσπόζουσα κατεύθυνση των μετακινήσεων των σπονδύλων είναι προς τα νοτιοανατολικά.

 Στον 2° σπόνδυλο του κίονα δεν ανιχνεύεται στατιστικά σημαντική μετακίνηση.

- Ο 3°ς σπόνδυλος έχει μετακινηθεί, ως προς τον 3°, 2.8mm νοτιοανατολικά.
- Στον 4º σπόνδυλο δεν ανιχνεύεται στατιστικά σημαντική μετακίνηση.
- 0 5°ς σπόνδυλος έχει μετακινηθεί, ως προς τον 4°, 2.8mm νοτιοανατολικά.
- Ο 6°ς σπόνδυλος έχει μετακινηθεί, ως προς τον 5°, 2.2mm νοτιοδυτικά.
- Στον 7° σπόνδυλο δεν ανιχνεύεται στατιστικά σημαντική μετακίνηση.

Ο 8°ς σπόνδυλος έχει μετακινηθεί, ως προς τον 7°, 11.4mm
νοτιοανατολικά.

• Ο 9°ς σπόνδυλος έχει μετακινηθεί, ως προς τον 8°, 5.8mm νοτιοανατολικά.

 Στον 10° και 11° σπόνδυλο δεν ανιχνεύονται στατιστικά σημαντικές μετακινήσεις.

0 12°ς σπόνδυλος έχει μετακινηθεί, ως προς τον 11°, 3.2mm
βορειοανατολικά.

- Στο 13° σπόνδυλο δεν ανιχνεύεται στατιστικά σημαντική μετακίνηση.
- 0 14°ς σπόνδυλος έχει μετακινηθεί, ως προς τον 13°, 7.1mm ανατολικά.

• Η συνολική μετακίνηση (14°ς σπόνδυλος σε σχέση με τον 1°) είναι **28mm**, με νοτιοανατολική διεύθυνση, και είναι στατιστικά σημαντική.

6.3 Προσδιορισμός των στροφών των σπονδύλων των κιόνων

Προσδιορίστηκαν οι στροφές των σπονδύλων κάθε κίονα ως προς τον πρώτο σπόνδυλό του. Για τον προσδιορισμό των στροφών των σπονδύλων ακολουθήθηκε η εξής διαδικασία:

Επιλέχθηκε μια από τις ραβδώσεις του κίονα στην οποία να μην υπάρχει φθορά καθ' όλο το ύψος του κίονα. Υπολογίστηκε η γωνία διεύθυνσης της ευθείας που συνδέει το κέντρο της μεσαίας τομής με το εσώτερο σημείο της επιλεγμένης ράβδωσης. Με αυτόν τον τρόπο, οι στροφές των σπονδύλων, ως προς τον πρώτο σπόνδυλο του κίονα, υπολογίστηκαν ως διαφορές γωνιών διεύθυνσης (δa).

Οι στροφές ελέγχθηκαν ως προς τη σημαντικότητά τους για επίπεδο εμπιστοσύνης 95%. Για τον έλεγχο εφαρμόζεται ο νόμος μετάδοσης σφαλμάτων στη σχέση υπολογισμού της γωνίας διεύθυνσης,

$$a_{ij} = \arctan \frac{x_j - x_i}{y_j - y_i}$$
(6.1)

οπότε προκύπτει ότι:

$$\sigma_{a} = \pm \sqrt{ \begin{pmatrix} \frac{1}{\left(\left(y_{j}-y_{i}\right)\left(\frac{\left(x_{j}-x_{i}\right)^{2}}{\left(y_{j}-y_{i}\right)^{2}+1\right)}\right)^{2}} \sigma_{x_{j}}^{2} + \left(-\frac{1}{\left(\left(y_{j}-y_{i}\right)\left(\frac{\left(x_{j}-x_{i}\right)^{2}}{\left(y_{j}-y_{i}\right)^{2}+1\right)}\right)^{2}} \sigma_{x_{i}}^{2} + \left(-\frac{1}{\left(\left(y_{j}-y_{i}\right)^{2}\left(\frac{\left(x_{j}-x_{i}\right)^{2}}{\left(y_{j}-y_{i}\right)^{2}+1\right)}\right)^{2}} \sigma_{x_{i}}^{2} + \left(-\frac{1}{\left(\left(y_{j}-y_{i}\right)^{2}\left(\frac{\left(x_{j}-x_{i}\right)^{2}}{\left(y_{j}-y_{i}\right)^{2}+1\right)}\right)^{2}} \sigma_{y_{i}}^{2} + \left(-\frac{1}{\left(\left(y_{j}-y_{i}\right)^{2}\left(\frac{\left(x_{j}-x_{i}\right)^{2}}{\left(y_{j}-y_{i}\right)^{2}+1\right)}\right)^{2}} + \left(-\frac{1}{\left(\left(y_{j}-y_{i}\right)^{2}\left(\frac{\left(x_{j}-x_{i}\right)^{2}}{\left(y_{j}-y_{i}\right)^{2}+1\right)}\right)^{2}} + \left(-\frac{1}{\left(\left(y_{j}-y_{i}\right)^{2}\left(\frac{\left(x_{j}-x_{i}\right)^{2}}{\left(y_{j}-y_{i}\right)^{2}+1\right)}\right)^{2}} + \left(-\frac{1}{\left(\left(y_{j}-y_{i}\right)^{2}\left(\frac{\left(x_{j}-x_{i}\right)^{2}}{\left(y_{j}-y_{i}\right)^{2}+1\right)}\right)^{2}} + \left(-\frac{1}{\left(\left(y_{j}-y_{i}\right)^{2}\left(\frac{\left(x_{j}-x_{i}\right)^{2}}{\left(y_{j}-x_{i}\right)^{2}+1\right)}\right)^{2}} + \left(-\frac{1}{\left(\left(x_{j}-x_{i}\right)^{2}} + \left(-\frac{1}{\left(\left(x_{j}-x_{i}\right)^{2}+1\right)^{2}}\right)^{2}} + \left(-\frac{1}{\left(\left(x_{j}-x_{i}\right)^{2}+1\right)^{2}} + \left(-\frac{1}{\left(\left(x_{j}-x_{i}\right)^{2}+1\right)^{2}} + \left(-\frac{1}{\left(\left(x_{j}-x_{i}\right)^{2}+1\right)^{2}}\right)^{2}} + \left(-\frac{1}{\left(\left(x_{j}-x_{i}\right)^{2}+1\right)^{2}} + \left(-\frac{1}{\left(\left(x_{j}-x_$$

Η αβεβαιότητα της διαφοράς δα των γωνιών διεύθυνσης προκύπτει:

$$\sigma_{\delta_a=} \pm \sqrt{\sigma_{a_i}^2 + \sigma_{a_1}^2} \tag{6.3}$$

Στους πίνακες που ακολουθούν (Πινακας 6.4, 6.5, 6.6) παρουσιάζονται για κάθε κίονα οι στροφές των σπονδύλων ως προς τον πρώτο, καθώς και ο έλεγχος της στατιστικής τους σημαντικότητας για επίπεδο εμπιστοσύνης 95%. Στο Παράρτημα 8 δίνονται τα σκαριφήματα με την επιλεγμένη διεύθυνση αναφοράς για κάθε κίονα.

| ΚΙΟΝΑΣ Κ1 | | |
|---------------|----------------|----------------------------------|
| α/α σπονδύλου | Στροφές (grad) | Στατιστικός έλεγχος (ε.ε 95%) |
| 1 | | |
| 2 | 1.0 | 1.3 |
| 3 | 0.4 | 1.3 |
| 4 | 0.3 | 1.3 |
| 5 | 0.3 | 1.3 |
| 6 | 2.1 | 1.3 |
| 7 | 0.8 | 1.3 |
| 8 | 3.4 | 1.3 |
| 9 | 1.3 | 1.3 |
| 10 | 0.9 | 1.3 |
| 11 | 1.0 | 1.3 |
| 12 | 2.0 | 1.3 |
| 13 | 1.0 | 1.3 |
| 14 | 1.3 | 1.4 |
| 15 | 0.7 | 1.4 |
| 16 | 1.0 | 1.4 |

Πίνακας 6.4: Κίονας Κ1. Οι στροφές των σπονδύλων ως προς τον πρώτο και ο έλεγχος της στατιστικής σημαντικότητάς τους για επίπεδο εμπιστοσύνης 95%. Με κόκκινο χρώμα παρουσιάζονται οι στατιστικά σημαντικές στροφές.

Table 6.4: Column K1. Drums' rotations with respect to the first drum and test of their statistical significance for confidence level 95%. Statistically significant rotations are depicted with red color.

Όπως φαίνεται από τον Πίνακα 6.4, οι στατιστικά σημαντικές στροφές των σπονδύλων του Κίονα Κ1 ως προς τον πρώτο σπόνδυλό του είναι οι εξής:

- 0 6°ς σπόνδυλος έχει στραφεί δεξιόστροφα κατά 2.1 grad
- 0 8°ς σπόνδυλος έχει στραφεί δεξιόστροφα κατά 3.4 grad
- 0 12°ς σπόνδυλος έχει στραφεί δεξιόστροφα κατά 2.0 grad

| ΚΙΟΝΑΣ Κ2 | | |
|---------------|----------------|----------------------------------|
| α/α σπονδύλου | Στροφές (grad) | Στατιστικός έλεγχος (ε.ε 95%) |
| 1 | | |
| 2 | 0.4 | 1.3 |
| 3 | 0.7 | 1.3 |
| 4 | 1.5 | 1.3 |
| 5 | 0.8 | 1.3 |
| 6 | 0.3 | 1.3 |
| 7 | 1.1 | 1.3 |
| 8 | 0.9 | 1.3 |
| 9 | 0.9 | 1.3 |
| 10 | 1.3 | 1.3 |
| 11 | 1.2 | 1.3 |
| 12 | 1.1 | 1.3 |
| 13 | 1.8 | 1.4 |

Πίνακας 6.5: Κίονας Κ2. Οι στροφές των σπονδύλων ως προς τον πρώτο και ο έλεγχος της στατιστικής σημαντικότητάς τους για επίπεδο εμπιστοσύνης 95%. Με κόκκινο χρώμα παρουσιάζονται οι στατιστικά σημαντικές στροφές.

Table 6.5: Column K2. Drums' rotations with respect to the first drum and test of their statistical significance for confidence level 95%. Statistically significant rotations are depicted with red color.

Όπως φαίνεται από τον Πίνακα 6.5, οι στατιστικά σημαντικές στροφές των σπονδύλων του Κίονα Κ2 ως προς τον πρώτο σπόνδυλό του είναι οι εξής:

- 0 4°ς σπόνδυλος έχει στραφεί δεξιόστροφα κατά 1.5 grad
- 0 13°ς σπόνδυλος έχει στραφεί δεξιόστροφα κατά 1.8 grad

| ΚΙΟΝΑΣ Κ3 | | | |
|---------------|----------------------------------|-------------------------------------|----------------------------------|
| α/α σπονδύλου | Στροφές (grad) (δεξιόστροφες) | Στροφές (grad) (αριστερόστροφες) | Στατιστικός έλεγχος (ε.ε 95%) |
| 1 | | | |
| 2 | 0.1 | | 1.3 |
| 3 | 1.1 | | 1.3 |
| 4 | | 0.1 | 1.3 |
| 5 | | 0.0 | 1.3 |
| 6 | 0.2 | | 1.3 |
| 7 | | 0.1 | 1.3 |
| 8 | | 0.8 | 1.3 |
| 9 | | 0.8 | 1.3 |
| 10 | | 0.8 | 1.3 |
| 11 | | 1.3 | 1.3 |
| 12 | | 0.7 | 1.3 |
| 13 | | 1.3 | 1.3 |
| 14 | | 1.0 | 1.4 |

Πίνακας 6.6: Κίονας Κ3. Οι στροφές των σπονδύλων ως προς τον πρώτο και ο έλεγχος της στατιστικής σημαντικότητάς τους για επίπεδο εμπιστοσύνης 95%. Με κόκκινο χρώμα παρουσιάζονται οι στατιστικά σημαντικές στροφές.

Table 6.6: Column K3. Drums' rotations with respect to the first drum and test of their statistical significance for confidence level 95%. Statistically significant rotations are depicted with red color.

Όπως φαίνεται από τον Πίνακα 6.6, μόνο ο **11°ς σπόνδυλος** έχει στραφεί **αριστερόστροφα κατά 1.3 grad**.



Διάγραμμα 6.1: Οριζόντιες μετακινήσεις των σπονδύλων στους Κίονες Κ1, Κ2, Κ3. **Diagramm 6.1**: Horizontal displacements of the drums of the columns K1, K2, K3.

7.1 Γενικά

Το κεφάλαιο αυτό αναφέρεται στην εκτίμηση των οπτικών εκλεπτύνσεων των τριών κιόνων. Αρχικά, γίνεται ο υπολογισμός των στοιχείων της μείωσης, δηλαδή της σταδιακής ελάττωσης της διαμέτρου των σπονδύλων όσο αυξάνεται το ύψος του κίονα, ενώ τα αποτελέσματα δίνονται εποπτικά σε κατάλληλους πίνακες.

Στη συνέχεια, γίνεται εκτίμηση της έντασης. Τα αποτελέσματα δίνονται ποσοτικά και ποιοτικά σε κατάλληλα διαγράμματα.

7.2 Μείωση

Η οπτική εκλέπτυνση της μείωσης αφορά στη σταδιακή μείωση της διαμέτρου D των σπονδύλων του κίονα όσο αυξάνεται το ύψος του. Στους επόμενους πίνακες (Πίνακας 7.1, 7.2, και 7.3) δίνεται για κάθε κίονα η διάμετρος των σπονδύλων του σε κάθε τομή.

| Κίονας Κ1 | | | | | |
|------------------|------|-------|------------------|------|-------|
| α/α ΣΠΟΝΔΥΛΟΥ | томн | D (m) | α/α ΣΠΟΝΔΥΛΟΥ | томн | D (m) |
| 1.00 | ΚΑΤΩ | 1.694 | Ooc | ΚΑΤΩ | 1.595 |
| | ΜΕΣΗ | 1.683 | 905 500NAYAO5 | ΜΕΣΗ | 1.589 |
| 211011/11/102 | ΑΝΩ | 1.679 | 211011217102 | ANΩ | 1.582 |
| 2 oc | ΚΑΤΩ | 1.678 | 1000 | ΚΑΤΩ | 1.577 |
| ΣΠΟΝΑΥΛΟΣ | ΜΕΣΗ | 1.674 | ΣΠΟΝΑΥΛΟΣ | ΜΕΣΗ | 1.569 |
| 211011/11/102 | ΑΝΩ | 1.670 | 211011217102 | ANΩ | 1.569 |
| 2 oc | ΚΑΤΩ | 1.667 | 11.00 | ΚΑΤΩ | 1.556 |
| ουν ΣΠΟΝΑΥΛΟΣ | ΜΕΣΗ | 1.668 | | ΜΕΣΗ | 1.549 |
| 211010417102 | ΑΝΩ | 1.668 | 211011217102 | ΑΝΩ | 1.545 |
| 4.00 | ΚΑΤΩ | 1.661 | 12°5 | ΚΑΤΩ | 1.543 |
| | ΜΕΣΗ | 1.659 | | ΜΕΣΗ | 1.534 |
| 211011/217102 | ΑΝΩ | 1.657 | 211011217102 | ANΩ | 1.526 |
| For | ΚΑΤΩ | 1.651 | 10.00 | ΚΑΤΩ | 1.523 |
| ΣΠΟΝΑΥΛΟΣ | ΜΕΣΗ | 1.649 | | ΜΕΣΗ | 1.513 |
| 211011211102 | ΑΝΩ | 1.643 | 211011217102 | ANΩ | 1.502 |
| | ΚΑΤΩ | 1.638 | 1400 | ΚΑΤΩ | 1.493 |
| 6 ^{0ς} | ΜΕΣΗ | 1.636 | | ΜΕΣΗ | 1.483 |
| ΣΠΟΝΔΥΛΟΣ | ΑΝΩ | 1.630 | 211011217102 | ANΩ | 1.475 |
| Zoc | ΚΑΤΩ | 1.627 | 1500 | ΚΑΤΩ | 1.470 |
| ΣΠΟΝΔΥΛΟΣ | ΜΕΣΗ | 1.621 | | ΜΕΣΗ | 1.462 |
| | ΑΝΩ | 1.614 | 211011217102 | ΑΝΩ | 1.457 |
| Qoc | ΚΑΤΩ | 1.610 | 1600 | ΚΑΤΩ | 1.449 |
| ΣΠΟΝΑΥΛΟΣ | ΜΕΣΗ | 1.606 | ΣΠΟΝΛΥΛΟΣ | ΜΕΣΗ | 1.443 |
| 211011/217/02 | ΑΝΩ | 1.601 | 211011/21/102 | ANΩ | 1.440 |

Πίνακας 7.1: Η μείωση των διαμέτρων των σπονδύλων του κίονα K1 **Table 7.1**: Column K1: The diminution of the drums' diameters (meiosis)

Όπως φαίνεται από τον Πίνακα 7.1 στον κίονα Κ1, η διάμετρος στην κάτω τομή του 1^{ου} σπονδύλου είναι 1.694m ενώ στην άνω τομή του 16^{ου} σπονδύλου 1.440m, δηλαδή **η συνολική μείωση είναι 0.254m.**

| Κίονας Κ2 | | | | | |
|------------------|------|-------|----------------|------|-------|
| α/α ΣΠΟΝΔΥΛΟΥ | томн | D (m) | α/α ΣΠΟΝΔΥΛΟΥ | томн | D (m) |
| 1.00 | ΚΑΤΩ | 1.687 | | ΚΑΤΩ | 1.625 |
| | ΜΕΣΗ | 1.686 | 8ος ΣΠΟΝΔΥΛΟΣ | ΜΕΣΗ | 1.611 |
| 211010217102 | ANΩ | 1.686 | | ΑΝΩ | 1.610 |
| 200 | ΚΑΤΩ | 1.684 | | ΚΑΤΩ | 1.604 |
| ΣΠΟΝΑΥΛΟΣ | ΜΕΣΗ | 1.687 | 9ος ΣΠΟΝΔΥΛΟΣ | ΜΕΣΗ | 1.594 |
| 211010417102 | ANΩ | 1.684 | | ΑΝΩ | 1.590 |
| 200 | ΚΑΤΩ | 1.684 | | ΚΑΤΩ | 1.573 |
| ΣΠΟΝΔΥΛΟΣ | ΜΕΣΗ | 1.678 | 10ος ΣΠΟΝΔΥΛΟΣ | ΜΕΣΗ | 1.563 |
| | ANΩ | 1.678 | | ANΩ | 1.554 |
| 4 | ΚΑΤΩ | 1.679 | 11ος ΣΠΟΝΔΥΛΟΣ | ΚΑΤΩ | 1.549 |
| | ΜΕΣΗ | 1.671 | | ΜΕΣΗ | 1.541 |
| ΣΠΟΝΔΥΛΟΣ | ANΩ | 1.666 | | ANΩ | 1.535 |
| F | ΚΑΤΩ | 1.660 | 12ος ΣΠΟΝΔΥΛΟΣ | ΚΑΤΩ | 1.525 |
| | ΜΕΣΗ | 1.657 | | ΜΕΣΗ | 1.519 |
| ZHONATAOZ | ΑΝΩ | 1.651 |] | ΑΝΩ | 1.512 |
| 6°ς ΣΠΟΝΔΥΛΟΣ | ΚΑΤΩ | 1.649 | | ΚΑΤΩ | 1.509 |
| | ΜΕΣΗ | 1.649 | 13ος ΣΠΟΝΔΥΛΟΣ | ΜΕΣΗ | 1.498 |
| | ΑΝΩ | 1.639 |] | ΑΝΩ | 1.501 |
| 5 | ΚΑΤΩ | 1.638 | | | |
| | ΜΕΣΗ | 1.633 | | | |
| ΣΠΟΝΔΥΛΟΣ | ΑΝΩ | 1.629 | | | |

Πίνακας 7.2: Η μείωση των διαμέτρων των σπονδύλων για τον κίονα K2 Table 7.2: Column K2: The diminution of the drums' diameters (meiosis)

Στον κίονα Κ2, για τον υπολογισμό της μείωσης δεν λαμβάνεται υπ' όψη ο 14°ς σπόνδυλος διότι, όπως αναφέρθηκε προηγουμένως έχει θραυσθεί σε δύο τμήματα. Η διάμετρος στην κάτω τομή του 1°^υ σπονδύλου είναι 1.687m, ενώ στην άνω τομή του 13°^υ σπονδύλου 1.501m, δηλαδή **η συνολική μείωση μέχρι και τον 13° σπόνδυλο** είναι 0.186m.

| Κίονας Κ3 | | | | | |
|------------------|------|-------|------------------|------|-------|
| α/α ΣΠΟΝΔΥΛΟΥ | томн | D (m) | α/α ΣΠΟΝΔΥΛΟΥ | томн | D (m) |
| 1 oc | ΚΑΤΩ | 1.697 | Qoc | ΚΑΤΩ | 1.620 |
| | ΜΕΣΗ | 1.695 | ΣΠΟΝΑΥΛΟΣ | ΜΕΣΗ | 1.613 |
| 211010217102 | ANΩ | 1.695 | 211010417102 | ANΩ | 1.608 |
| Joc | ΚΑΤΩ | 1.696 | Ooc | ΚΑΤΩ | 1.606 |
| | ΜΕΣΗ | 1.693 | | ΜΕΣΗ | 1.594 |
| ZHUNATAUZ | ANΩ | 1.690 | ZHUNATAUZ | ΑΝΩ | 1.591 |
| 2 | ΚΑΤΩ | 1.689 | 10.00 | ΚΑΤΩ | 1.582 |
| | ΜΕΣΗ | 1.684 | ΣΠΟΝΔΥΛΟΣ | ΜΕΣΗ | 1.577 |
| ZHUNATAUZ | ANΩ | 1.682 | | ΑΝΩ | 1.569 |
| Acc | ΚΑΤΩ | 1.678 | 11.00 | ΚΑΤΩ | 1.561 |
| | ΜΕΣΗ | 1.675 | ΣΠΟΝΔΥΛΟΣ | ΜΕΣΗ | 1.553 |
| ZHUNATAUZ | ΑΝΩ | 1.670 | | ΑΝΩ | 1.545 |
| For | ΚΑΤΩ | 1.672 | 12.00 | ΚΑΤΩ | 1.539 |
| | ΜΕΣΗ | 1.668 | | ΜΕΣΗ | 1.527 |
| ZHUNATAUZ | ANΩ | 1.665 | ZHUNATAUZ | ΑΝΩ | 1.514 |
| | ΚΑΤΩ | 1.660 | 12.00 | ΚΑΤΩ | 1.510 |
| 6 ⁰⁵ | ΜΕΣΗ | 1.651 | | ΜΕΣΗ | 1.502 |
| ΣΠΟΝΔΥΛΟΣ | ΑΝΩ | 1.645 | | ΑΝΩ | 1.497 |
| 7.00 | ΚΑΤΩ | 1.640 | 1.4 oc | ΚΑΤΩ | 1.489 |
| | ΜΕΣΗ | 1.632 | | ΜΕΣΗ | 1.489 |
| 211010/217/02 | ANΩ | 1.625 | ΣΠΟΝΔΥΛΟΣ | ANΩ | 1.483 |

Πίνακας 7.3: Η μείωση των διαμέτρων των σπονδύλων του κίονα K3 **Table 7.3**: Column K3: The diminution of the drums' diameters (meiosis)

Όπως φαίνεται από τον Πίνακα 7.3 στον κίονα K3, η διάμετρος στην κάτω τομή του πρώτου σπονδύλου είναι 1.697m ενώ στην άνω τομή του 14^{ου} σπονδύλου 1.483m, **δηλαδή η συνολική μείωση είναι 0.214m**

7.3 Ένταση

Όπως αναφέρθηκε στο Κεφάλαιο 2, η εκλέπτυνση της έντασης αφορά τη μη γραμμική μείωση της διαμέτρου των σπονδύλων του κίονα όσο αυξάνει το ύψος του. Υπάρχει μια έξαρση στις οριζόντιες διαστάσεις η οποία δίνει στον κίονα μια βαρελοειδή μορφή.

Το μέτρο f_i της έντασης σε κάθε σπόνδυλο δίνεται από την εξής σχέση:

$$f_i = \frac{H_i}{h} * \mu - \frac{d_k - d_i}{2} \tag{7.1}$$

Όπου:

 $H_{i,}$ το ύψος του
ί σπονδύλου, μετρημένο από την κάτω έδρα του

h, το συνολικό ύψος του κίονα

μ, η συνολική μείωση του κίονα

d_k, η διάμετρος της βάσης του 1°
υ σπονδύλου

di, η διάμετρος της κάτω έδρας του i σπονδύλου

Στα σχήματα και διαγράμματα που ακολουθούν (Σχήμα 7.1, Διάγραμμα 7.1, Σχήμα 7.2, Διάγραμμα 7.2, Σχήμα 7.3, Διάγραμμα 7.3) παρουσιάζονται για κάθε κίονα οι τιμές της έντασης, ενώ δίνεται και γράφημα της μεταβολής της.

<u>Κίονας Κ1</u>







Διάγραμμα 7.1: Διάγραμμα μεταβολής της έντασης του κίονα K1 **Diagram 7.1**: Representation of column's K1 entasis

<u>Κίονας Κ2</u>



Σχήμα 7.2: Η ένταση του κίονα K2 **Figure 7.2:** The entasis of column K2



Διάγραμμα 7.2: Διάγραμμα μεταβολής της έντασης του κίονα K2 **Diagram 7.2**: Representation of column's K2 entasis

<u>Κίονας K3</u>

| | | — dα — | |
|---------------------------|----------------------------------|---|----------------------------------|
| [| | | $f_{14} = 0$ $f_{13} = 0.005$ |
| | | | f ₁₂ = 0.009 |
| | | | f ₁₁ = 0.013 |
| | | | f ₁₀ = 0.017 |
| f: | h i+1 | d i+1 | f ₉ = 0.021 |
| - <u> </u> ; | hi | di | f ₈ = 0.021 |
| | | u i | f ₇ = 0.022 |
| | | | f ₆ = 0.022 |
| | | | f ₅ = 0.019 |
| | | | $f_4 = 0.014$ |
|) | | | f ₃ = 0.010 |
| (<u> </u> | | d 2 | f ₂ = 0.006 |
| l | h 1 | | $f_1 = 0$ |
| | | -d κ = d 1 | |
| 0 5 10 20 0 50 100 200 | 50 cm (Κλίμ] 500 cm (Κλίμ | ακα διάμετρων σπουνδύλων) ακα ύψους κίονα) | Κίονας Κ3 |

Σχήμα 7.3: Η ένταση του κίονα K3 **Figure 7.3:** The entasis of column K3



Διάγραμμα 7.3: Διάγραμμα μεταβολής της έντασης του κίονα K3 **Diagram 7.3:** Representation of column's K3 entasis

κεφαλαίο 8 - κατανομή εργασιών

8.1 Γενικά

Στο κεφάλαιο αυτό περιγράφονται οι εργασίες που πραγματοποιήθηκαν για την ολοκλήρωση της παρούσας διπλωματικής εργασίας και η χρονική κατανομή τους.

Οι εργασίες αυτές διαχωρίζονται σε εργασίες πεδίου, οι οποίες ολοκληρώθηκαν σε 13 μέρες και καταλαμβάνουν το 16% των συνολικών εργασιών, και σε εργασίες γραφείου οι οποίες ολοκληρώθηκαν σε 67 με αντίστοιχο ποσοστό 84%. Ο μέσος όρος εργασίας ανά μέρα εκτιμήθηκε ίσος με 5 ώρες.



Διάγραμμα 8.1: Κατανομή των εργασιών πεδίου και γραφείου. **Diagram 8.1**: Distribution of field and office work.

ΚΕΦΑΛΑΙΟ 8 – ΚΑΤΑΝΟΜΗ ΕΡΓΑΣΙΩΝ

Εργασίες πεδίου

Πιο αναλυτικά, οι εργασίες πεδίου περιελάμβαναν:

- Τον έλεγχο του εξοπλισμού (2 μέρες)
- Την εξοικίωση με τον τρισδιάστατο σαρωτή και την πραγματοποίηση δοκιμαστικής σάρωσης στον χώρο της ΣΑΤΜ (3 μέρες)
- Την αναγνώριστη της περιοχής μελέτης, την ίδρυση του γεωδαιτικού δικτύου και την εξασφάλιση των κορφών του (2 μέρες)
- Την μέτρηση των στοιχείων του γεωδαιτικού δικτύου και την πραγματοποίση γεωμετρικής χωροστάθμησης στις κορυφές του (3 μέρες)
- Τις σαρώσεις των κιόνων (3 μέρες)

Οι εργασίες πεδίου πραγματοποιήθηκαν κατά τις περιόδους Μαρτίου-Απριλίου 2018 και Σεπτεμβρίου 2018. Στο επόμενο διάγραμμα (Διάγραμμα 8.2) παρουσιάζεται αναλυτικά η χρονική κατανομή των εργασιών αυτών.



Διάγραμμα 8.2: Κατανομή των εργασιών υπαίθρου. **Diagram 8.2**: Field work distribution.

<u>Εργασίες γραφείου</u>

Οι εργασίες γραφείου περιελάμβαναν:

- Την επίλυση του γεωδαιτικού δικτύου (2 μέρες)
- Την επεξεργασία του νέφους σημείων και την υλοποίηση των οριζόντιων τομών (10 μέρες)
- Τον προσδιορισμό των παραμορφώσεων και των οπτικών εκλεπτύνσεων των κιόνων (25 μέρες)
- Την συγγραφή των κειμένων (30 μέρες)



Διάγραμμα 8.3: Κατανομή των εργασιών γραφείου. **Diagram 8.3**: Office work distribution. ΚΕΦΑΛΑΙΟ 9 - ΣΥΜΠΕΡΑΣΜΑΤΑ-ΠΡΟΤΑΣΕΙΣ

9.1 Γενικά

Στο κεφάλαιο αυτό παρατίθενται τα συμπεράσματα που εξάγονται από τη μεθοδολογία που εφαρμόστηκε και τα αποτελέσματα που προέκυψαν κατά την εκπόνηση της παρούσας Διπλωματικής Εργασίας. Στη συνέχεια, παρουσιάζονται οι προτάσεις, που θα βοηθήσουν στην πληρέστερη απεικόνιση και γεωμετρική τεκμηρίωση του Ναού του Ολυμπίου Διός και θα συνεισφέρουν στις αναστηλωτικές εργασίες που είναι απαραίτητες για την ενίσχυση του μνημείου.

9.2 Συμπεράσματα

Τα συμπεράσματα μπορούν να κατηγοριοποιηθούν όπως παρακάτω.

Σχετικά με την **γεωδαιτική μεθοδολογία** :

Η εγκατάσταση γεωδαιτικού δικτύου οριζοντίου ελέγχου και η πραγματοποίηση των σαρώσεων από τις κορυφές του δίνει τη δυνατότητα της γεωμετρικής τεκμηρίωσης του αντικειμένου που μελετάται με ενιαία υψηλή ακρίβεια της τάξης των λίγων mm. Ο προσανατολισμός του δικτύου στο κρατικό σύστημα αναφοράς, επιτρέπει τη συσχέτιση των παραμορφώσεων που ανιχνεύονται με πιθανά φυσικά αίτια ή ανθρωπογενείς δράσεις μέχρι την παρούσα πρώτη φάση των μετρήσεων.

Με το συγκεκριμένο δίκτυο οριζοντίου ελέγχου, δίνεται η δυνατότητα της συσχέτισης των πιθανών μεταβολών των παραμορφώσεων των κιόνων, μετά από την εμφάνιση των παραπάνω πιθανών δράσεων, σε επόμενη φάση διεξαγωγής μετρήσεων. Με βάση αυτές τις μεταβολές, δίνεται η δυνατότητα προσδιορισμού της απόκρισης ολόκληρης της περιοχής μεταξύ των δυο φάσεων.

 Η εκτίμηση των παραμορφώσεων του αντικειμένου μέσω των κατάλληλων τομών και η προσαρμογή σε αυτές του επιλεγμένου γεωμετρικού σχήματος ή γραμμής με χρήση της Μ.Ε.Τ., δίνει τη δυνατότητα ανίχνευσης στατιστικά σημαντικών παραμορφώσεων της τάξης των λίγων mm με αξιόπιστο και ελεγχόμενο τρόπο. Συγκεκριμένα, εξελίσσεται η γεωδαιτική μεθοδολογία μέσω της εφαρμογής της αξονικής τομογραφίας πάνω στο ολογράφημα του αντικειμένου

Όσον αφορά τις μετακινήσεις που ανιχνεύθηκαν στους τρεις κίονες, που εξετάζονται διαπιστώνονται τα εξής :

• Στον <u>κίονα K1</u> ανιχνεύονται στατιστικά σημαντικές μετακινήσεις που κυμαίνονται από 3.2mm ως 6.4mm, και στατιστικά σημαντικές δεξιόστροφες στροφές στον 6°, 8° και 12° σπόνδυλο (Πίνακας 6.1, Πίνακας 6.4) Οι μετακινήσεις

ΚΕΦΑΛΑΙΟ 9 – ΣΥΜΠΕΡΑΣΜΑΤΑ- ΠΡΟΤΑΣΕΙΣ

εμφανίζουν μια κίνηση, που θα μπορούσε να χαρακτηρισθεί ως μη αιτιοκρατική. (Διάγραμμα 6.1). Η συνολική μετακίνηση (16^{ος} σπόνδυλος ως προς τη βάση του 1^{ου}) είναι 5mm, με νότια κατεύθυνση.

Στον <u>κίονα K2</u> ανιχνεύονται στατιστικά σημαντικές μετακινήσεις που κυμαίνονται από 3.6mm ως 6.4mm, και στατιστικά σημαντικές δεξιόστροφες στροφές στον 4° και 13° σπόνδυλο (Πίνακας 6.2, Πίνακας 6.5). Η συνολική μετακίνηση (13°ς σπονδύλος ως προς τη βάση του 1°υ, είναι 18mm. Οι μετακινήσεις των σπονδύλων του κίονα K2 από τον 3° σπόνδυλο και πάνω παρουσιάζουν γενική κατεύθυνση προς τα βόρεια-βορειοδυτικά (Διάγραμμα 6.1) Γενικά παρουσιάζεται στον κίονα μια δεσπόζουσα αριστερόστροφη συστροφή, η οποία στο 2° σπόνδυλο παρουσιάζεται μια βόρεια – βορειοδυτική κίνηση.

• Ο 14°ς σπόνδυλος του κίονα Κ2 που έχει θραυσθεί σε δύο τεμάχη, παρουσιάζει στο βόρειο τέμαχός του μετακίνηση 13.9mm με βόρεια διεύθυνση, ενώ στο αντίστοιχο νότιο, μετακίνηση 4.9mm με νότια διεύθυνση.

Στον <u>κίονα K3</u> ανιχνεύονται στατιστικά σημαντικές μετακινήσεις που κυμαίνονται από 2.2mm ως 11.4mm, και στατιστικά σημαντική αριστερόστροφη στροφή μόνο στον 11° σπόνδυλο (Πίνακας 6.3, Πίνακας 6.6). Η συνολική μετακίνηση (14°ς σπόνδυλος ως προς τη βάση του 1°^ν) είναι 28mm. Οι μετακινήσεις του κίονα K3 παρουσιάζουν γενική κατεύθυνση προς τα ανατολικά - νοτιοανατολικά.

Οι κίονες Κ2 και Κ3 έχουν μετακινηθεί σε αντίθετες κατευθύνσεις. Αυτή η μετακίνηση έχει ως αποτέλεσμα να διευρυνθεί η απόσταση των στηρίξεων του επιστυλίου που τους συνδέει. Είναι πιθανό, η εφελκυστική ρωγμή του επιστυλίου (Εικόνα 9.1), να οφείλεται στην αύξηση της ροπής κάμψης στο μέσον του λόγω ακριβώς της μετακίνησης των κιόνων Κ2 και K3 σε αντίθετες κατευθύνσεις.



Εικόνα 9.1: Η ρωγμή στο επιστύλιο των κιόνων K2-K3 **Picture 9.1**: Crack of the architrave of columns K2-K3

9.3 Προτάσεις

Οι προτάσεις στις οποίες καταλήγει η παρούσα Διπλωματική Εργασία είναι οι εξής:

1. Στις 19 Ιουλίου 2019 εκδηλώθηκε στην περιοχή του λεκανοπεδίου Αττικής ισχυρή σεισμική δόνηση μεγέθους 5.1 R, προκαλώντας πολλές υλικές ζημιές σε κτίρια της Αθήνας. Προτείνεται συνεπώς να πραγματοποιηθεί επανάληψη των σαρώσεων και του προσδιορισμού των παραμορφώσεων των σπονδύλων των κιόνων K1, K2 και K3 ώστε να διαπιστωθεί αν και πως επηρεάστηκαν από αυτή τη σεισμική διέγερση.

2. Προτείνεται η εφαρμογή της μεθοδολογίας που ακολουθήθηκε στην παρούσα Διπλωματική Εργασία και για τους υπόλοιπους κίονες του Ναού, ώστε να δημιουργηθεί το ψηφιακό μοντέλο για το σύνολο του μνημείου, και να εκτιμηθούν οι παραμορφώσεις των μελών του ναού (κιόνων και επιστυλίων), για να αξιοποιηθούν σε μελλοντικές αναστηλωτικές εργασίες.

3. Στο χώρο του Ολυμπιείου είναι σκόπιμο να εγκατασταθεί δίκτυο κατακορύφου ελέγχου, τόσο πάνω στις μνημειακές εγκαταστάσεις, όσο και σε επιλεγμένα σημεία στον περιβάλλοντα χώρο. Σκοπός αυτού του δικτύου θα είναι η διαχρονική παρακολούθηση των κατακόρυφων μετακινήσεων, λόγω των κραδασμών εξαιτίας του έντονου κυκλοφοριακού φόρτου της εγγύτατης περιοχής, αλλά και της διέλευσης του τροχιόδρομου (τραμ) σε πολύ μικρή απόσταση.

4. Τέλος, είναι σκόπιμο να γίνει μια γενική πρόταση για όλα τα μνημειακά σύνολα. Συγκεκριμένα, με βάση τη γεωδαιτική μεθοδολογία που αναπτύχθηκε και εφαρμόσθηκε στο συγκεκριμένο μνημείο, επιβάλλεται να γίνουν ανάλογες εργασίες και σε άλλα μνημειακά σύνολα, έτσι ώστε να δημιουργηθεί μια τράπεζα πληροφοριών, η οποία θα συνεισφέρει:

α) Στην εκτίμηση της στατικής επικινδυνότητας των μνημείων, μέχρι τη χρονική στιγμή της εφαρμογής της παραπάνω μεθοδολογίας στο πλαίσιο αρχικής φάσης (φάση αναφοράς).

β) Στη διευκόλυνση των απαραίτητων μελλοντικών αναστηλωτικών εργασιών, που θα κριθεί ότι πρέπει να γίνουν σε αυτά, για να προληφθούν οι πιθανές αστοχίες και καταρρεύσεις.

γ) Στην καταγραφή της απόκρισης των δομικών στοιχείων τους, σε ενδεχόμενες, πιθανές φυσικές ή ανθρωπογενείς δράσεις, μετά τη φάση αναφοράς, σε απόμενη συγκεκριμένη χρονική στιγμή (π.χ. μετά από σεισμική διέγερση).

<u>ΒΙΒΛΙΟΓΡΑΦΙΑ</u>

- 1. **Αγατζά Μπαλοδήμου Α. Μ.** : Θεωρία σφαλμάτων και Συνορθώσεις Ι, Σημειώσεις μαθήματος, Σ.Α.Τ.Μ. Ε.Μ.Π., Αθήνα 2007
- Αγατζά Μπαλοδήμου Α. Μ. : Θεωρία σφαλμάτων και Συνορθώσεις ΙΙ, Σημειώσεις μαθήματος, Σ.Α.Τ.Μ. Ε.Μ.Π., Αθήνα 2009
- Λάμπρου Ε. Πανταζής Γ. : "Εφαρμοσμένη Γεωδαισία", Εκδόσεις Ζήτη, Αθήνα 2011
- Γεωργόπουλος Γ., Γκίκας Β., Τελειώνη Ε., Τσακίρη Μ.: Μετρήσειςδιορθώσεις-αναγωγές-προσδιορισμός θέσης, Σημειώσεις μαθήματος
 Σ.Α.Τ.Μ. Ε.Μ.Π., Αθήνα 2011
- 5. **Ζάμπας Κ.** : "Οι εκλεπτύνσεις των κιόνων του Παρθενώνος", Διδακτορική διατριβή, Ε.Μ.Π, Αθήνα 1998
- 6. Τσόντζου Α.: Έλεγχος των παραμορφώσεων και μελέτη των εκλεπτύνσεων του κίονα K31 του Ναού του Νεμείου Διός με χρήση επίγειου τρισδιάστατου σαρωτή, Διπλωματική Εργασία, Σ.Α.Τ.Μ. Ε.Μ.Π., Αθήνα 2014
- Κουλουμέντας Π.: Έλεγχος των μετακινήσεων της κρηπίδας του Ναού του Ολυμπίου Διός, Διπλωματική Εργασία, Σ.Α.Τ.Μ. Ε.Μ.Π., Αθήνα 2010
- 8. **Georgopoulos G.D., Telioni E., Tsontzou A.** : The contribution of laser scanning technology in the estimation of ancient Greek monuments; deformations, Survey Review, 2016, Vol.46, No 349.
- Georgopoulos G.D., Telioni E., Antoniou G., Diakoumi E. : Axial tomography as a tool for the estimation of constructions' deformations, 4th Joint International Symposium on Deformation Monitoring, 15 -17 May, Athens, Greece.

ΙΣΤΟΓΡΑΦΙΑ

- 1. <u>www.el.wikipedia.org</u>
- 2. <u>www.ancientathens3d.com</u>
- 3. <u>www.geomythiki.blogspot.com</u>
- 4. <u>www.odysseus.culture.gr</u>

ΠΑΡΑΡΤΗΜΑ 1 - ΕΞΑΣΦΑΛΙΣΕΙΣ



ΑΥΤΟΣΧΕΔΙΑ ΕΞΑΣΦΑΛΙΣΕΩΝ

<u>ΚΟΡΥΦΗ Σ1</u>





<u>ΚΟΡΥΦΗ Σ2</u>





<u>ΚΟΡΥΦΗ Σ3</u>



<u>ΚΟΡΥΦΗ Σ4</u>



<u>ΚΟΡΥΦΗ Σ5</u>



κοργφη Σ6



<u>ΚΟΡΥΦΗ Σ7</u>


<u>ΚΟΡΥΦΗ Σ8</u>



ΠΑΡΑΡΤΗΜΑ 2 – ΠΡΩΤΟΓΕΝΕΙΣ ΜΕΤΡΗΣΕΙΣ ΔΙΚΤΥΟΥ

| | | Σκοπ | εύσεις | εις Οριζόντιες γωνίες(gr | |) Κατακόρυφες γωνίες (grad) | | | | |
|------------|----------|------|--------|--------------------------|----------|-----------------------------|----------|----------------------|----------------|-----------------|
| | | Από | Поос | ΙΘέση | ll Qéan | ΙΘέση | ΙΘέση | Κεκλιμένο μήκος S(m) | Ύψος Στόχου(m) | Υψος οργάνου(m) |
| | | 51 | 52 | 399 9998 | 200,0000 | 99.7654 | 300 2446 | 22 252 | 1 536 | 1 5/18 |
| | ő | 21 | 52 | 202 5479 | 192 5492 | 99.4972 | 200 5220 | 23.333 | 1.550 | 1.546 |
| | 8 | | 25 | 352.3476 | 192.9492 | 00.6802 | 300.3230 | 44.741 | 1.000 | |
| | E | | 24 | 2.0722 | 202.0714 | 55.0652 | 500.5170 | 61.324 | 1.440 | |
| | Ē | | 25 | 32.8390 | 232.8414 | 101.8988 | 298.1102 | 59.088 | 1.522 | |
| | լ | | 26 | 43.7800 | 243.7820 | 102.5572 | 297.4438 | 39.522 | 1.483 | |
| | | | Σ7 | 66.5020 | 266.5100 | 103.2164 | 296.7926 | 31.404 | 1.532 | |
| E | | | Σ8 | 126.2832 | 326.2860 | 99.8594 | 300.1464 | 23.187 | 1.433 | |
| ୍ <u>ୟ</u> | | | | | | | | | | |
| L L | ĸ | Σ1 | Σ2 | 0.0002 | 200.0004 | 99.7624 | 300.2452 | 23.353 | | |
| | ğ | | Σ3 | 392.5494 | 192.5502 | 99.4850 | 300.5246 | 44.741 | | |
| | Ŀ, | | Σ4 | 2.6702 | 202.6724 | 99.6896 | 300.3188 | 61.324 | | |
| | Ē | | Σ5 | 32.8394 | 232.8402 | 101.8980 | 298.1070 | 59.088 | | |
| | 5 | | Σ6 | 43.7794 | 243.7830 | 102.5594 | 297.4468 | 39.522 | | |
| | 7 | | Σ7 | 66.5042 | 266.5044 | 103.2174 | 296.7896 | 31.404 | | |
| | | | Σ8 | 126.2852 | 326.2840 | 99.8582 | 300.1464 | 23.187 | | |
| | L. | Σ2 | Σ1 | 215.4862 | 15.4860 | 100.5564 | 299.4494 | 23.355 | 1.425 | 1.530 |
| | õ | | Σ3 | 0.0000 | 200.0016 | 99.4732 | 300.5324 | 21.719 | 1.540 | |
| | ,ē | | Σ4 | 19,7850 | 219,7892 | 99.3964 | 300.6110 | 38.002 | 1.581 | |
| | β | | Σ5 | 66 7072 | 266,7086 | 102,7620 | 297.2466 | 40.457 | 1.607 | |
| | 5 | | 56 | 97 7610 | 297 7632 | 130 7978 | 296 2134 | 26 113 | 1.603 | |
| | 1 | | 57 | 132 8780 | 332 8786 | 103 8400 | 296 1714 | 28 215/28 216 | 1.501 | |
| 2 | | | 28 | 178 7720 | 378 7696 | 100.0484 | 299.9588 | 28 952/28 954 | 1.001 | |
| 6 | | | 20 | 170.7720 | 378.7050 | 100.0404 | 255.5500 | 38.553738.554 | 1.455 | |
| -8 | | 52 | 51 | 215 4926 | 15 //960 | 100 5564 | 299 4492 | 23 254/22 255 | | |
| L L | S | 22 | 22 | 213.4830 | 200,000 | 00.3304 | 200 5016 | 20.004/20.000 | | |
| | 00 | | 23 | 10.7004 | 200.0006 | 39.4/30 | 200.5310 | 29.719 | | |
| | , D | | 24 | 19.7884 | 219.7848 | 39.3394 | 300.0104 | 38.002 | | |
| | Ĕ | | 25 | 00.7090 | 200./0/0 | 102.7604 | 297.2496 | 40.457 | | |
| | 7 | | 26 | 97.7586 | 297.7626 | 103.7962 | 296.2122 | 26.113 | | |
| | | | Σ/ | 132.8790 | 332.8790 | 103.8402 | 296.1672 | 28.215 | | |
| | | | Σ8 | 178.7682 | 378.7704 | 100.0502 | 299.9596 | 38.954 | | |
| | ĸ | Σ3 | Σ1 | 164.9438 | 364.9462 | 100.3796 | 299.6296 | 44.742/44.743 | 1.536 | 1.543 |
| | ğ | | Σ2 | 156.9236 | 356.9224 | 100.5672 | 299.4388 | 21.720 | 1.501 | |
| |)ji | | Σ4 | 0.0000 | 200.0004 | 99.3420 | 300.6648 | 18.551/18.552 | 1.579 | |
| ող 3 | 1դ Пе | | Σ5 | 59.6922 | 259.6928 | 103.5240 | 296.4832 | 35.098 | 1.593 | |
| | | | Σ6 | 99.8132 | 299.8166 | 103.5248 | 296.4830 | 33.388 | 1.481 | |
| | | | Σ7 | 118.5784 | 318.5792 | 102.7168 | 297.2914 | 43.272/43.273 | 1.523 | |
| | | | Σ8 | 143.2636 | 343.2636 | 100.2114 | 299.7954 | 59.902/59.903 | 1.436 | |
| , ŭ | | | | | | | | | | |
| 片 | ĸ | 23 | Σ1 | 164.9454 | 364.9446 | 100.3788 | 299.6312 | 44.742 | | |
| | 90 | | 22 | 156.9236 | 356.9238 | 100.5668 | 299.4410 | 21.720 | | |
| | , jč | | 24 | 399.9996 | 200.0004 | 99.3442 | 300.6644 | 18.552/18.551 | | |
| | Ĕ | | 25 | 59.6902 | 259.6944 | 103.5246 | 296.4866 | 35.099/35.098 | | |
| | 5 | | 20 | 99.8120 | 299.8174 | 103.5272 | 296.4814 | 33.388/33.389 | | |
| | | | 2/ | 118.5804 | 318.5808 | 102.7176 | 297.2920 | 43.252 | | |
| | | | 28 | 143.2050 | 343.2022 | 100.2102 | 299.7952 | 59.902 | | |
| | ĸ | Σ4 | Σ1 | 79.9716 | 279.9730 | 100.3968 | 299.6058 | 61.326 | 1.489 | 1.460 |
| | Š | | Σ2 | 81.6082 | 281.6092 | 100.6014 | 299.4042 | 38.005 | 1.415 | |
| | Бí, | | Σ3 | 104.9040 | 304.9066 | 100.7596 | 299.2452 | 18.553 | 1.394 | |
| | 프 | | Σ5 | 399.9998 | 200.0004 | 104.6494 | 295.3556 | 28.413/28.414 | 1.526 | |
| | | | Σ6 | 37.0974 | 237.0996 | 103.1982 | 296.8070 | 38.151/38.152 | 1.483 | |
| 4 | 1 | | Σ7 | | | | Δει | ν υπήρχε ορατότητα | | |
| | | | Σ8 | 60.8380 | 260.8382 | 100.2752 | 299.7302 | 73.001 | 1.389 | |
| <u></u> | | | | | | | | | | |
| ۲ <u>۲</u> | <u>د</u> | Σ4 | Σ1 | 79.9716 | 279.9726 | 100.3970 | 299.6066 | 61.326 | | |
| M | ç, | | Σ2 | 81.6092 | 281.6100 | 100.6012 | 299.4020 | 38.004 | | |
| | , je | | Σ3 | 104.9066 | 304.9056 | 100.7592 | 299.2472 | 18.552 | | |
| | da L | | Σ5 | 399.9980 | 200.0000 | 100.6494 | 295.3572 | 28.413 | | |
| | | | Σ6 | 37.0978 | 237.0998 | 103.1974 | 296.8064 | 38.152 | | |
| | 21 | | Σ7 | | | | Δ.F. | ν υπήρχε ορατότητα | | |
| | | | 58 | 60.8368 | 260.8382 | 100.2750 | 299.7298 | 73.001 | | |
| | | | | 00.0000 | 20010302 | 200.2750 | 2001.200 | 751001 | | |
| | č | Σ5 | Σ1 | 20.5931 | 220.5950 | 98.1558 | 301.8496 | 59.087 | 1.552 | 1.564 |
| | Ş | | Σ2 | 38.9836 | 238.9850 | 97.4654 | 302.5396 | 40.451/40.452 | 1.351 | |
| |)(c | | Σ3 | 75.0542 | 275.0530 | 96.7592 | 303.2520 | 35.092 | 1.370 | |
| | <u></u> | | Σ4 | 110.4498 | 310.4484 | 95.6350 | 304.3686 | 28.405 | 1.374 | |
| | - | | Σ6 | 0.0000 | 199.9996 | 99,8122 | 300,1944 | 21.255 | 1,423 | |
| | T, | | 57 | 391 2282 | 191 3374 | 99 811/ | 300 1970 | 35 686/35 685 | 1 510 | |
| ъ | | | 27 | 205 0006 | 105.0000 | 00.0053 | 201.0124 | 61 001 | 1.510 | |
| ۲ ۲ | | | 28 | 333.9880 | 133.3888 | 98.0962 | 301.9124 | 01.221 | 1.005 | |
| <u>қ</u> , | | | | | | | | | | |
| Ĕ | ĸ | Σ5 | Σ1 | 20.5948 | 220.5946 | 98.1568 | 301.8508 | 59.087 | | |
| | õ | | Σ2 | 38.9846 | 238.9850 | 97.4700 | 302.5400 | 40.451/40.452 | | |
| | ,e | | Σ3 | 75.0542 | 275.0550 | 96.7588 | 303.2494 | 35.093 | | |
| | da | | Σ4 | 110,4502 | 310.4460 | 95,6354 | 304,3704 | 28,405/28,406 | | |
| | <u> </u> | | 26 | 399 9990 | 199 9996 | 99 91 24 | 300 1950 | 21 255 | | |
| | 2rl | | 57 | 201 2260 | 101 2202 | 00 0100 | 200 1052 | 25.605 | | |
| | | | 2/ | 371.3300 | 191.3392 | 55.8108 | 200.1925 | 53.065 | | |
| | | | 28 | 395.9878 | 195.9882 | 98.0976 | 301.9110 | 61.221 | | |

| | Ś | Σ6 | Σ1 | 52.5850 | 252.5886 | 97.7030 | 302.3028 | 39.516 | 1.422 | 1.517 | |
|----------|------------|---|--|----------|----------|----------|----------|---------------|-------|-------|--|
| | οõ | | Σ2 | 91.0938 | 291.0954 | 96.1800 | 303.8264 | 26.111 | 1.460 | | |
| | ,e | | Σ3 | 136.2290 | 336.2288 | 96.7716 | 303.2340 | 33.378 | 1.429 | | |
| | ם | | Σ4 | 168.6020 | 368.6028 | 96.8790 | 303.1274 | 38.147/34.148 | 1.453 | | |
| | Ē | Σ5 221.0364 21.0360 100.8936 299.1092 21.257 1.42 Σ7 0.0000 199.9998 100.2064 299.7998 14.906 1.51 Σ8 14.9000 214.9016 97.4078 302.5994 40.034 1.45 | 1.423 | | | | | | | | |
| .0 | - | | 199.9998 | 100.2064 | 299.7998 | 14.906 | 1.510 | | | | |
| Ĕ | | | Σ8 | 14.9000 | 214.9016 | 97.4078 | 302.5994 | 40.034 | 1.457 | | |
| g | | | | | | | | | | | |
| 12 | Ś | Σ6 | 5 Σ1 52.5880 252.5884 97.7058 302.3024 39.516 Σ2 91.0952 291.0948 96.1810 303.8268 26.113/26.114 | | | | | | | | |
| | ş | | Σ2 | 91.0952 | 291.0948 | 96.1810 | 303.8268 | 26.113/26.114 | | | |
| | ,e | | Σ3 | 136.2278 | 336.2280 | 96.7742 | 303.2350 | 33.378/33.377 | | | |
| | ם | | Σ4 | 168.6036 | 368.6008 | 96.8840 | 303.1264 | 38.148/38.149 | | | |
| | Ľ | | Σ5 | 221.0360 | 21.0384 | 100.8972 | 299.1062 | 21.257/21.258 | | | |
| | 2 | | Σ7 | 399.9994 | 199.9990 | 100.2070 | 299.7988 | 14.906 | | | |
| | | | Σ8 | 14.9010 | 214.9020 | 97.4108 | 302.5988 | 40.034 | | | |
| | ۍ | Σ7 | Σ1 | 51.8170 | 251.8182 | 96.9010 | 303.1038 | 31.403 | 1.475 | 1.516 | |
| | δõ | | Σ2 | 102.7236 | 302.7216 | 96.2114 | 303.7986 | 28.215 | 1.528 | | |
| | ,õ | | Σ3 | 131.5038 | 331.5032 | 97.2974 | 302.7102 | 43.273/43.274 | 1.523 | | |
| | <u>p</u> | | Σ4 | 153.8234 | 353.8238 | 97.3406 | 302.6682 | 51.761 | 1.707 | | |
| | <u> </u> | | Σ5 | 188.8932 | 388.8950 | 100.3844 | 299.6208 | 35.685 | 1.462 | | |
| ~ | 1 | | Σ6 | 176.5106 | 376.5136 | 99.7100 | 300.2954 | 14.906/14.905 | 1.542 | | |
| 2 | | | Σ8 | 0.0000 | 200.0004 | 96.1620 | 303.8408 | 25.781 | 1.334 | | |
| 5 | | | | | | | | | | | |
| ۲ġ. | ر د | Σ7 | Σ1 | 51.8186 | 251.8198 | 96.8998 | 303.1052 | 31.403 | | | |
| M | δõ | | Σ2 | 102.7206 | 302.7210 | 96.2140 | 303.7968 | 2.215 | | | |
| |)(| | Σ3 | 131.5046 | 331.5012 | 97.2994 | 302.7090 | 43.274 | | | |
| | ם | | Σ4 | 153.8238 | 353.8250 | 97.3404 | 302.6690 | 51.762 | | | |
| | ļ | | Σ5 | 188.8938 | 388.8926 | 100.3850 | 299.6224 | 35.685 | | | |
| | 7 | | Σ6 | 176.5126 | 376.5108 | 99.7092 | 300.2978 | 14.906/14.905 | | | |
| | | | Σ8 | 399.9984 | 199.9994 | 96.1630 | 303.8438 | 25.781 | | | |
| | ۍ | Σ8 | Σ1 | 0.0000 | 200.0000 | 100.4332 | 299.5708 | 23.186 | 1.569 | 1.562 | |
| | δo | | Σ2 | 37.0180 | 237.0182 | 100.1260 | 299.8842 | 38.954 | 1.554 | | |
| | jç, | | Σ3 | 44.5928 | 244.5946 | 99.9960 | 300.0118 | 59.901/59.900 | 1.489 | | |
| | ם | | Σ4 | 57.2560 | 257.2600 | 99.8060 | 300.2024 | 73.000 | 1.548 | | |
| | | | Σ5 | 81.9522 | 281.9544 | 102.0796 | 297.9270 | 61.226/61.225 | 1.462 | | |
| ~ | + | | Σ6 | 79.8242 | 279.8246 | 102.6384 | 297.3668 | 40.038/40.037 | 1.599 | | |
| ĩ | | | Σ7 | 88.4046 | 288.4050 | 104.3238 | 295.6838 | 25.796 | 1.551 | | |
| 9 | | | | | | | | | | | |
| <u>ع</u> | ۍ | Σ8 | Σ1 | 399.9990 | 200.0010 | 100.4362 | 299.5690 | 23.186 | | | |
| M | - QO | | Σ2 | 37.0174 | 237.0178 | 100.1238 | 299.8834 | 38.954 | | | |
| | <u>,</u> 9 | | Σ3 | 44.5934 | 244.5930 | 99.9956 | 300.0110 | 59.900 | | | |
| | <u>a</u> | | Σ4 | 57.2578 | 257.2616 | 99.8070 | 30.2018 | 73.000 | | | |
| | 5 | | Σ5 | 81.9526 | 281.9526 | 102.0782 | 297.9292 | 61.225 | | | |
| | 7 | | Σ6 | 79.8236 | 279.8250 | 102.6394 | 297.3680 | 40.038 | | | |
| | | | Σ7 | 88.4020 | 288.4044 | 104.3224 | 295.6832 | 25.796/25.797 | | | |

| Από | Προς | Γνωστή απόσταση (m) | Μετρημένη απόσταση (m) | Απόκλιση (mm) |
|-----|------|---------------------------|------------------------------|------------------|
| | B5 | 10.00309 | 10.001 | 2.1 |
| | B6 | 14.00270 | 14.000 | 2.7 |
| | B7 | 15.02294 | 15.020 | 2.9 |
| | B8 | 18.00204 | 18.000 | 2.0 |
| | B9 | 20.00099 | 19.998 | 3.0 |
| | B10 | 22.00080 | 21.999 | 1.8 |
| | B11 | 23.00152 | 22.998 | 3.5 |
| | B12 | 24.99963 | 24.997 | 2.6 |
| | B13 | 25.99980 | 25.998 | 1.8 |
| | B14 | 28.99642 | 28.994 | 2.4 |
| D1 | B15 | 29.99986 | 29.997 | 2.9 |
| DI | B16 | 34.00208 | 33.998 | 4.1 |
| | B17 | 35.00013 | 34.997 | 3.1 |
| | B18 | 38.00014 | 37.998 | 2.1 |
| | B19 | 40.00119 | 39.998 | 3.2 |
| | B20 | 41.99875 | 41.996 | 2.8 |
| | B21 | 45.00119 | 44.999 | 2.2 |
| | B22 | 46.00385 | 46.001 | 2.9 |
| | B23 | 47.00223 | 46.999 | 3.2 |
| | B24 | 48.00001 | 47.997 | 3.0 |
| | B25 | 49.00060 | 48.997 | 3.6 |
| | B26 | 50.00263 | 49.999 | 3.6 |

ΠΑΡΑΡΤΗΜΑ 3 – ΕΛΕΓΧΟΣ ΚΥΚΛΙΚΟΥ ΣΦΑΛΜΑΤΟΣ

<u>ΠΑΡΑΡΤΗΜΑ 4 – ΣΑΡΩΣΗ ΔΕΔΟΜΕΝΩΝ ΚΑΤΑ BAARDA</u>

| Παρατήρηση Γωνίας | $ \mathbf{u}_{i}/\sigma_{ui} $ | Παρατήρηση Απόστασης | $ \mathbf{u}_{i}/\boldsymbol{\sigma}_{ui} $ |
|-------------------|--------------------------------|----------------------|---|
| Σ2-Σ1-Σ3 | 1.12 | Σ1-Σ2 | 0.96 |
| Σ2-Σ1-Σ4 | 1.51 | Σ1-Σ3 | 0.23 |
| Σ2-Σ1-Σ5 | 1.34 | Σ1-Σ4 | 0.31 |
| Σ2-Σ1-Σ6 | 1.72 | Σ1-Σ5 | 0.07 |
| Σ2-Σ1-Σ7 | 1.09 | Σ1-Σ6 | 0.04 |
| Σ2-Σ1-Σ8 | 2.52 | Σ1-Σ7 | 0.74 |
| Σ3-Σ2-Σ1 | 1.52 | Σ1-Σ8 | 0.32 |
| Σ3-Σ2-Σ4 | 2.32 | Σ2-Σ3 | 1.18 |
| Σ3-Σ2-Σ5 | 1.65 | Σ2-Σ4 | 0.28 |
| Σ3-Σ2-Σ6 | 0.74 | Σ2-Σ5 | 0.06 |
| Σ3-Σ2-Σ7 | 0.77 | Σ2-Σ6 | 0.41 |
| Σ3-Σ2-Σ8 | 0.90 | Σ2-Σ7 | 0.56 |
| Σ4-Σ3-Σ1 | 0.93 | Σ2-Σ8 | 0.65 |
| Σ4-Σ3-Σ2 | 0.46 | Σ3-Σ4 | 1.05 |
| Σ4-Σ3-Σ5 | 0.90 | Σ3-Σ5 | 0.96 |
| Σ4-Σ3-Σ6 | 0.44 | Σ3-Σ6 | 0.01 |
| Σ4-Σ3-Σ7 | 0.40 | Σ3-Σ7 | 0.62 |
| Σ4-Σ3-Σ8 | 0.20 | Σ3-Σ8 | 0.99 |
| Σ5-Σ4-Σ1 | 0.20 | Σ4-Σ5 | 0.40 |
| Σ5-Σ4-Σ2 | 0.59 | Σ4-Σ6 | 0.56 |
| Σ5-Σ4-Σ3 | 0.86 | Σ4-Σ7 | 0.97 |
| Σ5-Σ4-Σ6 | 0.44 | Σ4-Σ8 | 0.17 |
| Σ5-Σ4-Σ8 | 0.91 | Σ5-Σ6 | 0.49 |
| Σ6-Σ5-Σ1 | 1.57 | Σ5-Σ7 | 0.21 |
| Σ6-Σ5-Σ2 | 0.99 | Σ5-Σ8 | 0.66 |
| Σ6-Σ5-Σ3 | 1.11 | Σ6-Σ7 | 0.30 |
| Σ6-Σ5-Σ4 | 2.09 | Σ6-Σ8 | 0.62 |
| Σ6-Σ5-Σ7 | 0.77 | Σ7-Σ8 | 0.80 |
| Σ6-Σ5-Σ8 | 0.29 | | |
| Σ7-Σ6-Σ1 | 1.85 | | |
| Σ7-Σ6-Σ2 | 0.14 | | |
| Σ7-Σ6-Σ3 | 1.09 | | |
| Σ7-Σ6-Σ4 | 0.24 |] | |
| Σ7-Σ6-Σ5 | 1.50 |] | |
| Σ7-Σ6-Σ8 | 1.93 | | |
| Σ8-Σ7-Σ1 | 0.21 |] | |
| Σ8-Σ7-Σ2 | 0.13 |] | |
| Σ8-Σ7-Σ3 | 1.74 |] | |
| Σ8-Σ7-Σ4 | 0.90 | | |
| Σ8-Σ7-Σ5 | 1.62 |] | |
| Σ8-Σ7-Σ6 | 0.83 | | |
| Σ1-Σ8-Σ2 | 1.24 |] | |
| Σ1-Σ8-Σ3 | 1.90 |] | |
| Σ1-Σ8-Σ4 | 0.45 | 1 | |
| Σ1-Σ8-Σ5 | 0.30 | 1 | |
| Σ1-Σ8-Σ6 | 0.85 | 1 | |
| Σ1-Σ8-Σ7 | 0.26 | 1 | |

<u>ΠΑΡΑΡΤΗΜΑ 5 – ΟΙ ΠΙΝΑΚΕΣ Vx(mm²) ΚΑΙ ΥΠΟΛΟΙΠΩΝ</u>

| Vx | | | | | | | | | | | | | |
|-----------|-----------|-----------|-----------|-----------|-----------|-----------|-----------|-----------|-----------|-----------|-----------|-----------|-----------|
| 7.73E-07 | -6.47E-08 | 4.71E-07 | -2.57E-07 | 3.80E-07 | -2.93E-07 | 3.00E-07 | -2.18E-07 | 4.67E-07 | -1.94E-07 | 3.41E-07 | -1.70E-07 | -1.62E-08 | 1.01E-08 |
| -6.47E-08 | 1.79E-07 | -6.65E-08 | 2.10E-07 | -2.45E-08 | 2.26E-07 | -7.50E-08 | 5.44E-08 | -5.06E-08 | 9.15E-08 | 8.94E-09 | 8.73E-08 | 6.94E-08 | 2.59E-08 |
| 4.71E-07 | -6.65E-08 | 1.01E-06 | -1.46E-07 | 6.00E-07 | -1.47E-07 | 4.05E-07 | -2.94E-07 | 3.75E-07 | -1.74E-07 | 2.32E-07 | -1.10E-07 | -6.51E-09 | 9.56E-08 |
| -2.57E-07 | 2.10E-07 | -1.46E-07 | 4.59E-07 | -3.13E-08 | 5.19E-07 | -9.88E-08 | 7.17E-08 | -1.09E-07 | 1.12E-07 | 1.84E-08 | 7.31E-08 | 9.32E-08 | -8.53E-08 |
| 3.80E-07 | -2.45E-08 | 6.00E-07 | -3.13E-08 | 9.71E-07 | -2.92E-07 | 6.12E-07 | -4.44E-07 | 3.37E-07 | -2.67E-07 | 2.46E-07 | -2.16E-07 | -2.61E-08 | -4.78E-08 |
| -2.93E-07 | 2.26E-07 | -1.47E-07 | 5.19E-07 | -2.92E-07 | 8.75E-07 | -2.23E-07 | 1.62E-07 | -9.16E-08 | 1.36E-07 | 5.88E-08 | 5.28E-08 | 1.10E-07 | -1.85E-07 |
| | | | | | | | | | | | | | |
| 3.00E-07 | -7.50E-08 | 4.05E-07 | -9.88E-08 | 6.12E-07 | -2.23E-07 | 5.79E-07 | -4.20E-07 | 2.66E-07 | -3.04E-07 | 1.88E-07 | -2.80E-07 | -6.75E-08 | -1.62E-07 |
| -2.18E-07 | 5.44E-08 | -2.94E-07 | 7.17E-08 | -4.44E-07 | 1.62E-07 | -4.20E-07 | 3.05E-07 | -1.93E-07 | 2.21E-07 | -1.37E-07 | 2.03E-07 | 4.90E-08 | 1.18E-07 |
| 4.67E-07 | -5.06E-08 | 3.75E-07 | -1.09E-07 | 3.37E-07 | -9.16E-08 | 2.66E-07 | -1.93E-07 | 6.87E-07 | -2.37E-07 | 3.05E-07 | -2.97E-07 | -3.99E-08 | -2.11E-07 |
| -1.94E-07 | 9.15E-08 | -1.74E-07 | 1.12E-07 | -2.67E-07 | 1.36E-07 | -3.04E-07 | 2.21E-07 | -2.37E-07 | 3.29E-07 | -1.34E-07 | 3.47E-07 | 1.05E-07 | 2.96E-07 |
| 3.41E-07 | 8.94E-09 | 2.32E-07 | 1.84E-08 | 2.46E-07 | 5.88E-08 | 1.88E-07 | -1.37E-07 | 3.05E-07 | -1.34E-07 | 7.22E-07 | -1.65E-07 | 3.24E-08 | -1.42E-07 |
| -1.70E-07 | 8.73E-08 | -1.10E-07 | 7.31E-08 | -2.16E-07 | 5.28E-08 | -2.80E-07 | 2.03E-07 | -2.97E-07 | 3.47E-07 | -1.65E-07 | 4.61E-07 | 1.28E-07 | 4.65E-07 |
| -1.62E-08 | 6.94E-08 | -6.51E-09 | 9.32E-08 | -2.61E-08 | 1.10E-07 | -6.75E-08 | 4.90E-08 | -3.99E-08 | 1.05E-07 | 3.24E-08 | 1.28E-07 | 2.39E-07 | 7.65E-08 |
| 1.01E-08 | 2.59E-08 | 9.56E-08 | -8.53E-08 | -4.78E-08 | -1.85E-07 | -1.62E-07 | 1.18E-07 | -2.11E-07 | 2.96E-07 | -1.42E-07 | 4.65E-07 | 7.65E-08 | 7.84E-07 |

| | Σ2-Σ1-Σ3 | 32.0 | Σ6-Σ5-Σ2 | 27.1 |
|------------|----------|-------|----------|-------|
| | Σ2-Σ1-Σ4 | -43.0 | Σ6-Σ5-Σ3 | 27.9 |
| | Σ2-Σ1-Σ5 | 37.5 | Σ6-Σ5-Σ4 | 51.5 |
| | Σ2-Σ1-Σ6 | -47.4 | Σ6-Σ5-Σ7 | -22.3 |
| | Σ2-Σ1-Σ7 | -27.3 | Σ6-Σ5-Σ8 | -8.4 |
| | Σ2-Σ1-Σ8 | -62.5 | Σ7-Σ6-Σ1 | -48.9 |
| | Σ3-Σ2-Σ1 | -38.2 | Σ7-Σ6-Σ2 | -3.5 |
| | Σ3-Σ2-Σ4 | -66.6 | Σ7-Σ6-Σ3 | -26.9 |
| | Σ3-Σ2-Σ5 | -44.0 | Σ7-Σ6-Σ4 | -6.2 |
| 26 (2) | Σ3-Σ2-Σ6 | 17.9 | Σ7-Σ6-Σ5 | 37.6 |
| ι πολοιπα | Σ3-Σ2-Σ7 | 18.3 | Σ7-Σ6-Σ8 | 55.7 |
| Οριζοντίων | Σ3-Σ2-Σ8 | -23.5 | Σ8-Σ7-Σ1 | 5.3 |
| Γωνιών | Σ4-Σ3-Σ1 | -24.6 | Σ8-Σ7-Σ2 | 3.1 |
| | Σ4-Σ3-Σ2 | -12.2 | Σ8-Σ7-Σ3 | -46.8 |
| | Σ4-Σ3-Σ5 | 23.6 | Σ8-Σ7-Σ4 | 24.4 |
| | Σ4-Σ3-Σ6 | 11.3 | Σ8-Σ7-Σ5 | 42.0 |
| | Σ4-Σ3-Σ7 | -10.8 | Σ8-Σ7-Σ6 | -21.8 |
| | Σ4-Σ3-Σ8 | -5.4 | Σ1-Σ8-Σ2 | -34.8 |
| | Σ5-Σ4-Σ1 | -5.5 | Σ1-Σ8-Σ3 | -53.5 |
| | Σ5-Σ4-Σ2 | 16.0 | Σ1-Σ8-Σ4 | -12.6 |
| | Σ5-Σ4-Σ3 | 21.8 | Σ1-Σ8-Σ5 | -8.1 |
| | Σ5-Σ4-Σ6 | 11.9 | Σ1-Σ8-Σ6 | -23.3 |
| | Σ5-Σ4-Σ8 | 25.4 | Σ1-Σ8-Σ7 | 6.8 |
| | Σ6-Σ5-Σ1 | -43.6 | | |
| | Σ1-Σ2 | 2.8 | Σ3-Σ5 | 2.8 |
| | Σ1-Σ3 | -0.6 | Σ3-Σ6 | 0.0 |
| | Σ1-Σ4 | 0.9 | Σ3-Σ7 | -1.8 |
| | Σ1-Σ5 | 0.2 | Σ3-Σ8 | -2.8 |
| | Σ1-Σ6 | 0.1 | Σ4-Σ5 | 1.1 |
| Υπόλοιπα | Σ1-Σ7 | -2.2 | Σ4-Σ6 | 1.6 |
| Αποστάσεων | Σ1-Σ8 | -0.9 | Σ4-Σ7 | 2.8 |
| Αποστασεων | Σ2-Σ3 | -3.4 | Σ4-Σ8 | -0.4 |
| (mm) | Σ2-Σ4 | -0.8 | Σ5-Σ6 | 1.4 |
| | Σ2-Σ5 | 0.2 | Σ5-Σ7 | 0.6 |
| | Σ2-Σ6 | 1.2 | Σ5-Σ8 | -1.9 |
| | Σ2-Σ7 | 1.6 | Σ6-Σ7 | 0.9 |
| | Σ2-Σ8 | 1.9 | Σ6-Σ8 | -1.8 |
| | Σ3-Σ4 | 3.0 | Σ7-Σ8 | -2.3 |

ΠΑΡΑΡΤΗΜΑ 6 – ΜΕΤΡΗΣΕΙΣ ΓΕΩΜΕΤΡΙΚΗΣ ΧΩΡΟΣΤΑΘΜΗΣΗΣ

| Μετρήσεις γεωμετρικής χωροστάθμησης | | | |
|---|--------|---------------------------|-----------|
| | Σημείο | Ανάγνωση στη σταδία(m) | |
| | | 'Οπισθεν | Έμπροσθεν |
| | R1 | 1.147 | |
| | Σ5 | 1.461 | 1.394 |
| | Σ6 | 1.387 | 1.258 |
| | Σ7 | 2.619 | 1.429 |
| | Σ8 | 1.367 | 0.884 |
| Aller | Σ1 | 1.535 | 1.533 |
| | Σ2 | 1.467 | 1.436 |
| | Σ3 | 1.516 | 1.311 |
| | Σ4 | 1.093 | 1.362 |
| | В | 1.341 | 3.065 |
| | R1 | | 1.262 |
| | | | |
| | R1 | 1.221 | |
| | В | 3.152 | 1.300 |
| | Σ4 | 1.325 | 1.182 |
| | Σ3 | 1.296 | 1.479 |
| | Σ2 | 1.377 | 1.452 |
| Retour | Σ1 | 1.544 | 1.477 |
| | Σ8 | 1.027 | 1.378 |
| | Σ7 | 1.336 | 2.762 |
| | Σ6 | 1.323 | 1.295 |
| | Σ5 | 1.457 | 1.526 |
| | R1 | | 1.211 |

<u>ΠΑΡΑΡΤΗΜΑ 7 – ΣΚΑΡΙΦΗΜΑΤΑ ΤΩΝ ΔΙΕΥΘΥΝΣΕΩΝ ΑΝΑΦΟΡΑΣ ΓΙΑ</u> <u>ΥΠΟΛΟΓΙΣΜΟ ΤΩΝ ΣΤΡΟΦΩΝ ΤΩΝ ΣΠΟΝΔΥΛΩΝ ΤΩΝ ΚΙΟΝΩΝ</u>



Κίονας Κ1



Κίονας Κ2



Κίονας Κ3